

Robus

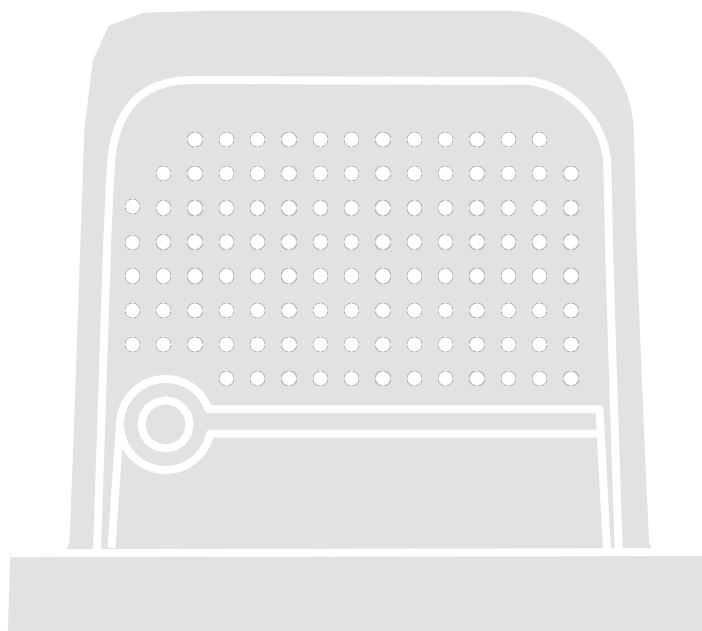


RBS400

RBS600

RBS600HS

RBS800



Převodový motor pro posuvné brány

CZ - Pokyny a varování pro instalaci

Nice

OBSAH

1	OBEČNÁ BEZPEČNOSTNÍ UPOZORNĚNÍ A OPATŘENÍ.....	3
1.1	Obečná upozornění	3
1.2	Upozornění týkající se instalace	3
2	POPIS PRODUKTU	5
2.1	Seznam součástí	5
3	INSTALACE	6
3.1	Kontroly před instalací	6
3.2	Omezení použití produktu	6
3.3	Identifikace produktu a celkové rozměry	8
3.4	Převzetí produktu	8
3.5	Přípravné práce před instalací	9
3.6	Instalace převodového motoru	10
3.7	Ruční odemykání a zamykání převodového motoru	14
4	ELEKTRICKÉ PŘIPOJENÍ.....	15
4.1	Předběžné kontroly	15
4.2	Demontáž řídicí jednotky	15
4.3	Schéma zapojení a popis připojení	16
4.3.1	Schéma zapojení	16
4.3.2	Popis připojení	16
4.3.3	Používání tlačítek ovládací jednotky	17
4.4	Adresování zařízení připojených k systému BlueBUS	17
4.4.1	Fotodioda FT210B	18
4.5	Režim „Slave“	19
5	ZÁVĚREČNÉ KONTROLY A SPUŠTĚNÍ	20
5.1	Připojení napájení	20
5.2	Učení zařízení	21
5.3	Naučení délky listu	21
5.3.1	Předběžné kontroly	21
5.3.2	Operace učení délky listu	22
5.4	Kontrola pohybu automatizace	23
5.5	Obrácení směru otáčení motoru	23
6	TESTOVÁNÍ A UVEDENÍ DO PROVOZU	24
6.1	Testování	24
6.2	Uvedení do provozu	24
7	RÁDIOVÉ PROGRAMOVÁNÍ.....	25
7.1	Popis rozhlasového vysílání	25
7.1.1	Postup pro zapamatování tlačítek vysílače	25
7.2	Ověření kódování vysílače	27
7.3	Zapamatování rádiového příkazu	27
7.3.1	Zapamatování v „režimu 1“	27
7.3.2	Zapamatování v „režimu 2“	28
7.3.3	Zapamatování nového vysílače „v blízkosti přijímače“	28
7.3.4	Zapamatování nového vysílače pomocí „aktivačního kódu“ starého vysílače, který je již zapamatován v přijímači	28
7.4	Vymazání rádiového příkazu	29
7.4.1	Vymazání jednoho příkazu spojeného s tlačítkem z paměti přijímače	29
7.4.2	Vymazání paměti přijímače (úplně)	29
7.4.3	Zamknutí (nebo uvolnění) paměti provedené pomocí postupu „v blízkosti ovládací jednotky“ a/nebo pomocí „aktivace kódem“	30
8	PROGRAMOVÁNÍ ŘÍDICÍ JEDNOTKY	31
8.1	Pomocí programovacích tlačítek	31
8.2	Programování úrovně 1 (ZAP-VYP)	32
8.2.1	Postup programování úrovně 1	32
8.3	Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)	33
8.3.1	Postup programování úrovně 2	33
8.4	Speciální funkce	35
8.4.1	Funkce „Vždy otevřeno“	35
8.4.2	Funkce „Přesunout i tak“	35
8.4.3	Funkce „Upozornění na údržbu“	35
8.5	Wi-Fi připojení	35
8.5.1	Integrovaný modul Wi-Fi (v závislosti na verzi)	35
8.5.2	Rozhraní BiDi-Wi-Fi	36
8.6	Připojení Pro-View	37
8.7	Z-Wave™	37
8.8	Vymazání paměti	37
9	PRŮVODCE ŘEŠENÍM PROBLÉMŮ.....	38
9.1	Řešení problémů	38
9.2	Výměna karty řízení motoru	39
9.3	Signalizace pomocí výstražné kontrolky	40
9.4	Signály na řídicí jednotce	40
9.5	Světelné signály	40
9.5.1	Kontrolka stavu	40
9.5.2	LED kontrolky řídicí jednotky	41
9.6	Diagnostika rádia	43
9.7	Protokol anomálií	44
10	DALŠÍ PODROBNOSTI (Příslušenství).....	45
10.1	Přidávání nebo odeírání zařízení	45
10.1.1	BlueBUS	45
10.1.2	Vstup STOP	45
10.1.3	Rozšiřující deska I/O (volitelné příslušenství)	45
10.1.4	Učení dalších zařízení	46
10.1.6	Osvětlení	46
10.1.5	Připojení rádiového přijímače typu SM (volitelné příslušenství)	46
10.1.7	Reléové fotobuňky s funkcí PHOTOTEST	47
10.1.8	Reléové fotobuňky bez funkce PHOTOTEST	48
10.1.9	Elektrický zámek	49
10.2	Připojení a instalace nouzového napájení	49
10.3	Připojení systému Solemyo	50
10.4	Připojení programátoru Oview	50
10.5	Připojení dalších zařízení	50
10.5.1	Fotobuňky EPMOB a osvětlení ELMM	51
11	TECHNICKÉ SPECIFIKACE	54
12	SOUHLAS	56
13	ÚDRŽBA VÝROBKU	57
14	LIKVIDACE PRODUKTU	57
	POKYNY A VAROVÁNÍ PRO POUŽÍVÁNÍ	58
15	PARAMETRY A PROGRAMOVATELNÉ FUNKCE	60
15.1	Vysvětlivky symbolů	60
15.2	Společné parametry	60
15.3	Parametry instalace	61
15.4	Základní parametry	62
16	DOSTUPNÉ PŘÍKAZY	67
16.1	Základní příkazy	67
16.2	Rozšířené příkazy	67
17	KONFIGURACE PŘÍKAZŮ	68
17.1	Standardní konfigurace	68
17.2	Konfigurace bezpečnostních funkcí	69
17.3	Popis režimu řízení	69
18	KONFIGURACE VSTUPŮ	71
19	KONFIGURACE VÝSTUPU	72
19.1	Konfigurace výstupů řídicí jednotky	72
19.2	Konfigurace výstupů – rozšiřující moduly	73

1.1 OBEČNÁ UPOZORNĚNÍ

 **VAROVÁNÍ!** Důležité bezpečnostní pokyny. Dodržujte všechny pokyny, protože nesprávná instalace může způsobit vážné škody.

 **UPOZORNĚNÍ!** Důležité bezpečnostní pokyny. Pro zajištění osobní bezpečnosti je důležité dodržovat tyto pokyny. Tyto pokyny pečlivě uschovejte.

UPOZORNĚNÍ! Dodržujte prosím následující upozornění:

- Před zahájením instalace zkontrolujte „Technické specifikace produktu“, zejména zda je tento produkt vhodný pro automatizaci vaší vedené součásti. Pokud není vhodný, NEpokračujte v instalaci.
- Produkt nelze používat, dokud není uveden do provozu jak je uvedeno v kapitole „Testování a uvedení do provozu“.

 **Podle nejnovějších evropských právních předpisů musí být automatizované zařízení konstruováno v souladu s harmonizovanými pravidly uvedenými v aktuální směrnici o strojních zařízeních.** ve, které umožňují prohlásit předpokládanou shodu automatizace. V důsledku toho musí všechny operace spojené s připojením produktu k elektrické síti, jeho uvedením do provozu a údržbou provádět výhradně kvalifikovaný a zkušený technik.

- Před zahájením instalace produktu zkontrolujte, zda jsou všechny materiály v dobrém stavu a vhodné pro zamýšlené použití.
- Produkt není určen k použití osobami (včetně dětí) se sníženými fyzickými, smyslovými nebo mentálními schopnostmi, ani osobami, které nemají dostatečné zkušenosti nebo nejsou s produktem dostatečně seznámeny.
- Děti si s přístrojem nesmějí hrát.
- Nedovolte dětem, aby si hrály s ovládacími prvky výrobku. Dálkové ovladače uchovávejte mimo dosah dětí.

 **Aby se zabránilo nebezpečí nechtěného resetování tepelného jističe, nesmí být tento přístroj napájen prostřednictvím externího spínacího zařízení, jako je například časovač, ani připojen k napájení, které je pravidelně zapínáno nebo vypínáno obvodem.**

- Napájecí síť systému musí být vybavena odpojovacím zařízením (není součástí dodávky) s kontaktní mezerou umožňující úplné odpojení za podmínek stanovených kategorií přepětí III.
- Při instalaci zacházejte s výrobkem opatrně, aby nedošlo k jeho poškození, promáčknutí nebo pádu, ani k jeho kontaktu s jakýmkoli tekutinami. Uchovávejte výrobek mimo dosah zdrojů tepla a otevřeného ohně. Nedodržení výše uvedených pokynů může vést k poškození výrobku a zvýšit riziko nebezpečí nebo poruchy. V takovém případě okamžitě přerušte instalaci a kontaktujte zákaznický servis.

- Výrobce nenese žádnou odpovědnost za škody na majetku, předmětech nebo osobách způsobené nedodržením montážních pokynů. V takových případech se záruka na vady materiálu nevztahuje.
- Vážená hladina akustického tlaku emise A je nižší než 70 dB(A).
- Čištění a údržba, které jsou vyhrazeny uživateli, nesmí být prováděny dětmi bez dozoru.
- Před zásahy do systému (údržba, čištění) vždy odpojte výrobek od napájení ze sítě a od všech baterií.
- Systém pravidelně kontrolujte, zejména kabely, pružiny a podpěry, abyste zjistili případné nevyváženosti a známky opotřebení nebo poškození. Produkt nepoužívejte, pokud vyžaduje opravu nebo seřízení, protože vadná instalace nebo nesprávné vyvážení automatizace může vést ke zranění.
- Obalové materiály výrobku musí být likvidovány v souladu s místními předpisy.
- Při ovládání brány pomocí ovládacích prvků udržujte osoby v bezpečné vzdálenosti od brány.
- Při ovládání brány sledujte automatický mechanismus a udržujte všechny osoby v bezpečné vzdálenosti, dokud není pohyb dokončen.
- Nepoužívejte výrobek, pokud někdo pracuje v jeho blízkosti; před zahájením takových prací odpojte jeho napájení.
- Pokud je napájecí kabel poškozen, musí být vyměněn výrobcem nebo autorizovaným servisem nebo podobně kvalifikovanou osobou, aby se předešlo jakémukoli riziku.
- Varování! Produkt přepravujte pomocí příslušného ručního vozíku a rukojetí na obalu, aby byla zajištěna bezpečnost při manipulaci.

1.2 UPOZORNĚNÍ TÝKAJÍCÍ SE INSTALACE

- Před instalací hnacího motoru zkontrolujte, zda jsou vrata v dobrém provozním stavu, správně vyvážená a zda se správně otevírají a zavírají.
- Před instalací hnacího motoru odstraňte všechny nepotřebné lana nebo řetězy a deaktivujte veškerá zařízení, která nejsou potřebná pro motorizovaný provoz, jako jsou například uzamykací zařízení.
- Pokud je brána, která má být automatizována, vybavena dveřmi pro pěší, musí být systém vybaven ovládacím systémem, který znemožňuje provoz motoru, když jsou dveře pro pěší otevřené.
- Zařízení pro ruční odblokování nainstalujte ve výšce nejméně 1,8 m nad zemí. POZNÁMKA – Pokud je ovládací zařízení odnímatelné, musí být po demontáži uloženo v blízkosti dveří.
- Ujistěte se, že ovládací prvky jsou umístěny daleko od pohyblivých částí, ale přesto přímo v zorném poli. Pokud není použit volič, musí být ovládací prvky instalovány nejméně 1,5 m nad zemí a nesmí být přístupné.

- Pokud je otevírací pohyb řízen systémem detekce požáru, ujistěte se, že všechna okna větší než 200 mm jsou uzavřena pomocí ovládacích prvků.
- Během manévru zabraňte a vyhněte se jakékoli formě zachycení mezi pohyblivými a pevnými částmi během manévru.
- Trvale připevněte štítek týkající se ručního manévrování v blízkosti jeho ovládacího prvku.
- Po instalaci hnacího motoru se ujistěte, že mechanismus, ochranný systém a všechny ruční manévry fungují správně.
- Dveře a svislé brány vyžadují funkci nebo zařízení proti pádu
- U hnacích motorů, které po instalaci umožňují přístup k nechráněným pohyblivým částem, musí být tyto části instalovány nejméně 2,5 m nad podlahou nebo jiným povrchem, ze kterého je k nim možný přístup.
- Dbejte na to, aby nedošlo k zamotání v důsledku pohybu poháněné části při otevírání.
- Po instalaci se ujistěte, že je mechanismus správně seřízen a že ochranný systém a ruční uvolňovací zařízení (je-li k dispozici) fungují správně.

Bateriemi napájené přístroje

- Při vyjímání baterií musí být spotřebič odpojen od napájení.
- Před likvidací spotřebiče je nutné z něj vyjmout baterie.
- Baterie musí být bezpečně zlikvidovány.
- Pokud baterie nejsou dobíjecí, nenahrazujte je dobíjecími bateriemi.

Zařízení s LED osvětlením

- Dlouhodobé sledování LED světél zblízka může způsobit oslnění. Může to dočasně snížit zrak a způsobit nehody.
- Vyhněte se přímému pohledu na LED diody.

Zařízení s rádiovým zařízením

- Pro vysílače: 433 MHz: ERP < 10 dBm – 868 MHz: ERP < 14 dBm; pro přijímače: 433 MHz, 868 MHz.

2 POPIS PRODUKTU

ROBUS je řada samosvorných elektromechanických převodových motorů určených pro automatizaci posuvných bran.

Jsou vybaveny elektronickou řídicí jednotkou a zacvakávacím konektorem typu „SM“ pro přijímače OXI nebo OXIBD (viz odstavec „**Připojení rádiového přijímače typu SM (volitelné příslušenství)**“).

Elektrické připojení externích zařízení je zjednodušeno díky použití technologie „BlueBus“, která umožňuje připojení více zařízení pomocí pouze 2 vodičů.

ROBUS pracuje s elektřinou. V případě výpadku proudu je možné zařízení odemknout pomocí vhodného klíče a ručně pohnout branou nebo použít volitelné příslušenství záložní baterie PSS124, které umožňuje provádět určité manévry i při výpadku síťového napájení.

Tento produkt splňuje kritéria stanovená v nařízení „Standby“. Produkt přejde do pohotovostního režimu po 5 minutách (nastavitelné) po úspěšném dokončení operace.

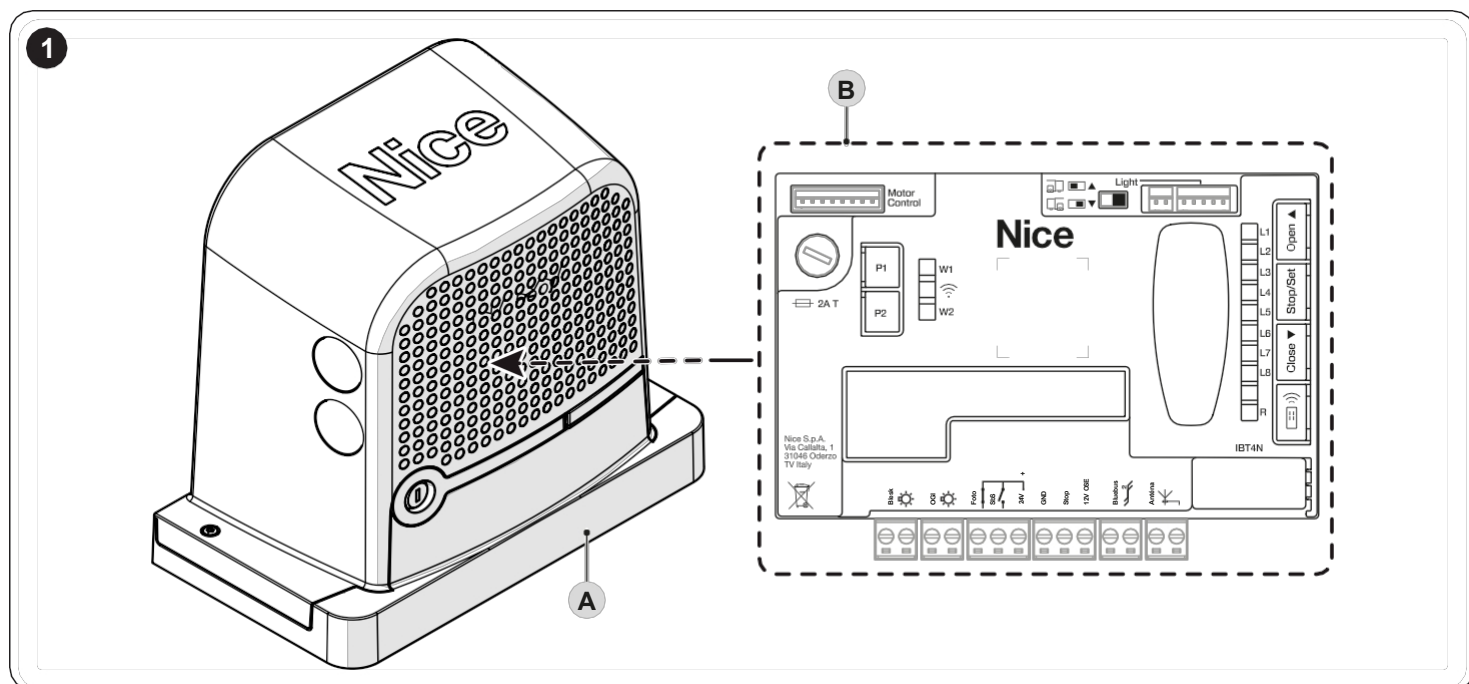
⚠ Veškerá použití jiná než zde popsaná a použití v jiných podmínkách prostředí, než jsou uvedeny v tomto návodu, jsou považována za nesprávná a zakázána!

Tabulka 1

POROVNÁNÍ ZÁKLADNÍCH CHARAKTERISTIK MOTOROVÝCH PŘEDLOŽEK ROBUS				
	ROBUS 400	ROBUS 600	ROBUS 600 HS	ROBUS 800
Limit křídla brány (m)	8	8	8	8
Hmotnostní limit (kg)	400	600	600	800
Napájení (V)	230 (RBS400) 120 (RBS400/V1) 250 (RBS400/AU01)	230 (RBS600) 120 (RBS600/V1) 250 (RBS600/AU01)	230 (RBS600HS) 120 (RBS600HS/V1) 250 (RBS600HS/AU01)	230 (RBS800)
Příkon (A)	1,1	2,1	3,1	1,1
Výkon (W)	250	450	450	230
Rychlost (m/s)	0,34	0,34	0,44	0,30
Počáteční maximální točivý moment (Nm) odpovídající síle (N)	15,4 510	21,1 700	18 600	22,5 750
Jmenovitý točivý moment (Nm) odpovídající síle (N)	4,5 150	10 330	9 300	12 400
Cykly (cykly/hodina) - délka křídla brány až 4 m - délka křídla brány až 8 m	35 20	40 20	40 20	35 20
Stupeň ochrany (IP)	44	44	44	44
Provozní teplota okolí (°C)	-20...+55	-20...+55	-20...+55	-20...+55
Rozměry (mm)	340 x 220 x 303 h	340 x 220 x 303 h	340 x 220 x 303 h	340 x 220 x 303 h
Hmotnost (kg)	11,2	11,2	11,2	11,5
Řídicí jednotka	MCU1	MCU1	MCU4	MCU1

2.1 SEZNAM SOUČÁSTÍ

„**Obrazek 1**“ znázorňuje hlavní součásti, z nichž se skládá **ROBUS**.



- A** Tělo převodového motoru
B Řídicí jednotka

3.1 KONTROLY PŘED INSTALACÍ

⚠ Instalace musí být provedena kvalifikovaným personálem v souladu s platnými právními předpisy, normami a předpisy a s pokyny uvedenými v tomto příručce.

Před zahájením instalace produktu je nutné:

- Zkontrolovat neporušenost dodávky
- Zkontrolovat, zda jsou všechny materiály v dobrém stavu a vhodné pro zamýšlené použití
- Ujistěte se, že konstrukce posuvné brány je vhodná pro automatizaci.
- Ujistěte se, že vlastnosti posuvné brány spadají do mezí pro otevírání mezí uvedených v odstavci „**Omezení použití** produktu“ (strana 6).
- Ověřte, že během pohybu otevírání a zavírání po celé dráze posuvné brány nejsou žádná místa s větším třením.
- Ověřte, zda prostor, kde je nainstalován převodový motor, umožňuje jeho odemknutí a snadné a bezpečné ovládání.
- Ověřte, že nehrozí vybočení křídla nebo jeho uvolnění z vodítek.
- Ujistěte se, že mechanické dorazy jsou dostatečně pevné a že nehrozí jejich deformace, ani když křídlo naráží do mechanického dorazu silně.
- Ověřte, zda je křídlo brány dobře vyvážené: nesmí se samo pohybovat, když je ponecháno v jakékoli poloze.
- Ujistěte se, že místo, kde je upevněn převodový motor, není vystaveno zaplavení. V případě potřeby namontujte převodový motor ve zvýšené poloze nad zemí.
- Ověřte, zda jsou montážní body různých zařízení chráněny proti nárazům a že montážní plochy jsou dostatečně pevné.
- Součásti nesmí být nikdy ponořeny do vody nebo jiných kapalin.
- Uchovávejte výrobek mimo dosah zdrojů tepla, otevřeného ohně a kyselin, solí nebo potenciálně výbušných atmosfér; tyto látky mohou výrobek poškodit a způsobit poruchy nebo nebezpečné situace.
- Připojte řídicí jednotku k elektrickému vedení vybavenému bezpečnostním uzemňovacím systémem.
- Pokud jsou v bráně nebo v jejím dosahu přístupové dveře, ujistěte se, že nebrání normálnímu pohybu brány; v případě potřeby nainstalujte vhodný blokovací systém.
- Elektrické vedení musí být chráněno vhodným proudovým chráničem.
- Na elektrické vedení namontujte zařízení, které zcela odpojí automatizaci od sítě. Odpojovací zařízení musí mít kontakty s dostatečnou mezerou, aby bylo zajištěno úplné odpojení za podmínek přepětí kategorie III v souladu s instalačními pokyny. V případě potřeby toto zařízení zaručuje rychlé a bezpečné odpojení od napájení; proto musí být umístěno v dohledu automatizace. Pokud je umístěno na neviditelném místě, musí být vybaveno systémem, který zablokuje jakékoli náhodné nebo neoprávněné opětovné připojení napájení, aby se předešlo nebezpečným situacím. Odpojovací zařízení není součástí dodávky produktu.

3.2 OMEZENÍ POUŽITÍ VÝROBKU

Údaje týkající se výkonnosti produktu jsou uvedeny v kapitole „**TECHNICKÉ SPECIFIKACE**“ (strana 54) a jsou jedinými údaji, které umožňují správně posoudit, zda je produkt vhodný pro zamýšlené použití.

Zkontrolujte aplikační limity produktu **ROBUS** a příslušenství, které má být instalováno, a posuďte, zda jejich vlastnosti splňují požadavky prostředí a níže uvedené omezení:

- Hmotnost a délka křídla posuvné brány nesmí překročit limity uvedené v „**Tabulce 1**“.

Rozměry v „**Tabulce 1**“ jsou orientační a slouží pouze pro přibližný odhad. Skutečná vhodnost systému **ROBUS** pro automatizaci konkrétní posuvné brány závisí na tření a dalších jevů, včetně příležitostných, jako je přítomnost ledu, který by mohl bránit pohybu křídla brány.

Pro stanovení skutečných podmínek je nutné změřit sílu potřebnou k pohybu křídla po celé jeho dráze, aby se zajistilo, že tato hodnota nepřekročí polovinu „jmenovitého točivého momentu“ uvedeného v kapitole „**TECHNICKÉ SPECIFIKACE**“ (strana 54).

Doporučuje se 50% rezerva, protože nepříznivé povětrnostní podmínky mohou zvýšit tření.

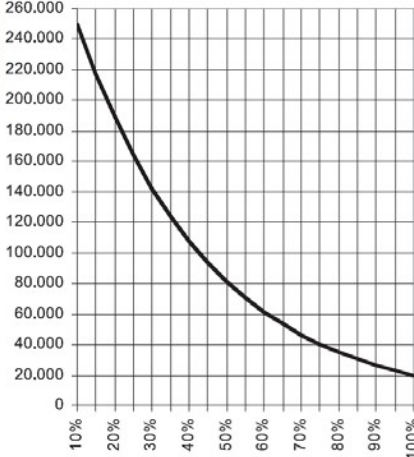
„**Tabulka 2**“ (strana 7) obsahuje odhad „životnosti“, tj. průměrné ekonomické životnosti produktu. Hodnota životnosti je silně ovlivněna náročností manévru, tj. součtem všech faktorů, které přispívají k opotřebení produktu. Pro odhad je nutné sečíst všechny indexy náročnosti z „**Tabulky 2**“. Celkový součet porovnejte s grafem odhadované životnosti.

Například **ROBUS 400** na bráně o hmotnosti 200 kg a délce 5 metrů, bez dalších faktorů způsobujících únavu, dosahuje indexu náročnosti 50 % (30 + 20). Z grafu lze odvodit odhadovanou životnost 80 000 cyklů.



Řídicí jednotka je vybavena zařízením omezujícím manévrování, které zabráňuje možnému přehřátí; vychází z zatížení motoru a délky cyklů a zasahuje při překročení maximálního limitu.

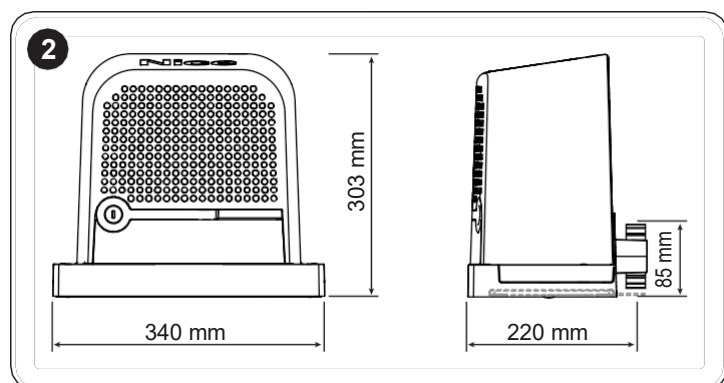
ODHADOVANÁ ŽIVOTNOST VZHLEDEM K INDEXU NÁROČNOSTI MANÉVRŮ

Index náročnosti %	ROBUS 400	ROBUS 600	ROBUS 600 HS	ROBUS 800	Trvanlivost v cyklech
Hmotnost křídla (kg)					B  A A = Trvanlivost v cyklech B = Index závažnosti %
Až 200	30	10	20	10	
200 ÷ 400	60	30	30	20	
400 ÷ 500	-	40	40	30	
500 ÷ 600	-	60	60	40	
600 ÷ 800	-	-	-	60	
Délka listu (m)					
Až 4	10	15	15	15	
4 ÷ 6	20	25	25	25	
6 ÷ 8	35	40	40	40	
Další faktory přispívající k únavě (je třeba zohlednit, pokud jejich pravděpodobnost přesahuje 10 %)					
Okolní teplota vyšší než 40 °C nebo nižší než 0 °C, nebo vlhkost vyšší než 80 %	10	10	10	10	
Přítomnost prachu a písku	15	15	15	15	
Přítomnost slanosti	20	20	20	20	
Manévr přerušen fotobuňkou	15	20	20	30	
Manévr přerušovaný zastavením	25	30	30	40	
Rychlost vyšší než „L4 fast“	20	25	25	25	
Aktivní náraz	25	25	25	25	
Celkový index závažnosti %:					

Poznámka: Index závažnosti přesahující 100 % znamená, že podmínky překračují mez přijatelnosti; v tomto případě se doporučuje použít model větší velikosti.

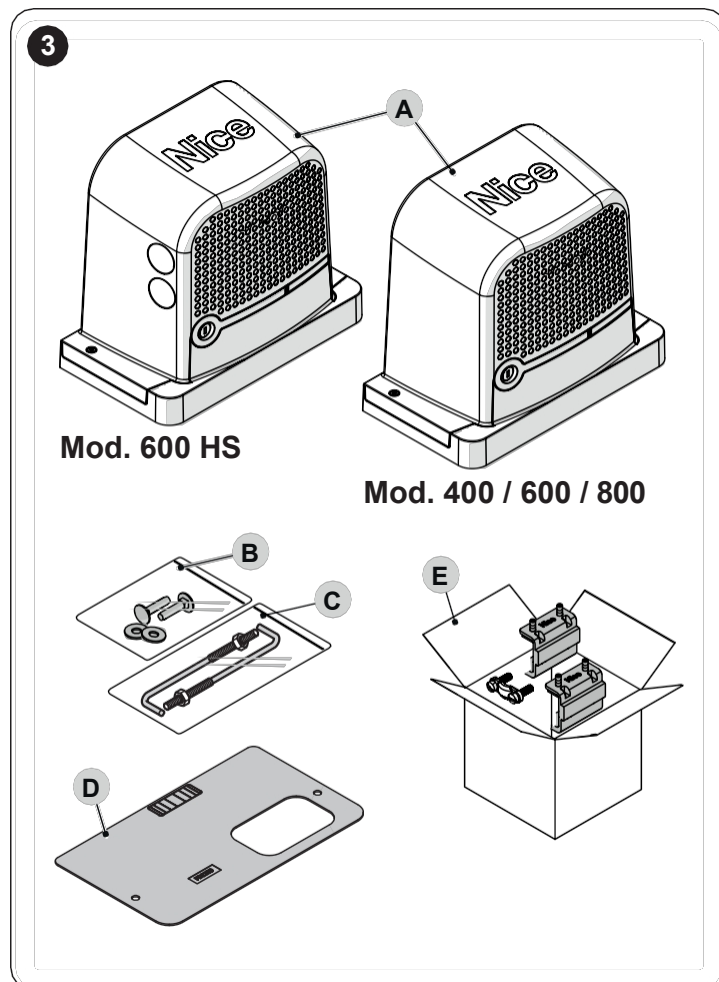
3.3 IDENTIFIKACE VÝROBKU A CELKOVÉ ROZMĚRY

Celkové rozměry výrobku jsou uvedeny na „obrázku 2“.



3.4 PŘEVZETÍ VÝROBKU

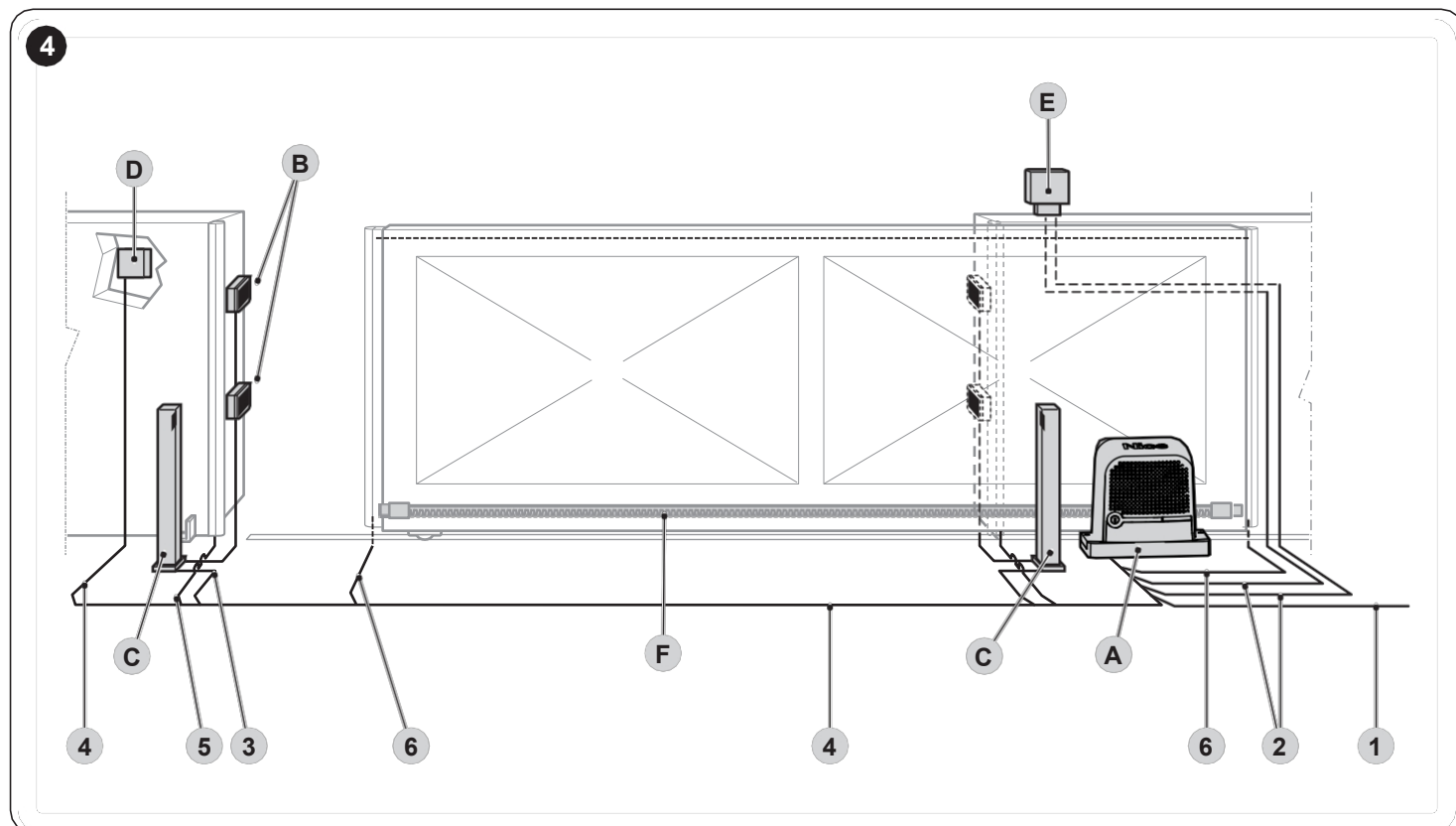
Všechny součásti obsažené v sadě jsou znázorněny a uvedeny níže.



- A Převodový motor
- B Kovové součásti (šrouby, podložky atd.)
- C Kotevní šrouby
- D Základová deska
- E Krabice s příslušenstvím

3,5 PŘEDINSTALAČNÍ PRÁCE

Obrázek znázorňuje příklad automatizačního systému sestaveného z komponentů Nice.



- A Převodový motor
- B Fotobuňky
- C Sloupky pro fotobuňky
- D Výběrový spínač
- E Výstražná kontrolka s anténou
- F Stojan

Výše uvedené komponenty jsou umístěny podle typického standardního rozložení. Pomocí rozložení znázorněného na „obrázku 4“ jako reference definujte přibližnou polohu, ve které bude každá komponenta systému nainstalována.

Tabulk

TECHNICKÉ SPECIFIKACE ELEKTRICKÝCH KABELŮ	
Identifikace č.	Vlastnosti kabelu
1	Kabel pro napájení převodového motoru 1 kabel 3 x 1,5 mm ² Maximální délka 30 m [poznámka 1]
2	Kabel pro VAROVNÉ SVĚTLO S ANTÉNOU 1 kabel 2 x 0,5 mm ² Maximální délka 20 m 1 x stíněný kabel typu RG58 Maximální délka 10 m; doporučená délka < 5 m
3	Kabel FOTOCELKY 2x0,5 mm ² Maximální délka 30 m [poznámka 2]
4	Kabel KLÁVESOVÉHO VÝBĚRU 2 kabely 2 x 0,5 mm ² [poznámka 3] Maximální délka 50 m
5	Kabel FIXED EDGES 1 kabel 2 x 0,5 mm ² [poznámka 4] Maximální délka 30 m
6	KABEL PRO POHYBLIVÉ HRANY 1 kabel 2 x 0,5 mm ² [poznámka 4] Maximální délka 50 m [poznámka 5]

Poznámka 1 Pokud je napájecí kabel delší než 30 m, je nutné použít kabel s větším průřezem (3 x 2,5 mm²) a v blízkosti automatizace nainstalovat bezpečnostní uzemňovací systém.

Poznámka 2 Pokud je kabel „BlueBus“ delší než 30 m, maximálně však 50 m, je nutný kabel 2 x 1 mm².

Poznámka 3 Tyto dva kabely lze nahradit jedním kabelem 4 x 0,5 mm².

Poznámka 4 Pokud je přítomno více než jedno okraje, viz odstavec „Přidávání nebo odebrání zařízení“ (strana 45) „Vstup STOP“ pro doporučený typ připojení.

Poznámka 5 Pohyblivé hrany musí být připojeny k posuvným křídlem pomocí speciálních zařízení, která umožňují připojení i při pohybu křídla.

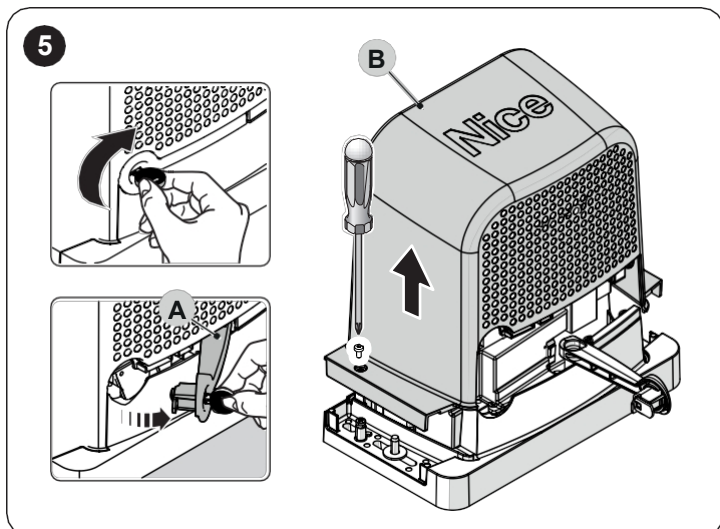
! Před zahájením instalace připravte potřebné elektrické kabely podle „Obrázku 4“ a podle údajů v kapitole „TECHNICKÉ SPECIFIKACE“ (strana 54).

! Použité kabely musí být vhodné pro typ prostředí v místě instalace.

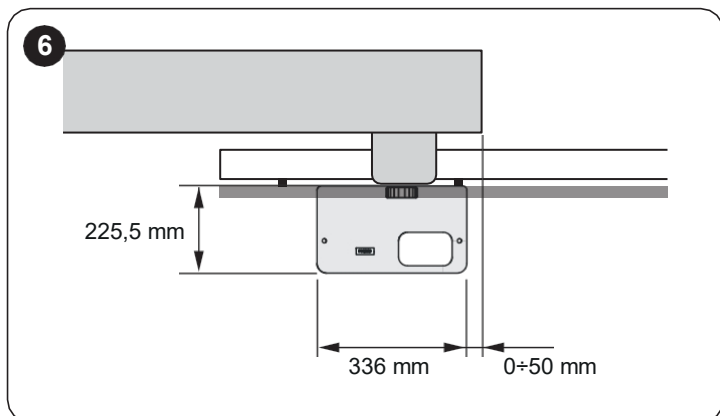
! Při pokládání trubek pro vedení elektrických kabelů je třeba vzít v úvahu, že případné usazeniny vody v propojovacích skříňkách mohou způsobit kondenzaci vody v propojovacích trubkách uvnitř ovládací jednotky, což by mohlo poškodit elektronické obvody.
uvnitř řídicí jednotky, což by mohlo poškodit elektronické obvody.



Před zahájením instalace otevřete zajišťovací háček (A) a sejměte kryt (B) uvolněním upevňovacích šroubů po ručním odemčení motoru pomocí přiloženým klíčem.



Před zahájením instalace ověřte celkové rozměry převodového motoru podle „obrázku 2“ a instalačních rozměrů v „obrázku 6“.



3.6 INSTALACE PŘEVODOVÉHO MOTORU

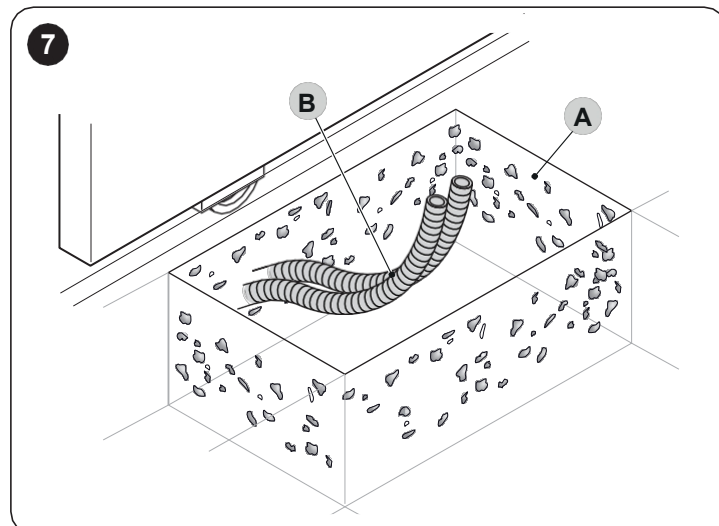


Nesprávná instalace může způsobit vážné zranění osoby pracující na systému nebo jeho budoucích uživatelů.

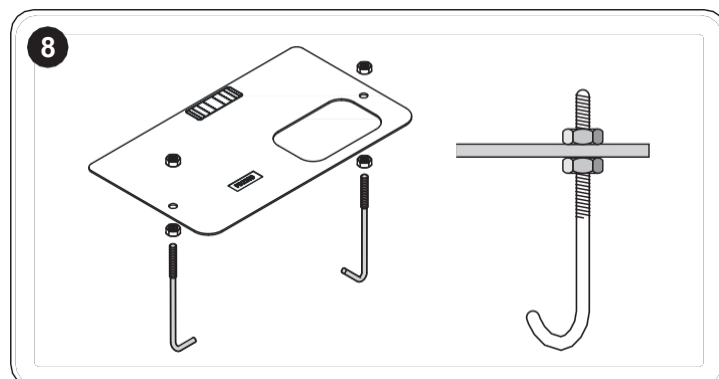
Před zahájením montáže automatizace proveďte předběžné kontroly popsané v odstavci „Kontroly před instalací“ (strana 6) a v odstavci „Omezení použití produktu“ (strana 6).

Instalace systému ROBUS:

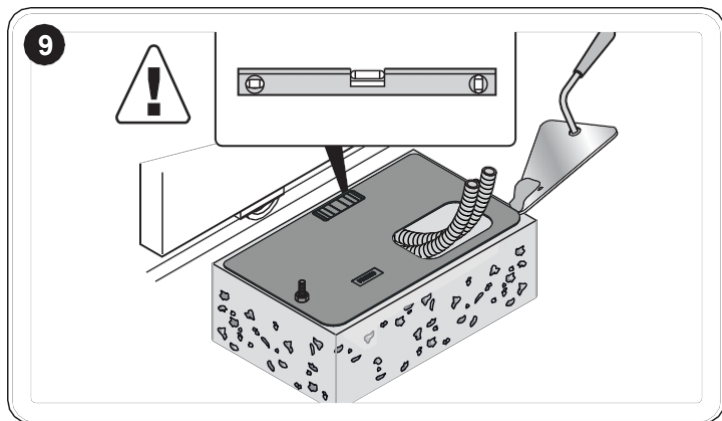
1. vykopejte základy (A) a připravte potrubí (B) pro kabeláž („Obrázek 7“)



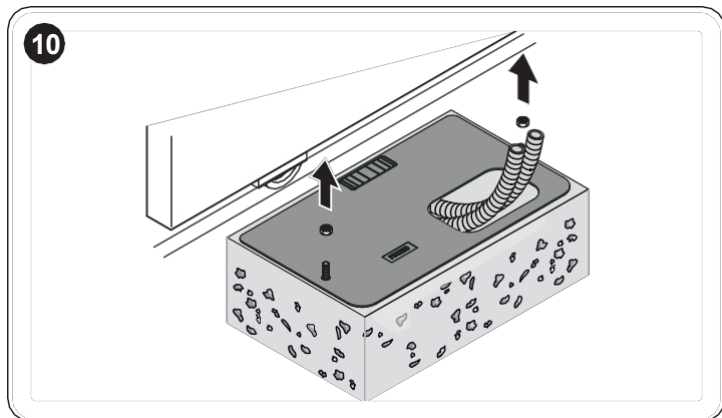
2. Upevněte dva kotevní šrouby k základové desce pomocí jedné matice nad a jedné pod deskou („Obrázek 8“).



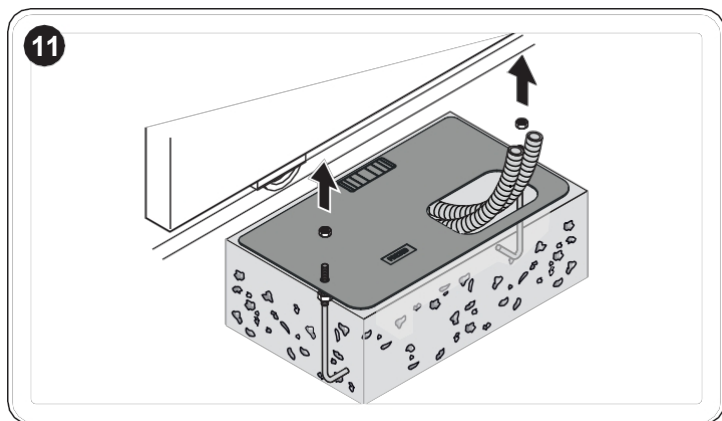
3. nalijte beton, aby se zajistila základová deska („**Obrázek 9**“)



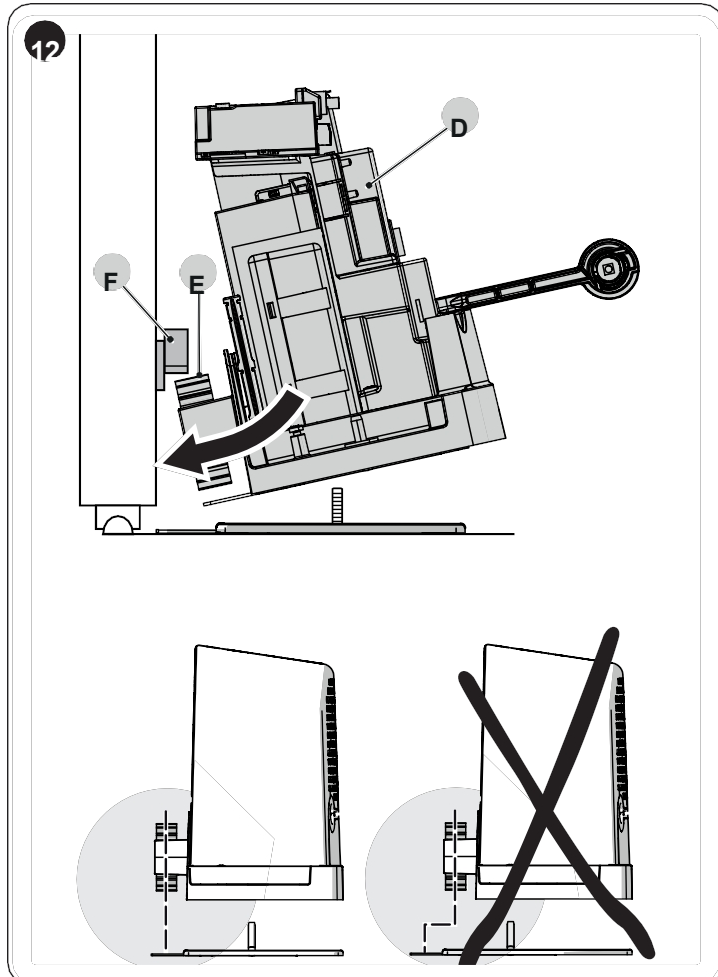
- ⚠ **Před vytvrzením betonu se ujistěte, že základová deska je dokonale vodorovná a rovnoběžná s křídlem brány.**
4. Počkejte, až beton ztvdne, a poté odstraňte matice („**Obrázek 10**“).



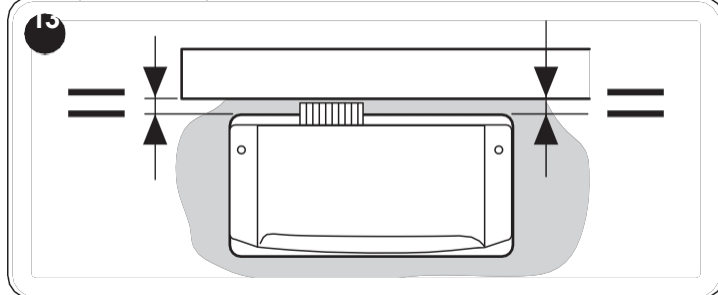
- ⚠ **Je možné použít již existující a kompatibilní základovou desku dodávanou s kotevními šrouby („**Obrázek 11**“)**



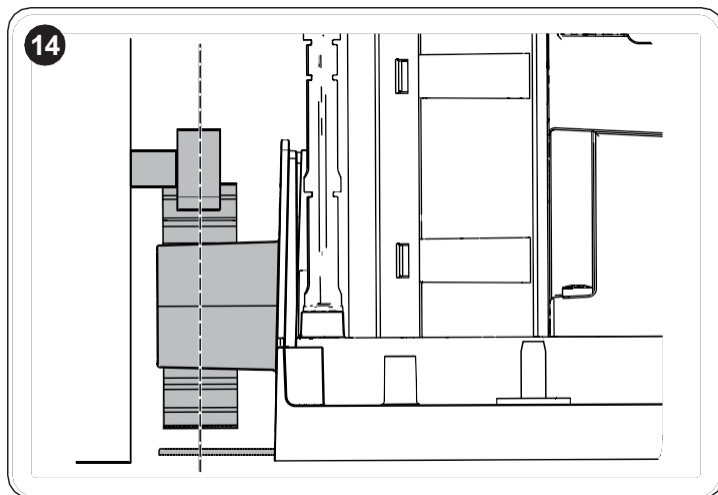
5. Umístěte převodový motor (**D**) a dávejte pozor, abyste vložili pastorkové kolo (**E**) pod ozubnici (**F**) („**Obrázek 12**“).



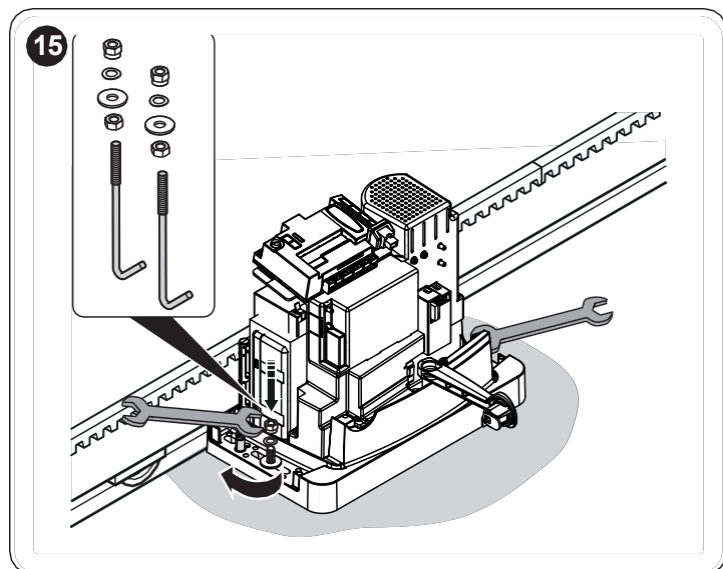
6. Zkontrolujte, zda je převodový motor rovnoběžný s křídlem brány („**Obrázek 13**“).



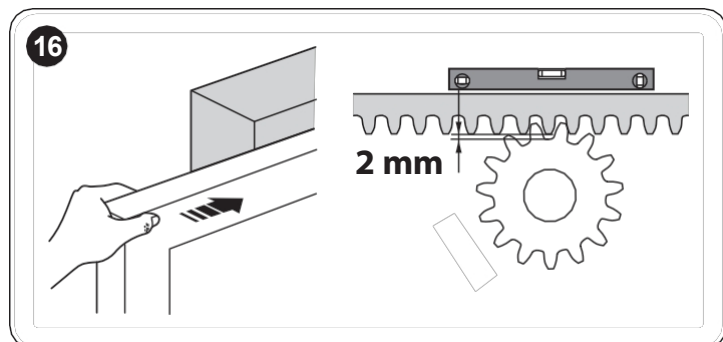
7. Zkontrolujte, zda je pastorkové kolo vyrovnané s ozubenou tyčí („**Obrázek 14**“).



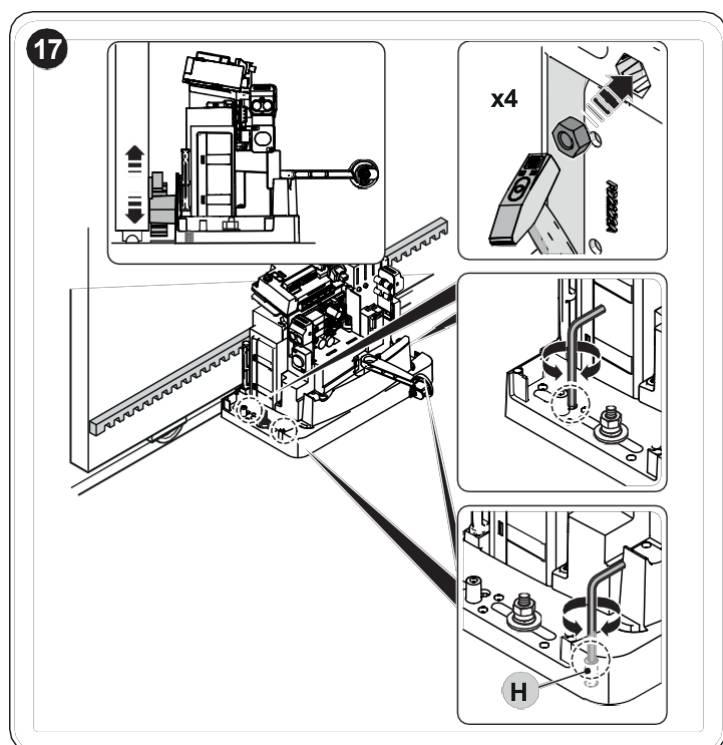
8. Vložte dodané podložky a matice a lehce je utáhněte („**Obrázek 15**“).



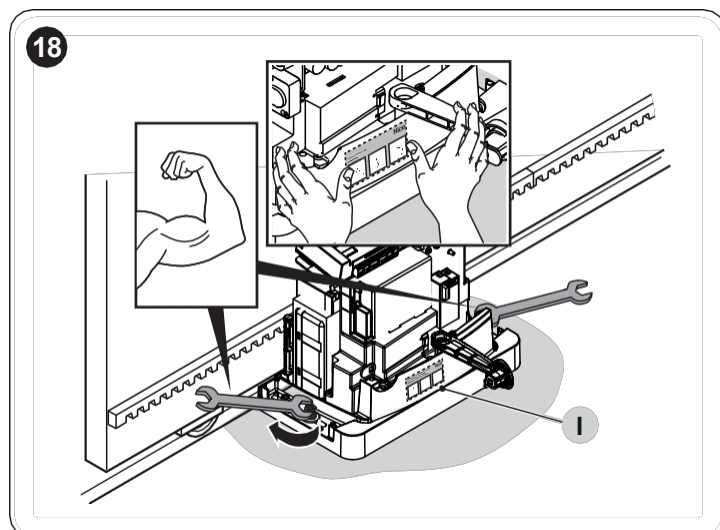
9. ručně otevřete a zavřete křídlo brány a zkontrolujte, zda se pohybuje plynule. Dále zkontrolujte, zda je ozubená tyč vždy vyrovnaná s pastorkem („**Obrázek 16**“). Pokud vzdálenost mezi pastorkem a ozubenou tyčí přesahuje 2 mm, pokračujte krokem 10, v opačném případě pokračujte krokem 11.



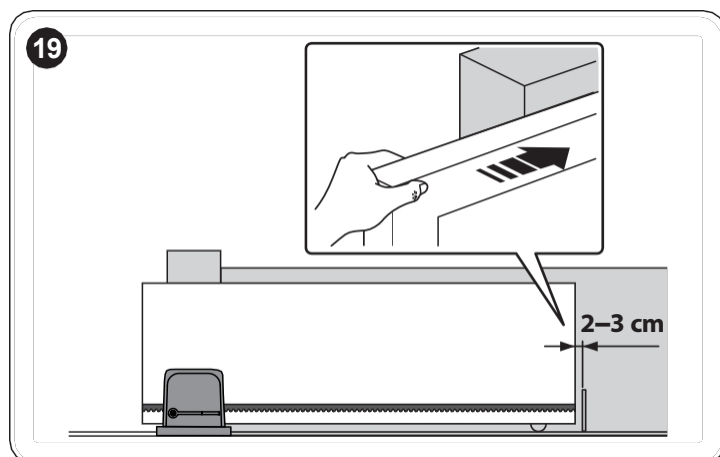
10. Vyjměte motor z krytu a vložte čtyři nastavovací matice do určených otvorů ve spodní části základny („**Obrázek 17**“). Po přemístění motoru podle kroků 5 až 8 nastavte výšku převodového motoru pomocí seřizovacích šroubů (H) a umístěte pastorkový ozubený kolo přibližně 1 nebo 2 mm od ozubené tyče, aby se zabránilo zatížení převodového motoru hmotností křídla brány („**Obrázek 17**“).



11. Pevně utáhněte matice, aby byl převodový motor připevněn k základové desce, a nalepte štítek (I) podle pokynů k odblokování („**Obrázek 18**“).

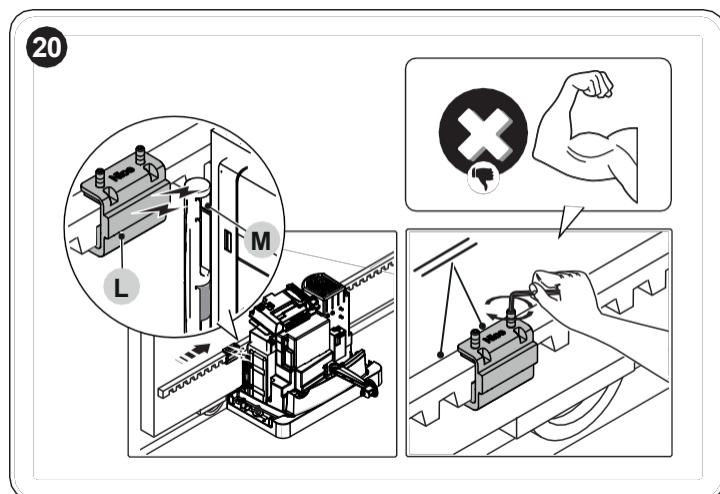


12. posuňte křídlo brány rukou do otevřené polohy a zastavte jej 2/3 před mechanickou zarážkou („**Obrázek 19**“)



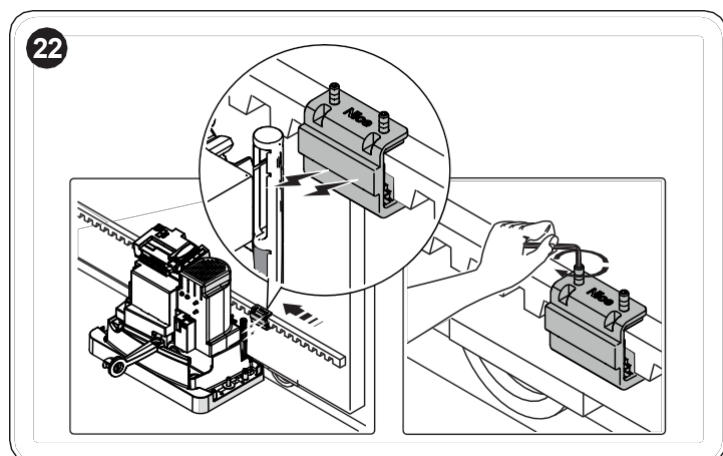
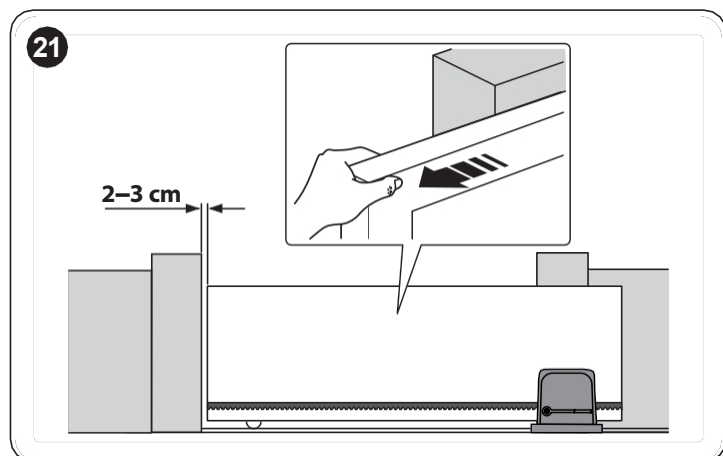
13. Připevněte držák koncového spínače (L) na stojan co nejblíže k senzoru (M) a upevněte jej pomocí příslušných šroubů („**Obrázek 20**“).

⚠ Při upevňování držáku koncového spínače nevyvíjejte nadměrný tlak.

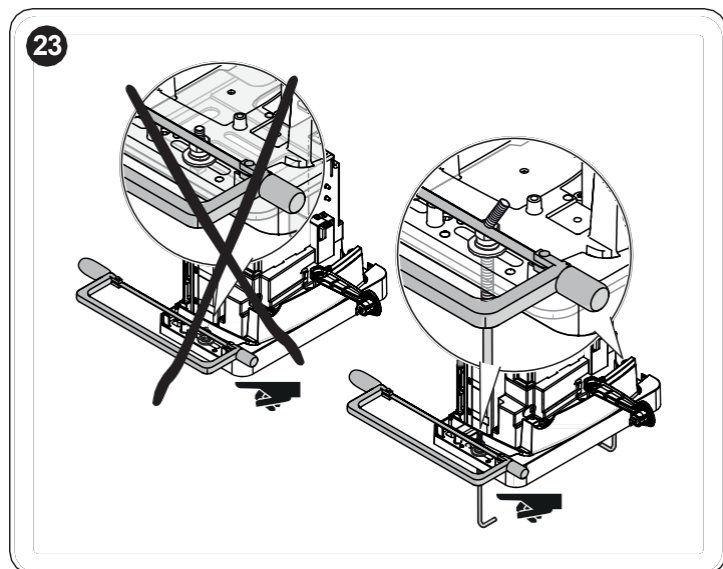


⚠ Držák koncového spínače s magnetem nesmí být vyrovnán se senzorem. V takovém případě je jeho nosnost nedostatečná a brána se nemusí správně zastavit.

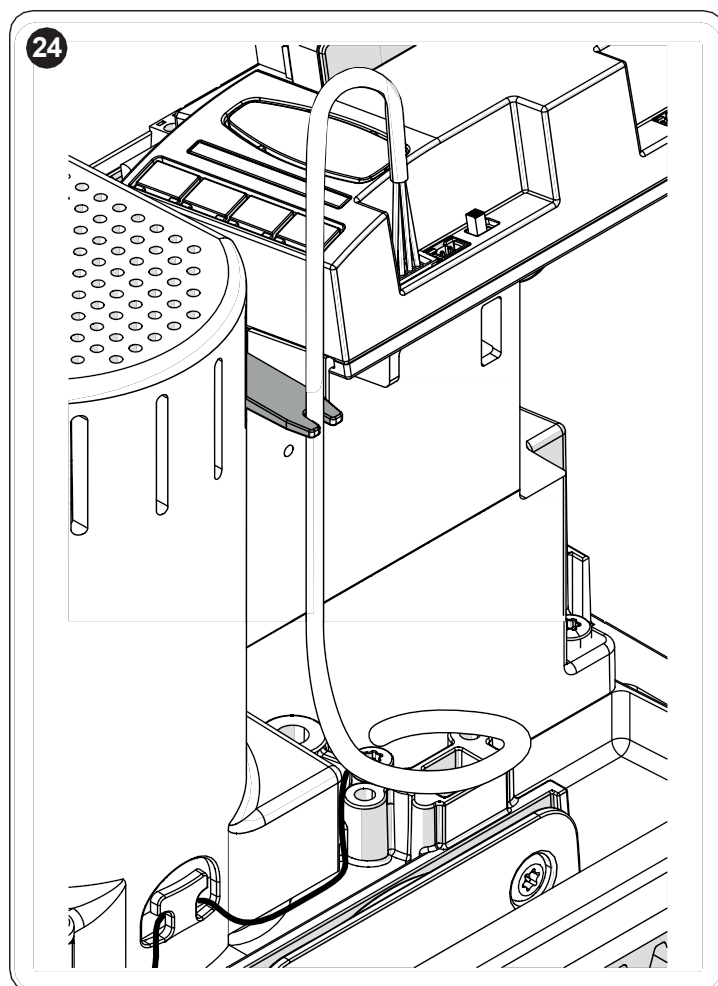
14. Ručně zavřete křídlo brány tak, aby zůstalo 2/3 cm od mechanické zarážky, a opakujte výše popsané úkony k upevnění držáku koncového spínače („**Obrázek 21**“).



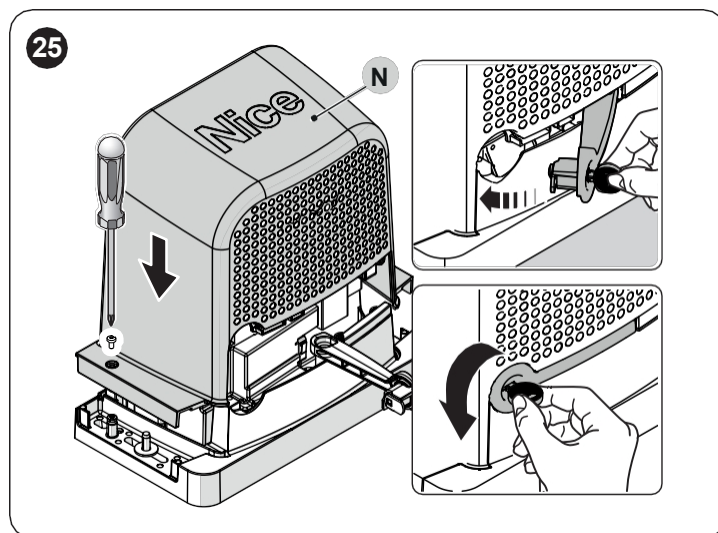
15. pokud byly kotevní šrouby použity také k upevnění, odřízněte přebytečnou část („**Obrázek 23**“)



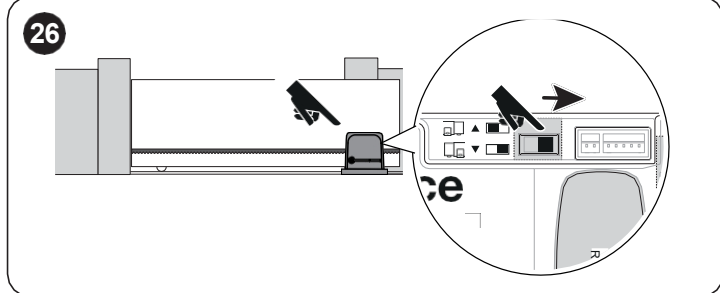
16. Upevněte kabel v příslušné kabelové svorce, aby nedošlo k jeho poškození během následujících fází („**Obrázek 24**“).



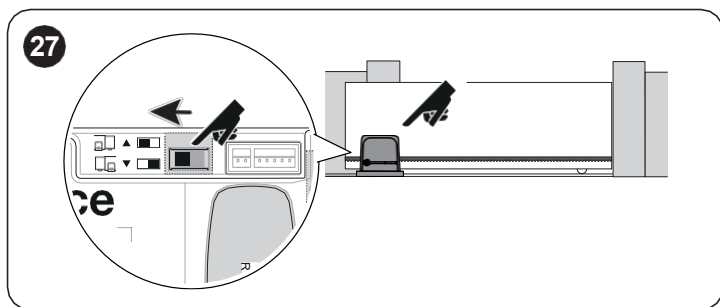
17. Umístěte kryt (N), upevněte jej pomocí dodaných šroubů, ručně jej zajistěte a vyjměte dodaný klíč. („**Obrázek 25**“)



⚠ DŮLEŽITÉ. Motorový převodový motor je z výroby nastaven pro instalaci na pravou stranu. („Obrázek 26“)



⚠ Lze jej nainstalovat na levou stranu posunutím voliče podle obrázku („Obrázek 27“).



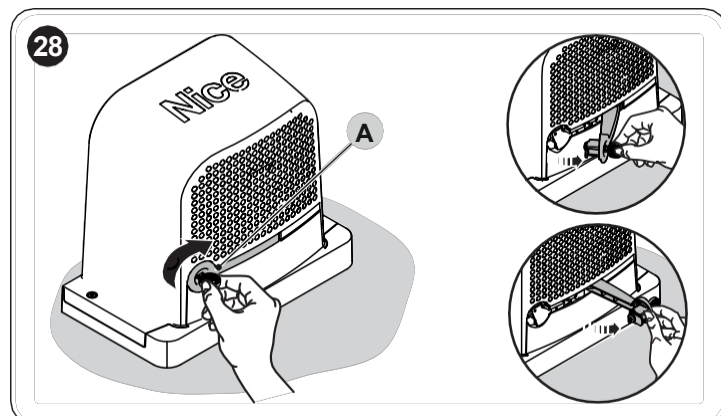
3.7 RUČNÍ ODEMYKÁNÍ A ZAMYKÁNÍ MOTOROVÉHO PŘEVODOVÉHO MOTORU

Převodový motor je vybaven mechanickým odblokovacím systémem, který umožňuje ruční otevírání a zavírání brány.

Tyto ruční operace by měly být prováděny pouze v případě výpadku proudu, poruchy nebo během instalace.

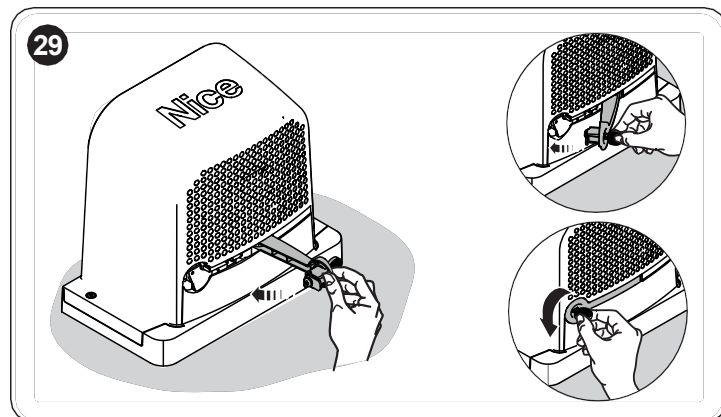
Odemknutí zařízení:

1. Otevřete uzamykací hák (A) pomocí dodaného klíče („Obrázek 28“)



2. V tomto okamžiku lze automatizaci ručně přesunout do požadované polohy.

Chcete-li bránu zamknout, zavřete zamykací hák, otočte klíčem proti směru hodinových ručiček a vyjměte jej.



4 ELEKTRICKE PRIPOJENI

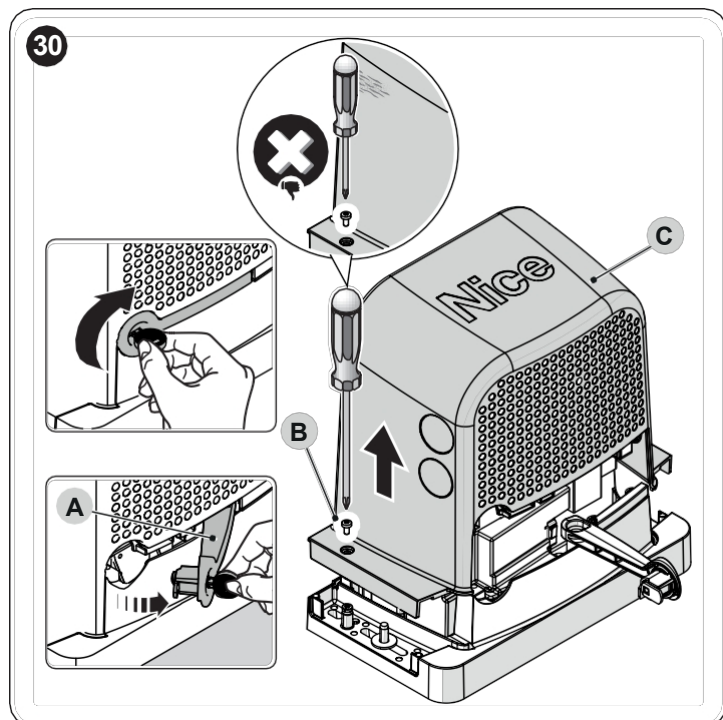
4.1 PŘEDBĚŽNÉ KONTROLY

⚠ Všechny elektrické přípojky musí být provedeny při odpojení systému od elektrické sítě a při odpojení nouzového napájení (je-li v automatizaci přítomno).

⚠ Připojovací práce smí provádět pouze kvalifikovaným personálem.

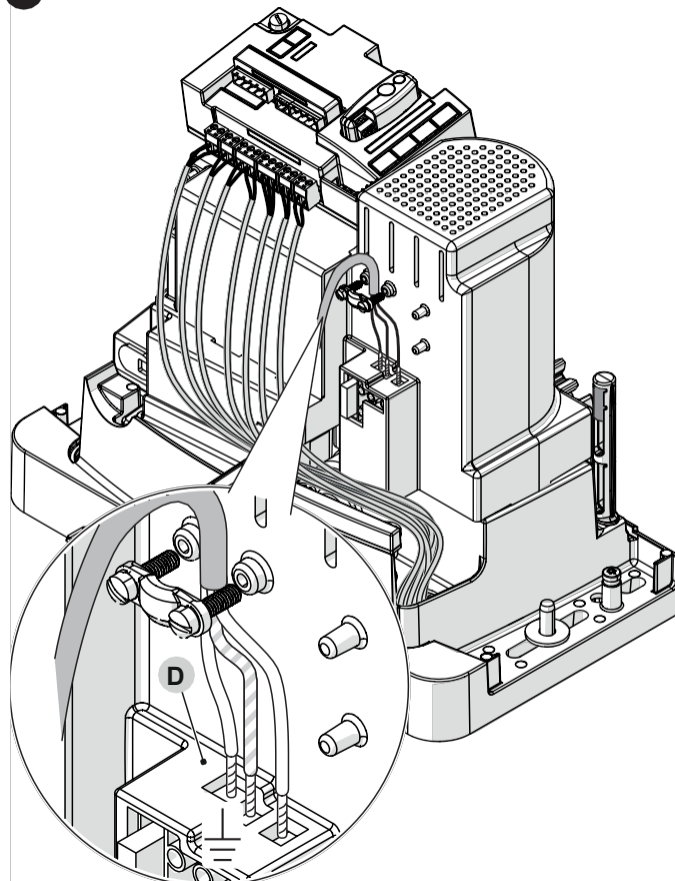
Pro provedení elektrických přípojení:

1. Otevřete zajišťovací háček (A) pomocí dodaného klíče.
2. Odstraňte šrouby (B).
3. Sejměte kryt (C) („Obrázek 30“)



4. Provedte napájecí kabel příslušným otvorem (ponechte 20/30 cm volného kabelu) a připojte jej k příslušné svorkovnici (D).
5. Kabel zajistěte kolem pláště pomocí dodané kabelové svorky.
6. Všechny propojovací kabely zasuňte do jednotlivých zařízení a nechte je o 20–30 cm delší, než je nutné. Typ kabelů najdete v „Tabulce 3“ a zapojení v „Obrázku 33“.
7. Pomocí kabelové spony seskupte všechny kabely vstupující do převodového motoru („Obrázek 31“).

31

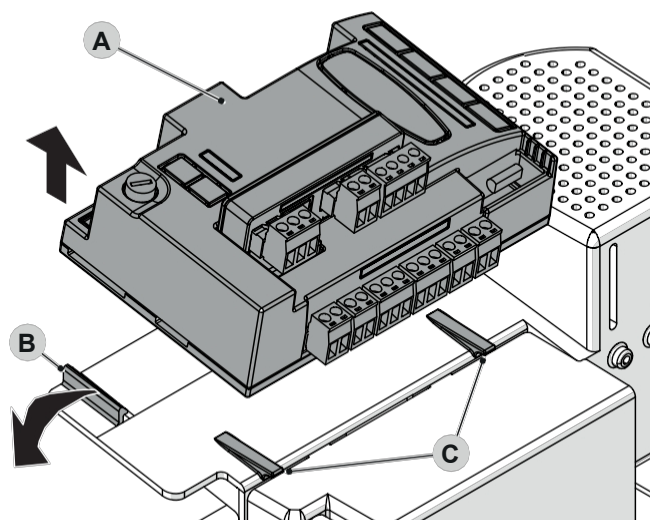


4.2 DEMONTÁŽ ŘÍDÍČÍ JEDNOTKY

Řídicí jednotku lze demontovat, kdykoli je obtížné provést elektrických přípojení.

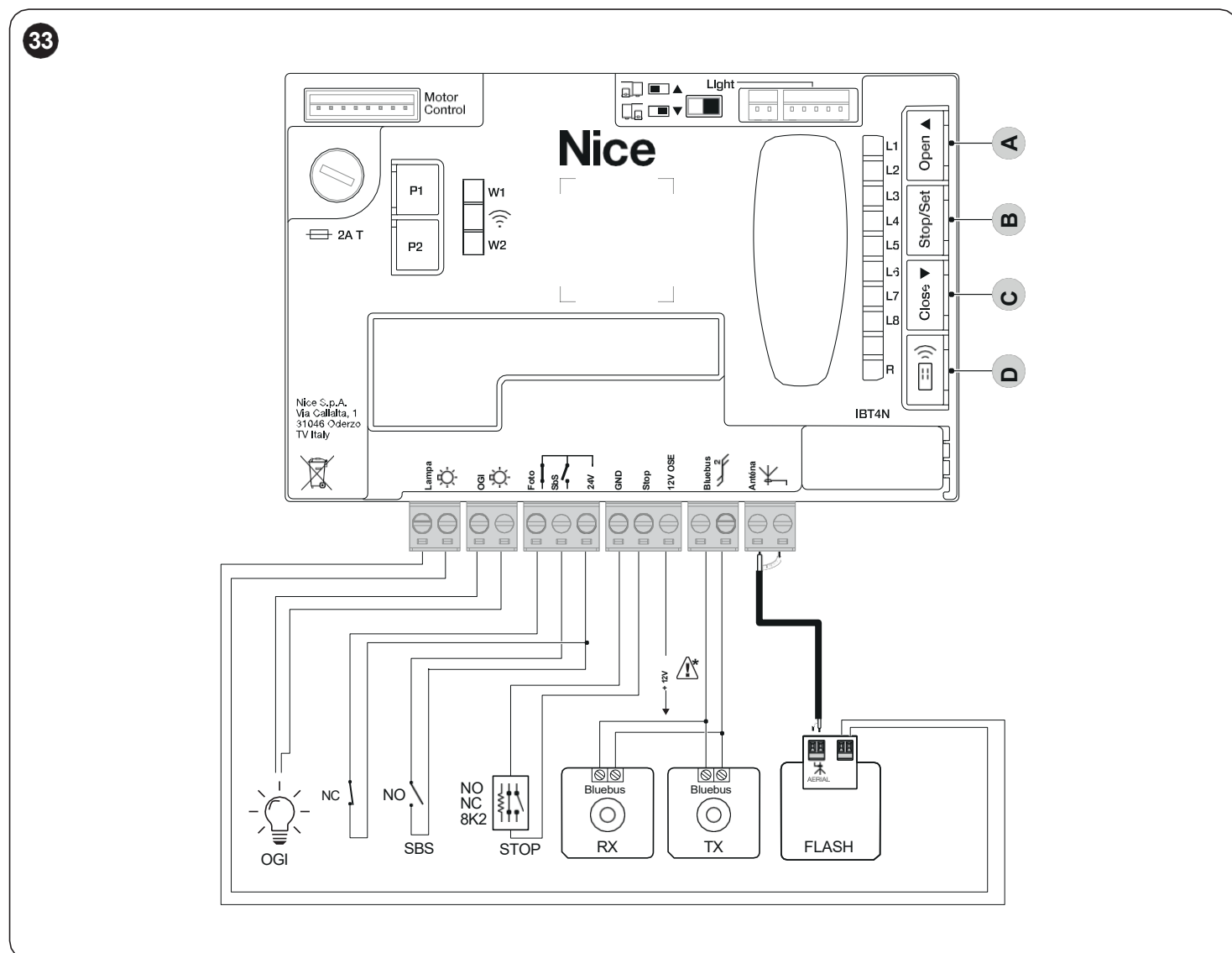
1. Jednou rukou pevně uchopte řídicí jednotku (A).
2. Odstraňte všechny kabely nebo svorky
3. Opatrně stiskněte plastovou podpěru (B) směrem dolů a vyjměte řídicí jednotku
4. Řídicí jednotka je připevněna ke dvěma podpěrám (C) („Obrázek 32“)

32



4.3 SCHÉMA ZAPOJENÍ A POPIS PŘIPOJENÍ

4.3.1 SCHÉMA ZAPOJENÍ



4.3.2 POPIS PŘIPOJENÍ

Tabulka 4

ELEKTRICKÉ PŘIPOJENÍ	
Svorníky	Popis
LAMPA (výstup omezen na 10 W – 24 V)	Tento výstup je ve výchozím nastavení naprogramován pro ovládání výstražného světla . Výstup lze naprogramovat prostřednictvím všech kompatibilních rozhraní (viz kapitola „PROGRAMOVÁNÍ ŘÍDICÍ JEDNOTKY“). Režimy konfigurace výstupu jsou uvedeny v „ Tabulce 42 “.
OGI (výstup omezen na 10 W – 24 V)	Tento výstup je ve výchozím nastavení naprogramován pro ovládání indikátoru otevřené brány . Výstup lze také naprogramovat pomocí tlačítek řídicí jednotky (viz kapitola „PROGRAMOVÁNÍ ŘÍDICÍ JEDNOTKY“). Režimy konfigurace výstupu jsou uvedeny v „ Tabulce 43 “.
BLUEBUS	Tento terminál lze použít k připojení kompatibilních zařízení, která jsou všechna připojena paralelně pouze dvěma vodiči přenášejícími elektrickou energii i komunikační signály. Další informace o systému BlueBUS naleznete v odstavci „ Adresování zařízení připojených k systému BlueBUS “.
STOP	Vstup pro zařízení, která blokují nebo v případě potřeby zastavují probíhající manévry. Při vhodném uspořádání musí být ke vstupu připojeny kontakty „normálně uzavřené“ nebo „normálně otevřené“ nebo pevné rezistory nebo optická zařízení (viz odstavce „ Vstup STOP “).
SbS	Vstup pro zařízení, která řídí pohyb v režimu Step-by-Step; je nutné připojit kontakty „Normálně otevřené“.
PHOTO	Vstup pro bezpečnostní zařízení: k tomuto vstupu je možné připojit kontakty „normálně uzavřené“.
ANTENNA	Vstup pro připojení antény pro rádiový přijímač; anténa je zabudována do výstražného světla; alternativně lze použít externí anténu.
12V OSE	Tento výstup poskytuje napájení 12 V DC a maximální proud 15 mA. Varování! Pouze pro použití s optickou bezpečnostní hranou (OSE) (max. 15 mA)

4.3.3 POUŽÍVÁNÍ TLAČÍTEK OVLÁDACÍ JEDNOTKY

Ovládací jednotka má 4 tlačítka, která se chovají odlišně v závislosti na aktuálním stavu ovládací jednotky.

PROVOZ BĚHEM PROGRAMOVÁNÍ

A [Open ▲]

- posouvá programovací menu vpřed
- zvýší hodnotu upravovaného parametru o jeden bod

B [Stop/Set]

- otevře konfiguraci vybraného parametru
- potvrdí vybranou hodnotu zvoleného parametru

C [Close ▼]

- posouvá programovací menu zpět
- snižuje hodnotu upravovaného parametru o jeden bod

D [Radio (☐) (☐) (☐)]

- není povoleno

NORMÁLNÍ PROVOZ

A [Open ▲]

- provede otevírací manévr

B [Stop/Set]

- zastaví aktuální manévr
- při zastaveném motoru vypne osvětlení interiéru
- pokud je tlačítko stisknuto po dobu 3 sekund, zobrazí se programovací menu

C [Close ▼]

- provede manévr zavření

D [Radio (☐) (☐) (☐)]

- umožňuje uložení nebo vymazání rádiových dálkových ovladačů

4.4 ADRESOVÁNÍ ZAŘÍZENÍ PŘIPOJENÝCH K SYSTÉMU BLUEBUS

Pomocí adresování pomocí speciálních propojek umožňuje systém „BlueBUS“ uživateli, aby řídicí jednotka rozpoznala fotobuňky a přiřadila jim správnou detekční funkci.

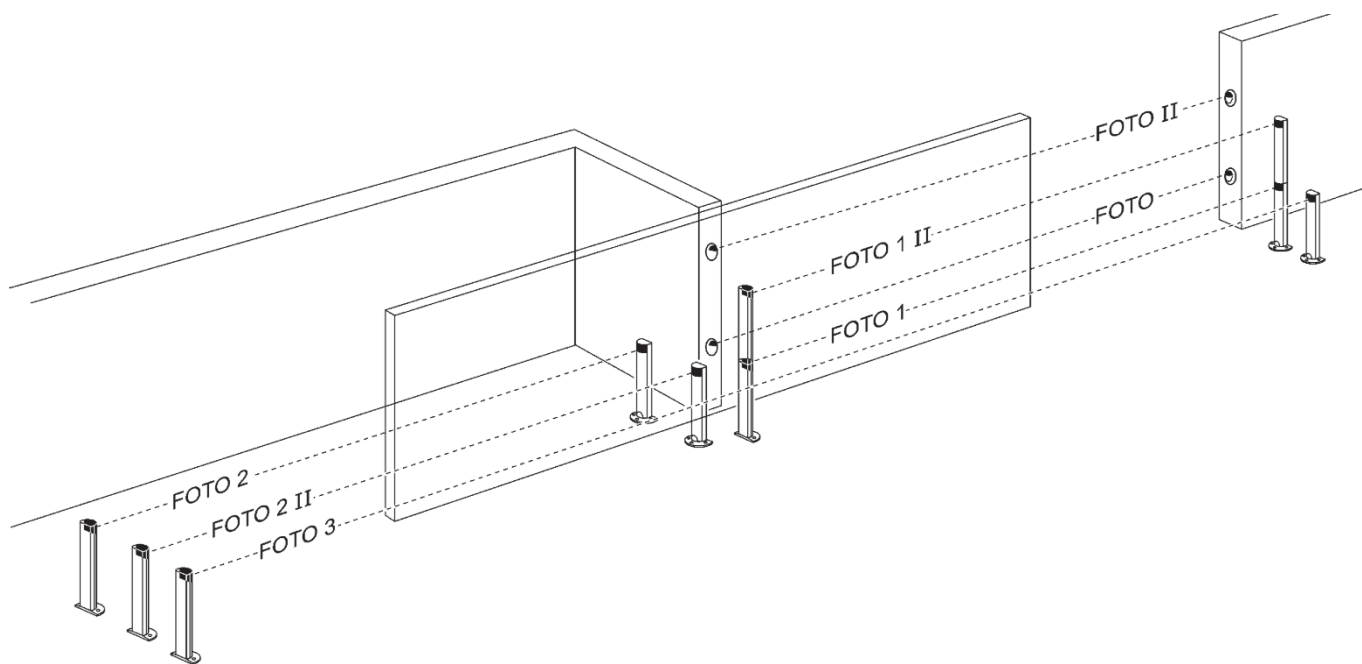
Adresování musí být provedeno na fotobuňkách TX i RX (nastavením propojek stejným způsobem), přičemž je třeba se ujistit, že neexistují žádné jiné páry fotobuněk se stejnou adresou.

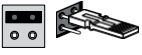
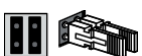
V automatizaci pro automatické posuvné brány lze fotobuňky instalovat jak je znázorněno na obrázku níže.



Na konci instalačního postupu nebo po odstranění fotobuněk či jiných zařízení je nutné dokončit proces učení (viz odstavec „Učení zařízení“).

34



ADRESY FOTOBUŇEK	
Fotobuňka	Poloha propojek
FOTO (FOTO) Externí fotobuňka h = 50 cm aktivovaná při zavření brány	
FOTO II (FOTO II) Externí fotobuňka h = 100 cm aktivovaná při zavření brány	
FOTO 1 (FOTO 1) Vnitřní fotobuňka h = 50 cm aktivovaná během fáze zavírání (zastaví a obrátí pohyb brány)	
FOTO 1 II (FOTO 1 II) Vnitřní fotobuňka h = 100 cm aktivovaná během fáze zavírání (zastaví a obrátí pohyb brány)	
FOTO 2 (FOTO 2) Externí fotobuňka aktivovaná během fáze otevírání	
FOTO 2 II (FOTO 2 II) Vnitřní fotobuňka aktivovaná během fáze otevírání	
FOTO 3 (FOTO 3) Jedna fotobuňka pokrývající celou automatizaci. Zastaví pohyb a po uvolnění automatizaci znovu spustí.	

⚠ Pro společnou instalaci PHOTO 3 a PHOTO II musí poloha prvků tvořících fotobuňku (TX-RX) odpovídat varování uvedenému v návodu fotobuněk.

Fotosenzor FT210B kombinuje v jediném zařízení systém omezení síly (typ C, v souladu s normou EN12453) a snímač přítomnosti, který detekuje překážky v zorném poli mezi vysílačem TX a přijímačem RX (typ D, v souladu s normou EN12453). Ve fotosenzoru FT210B jsou signály týkající se stavu citlivé hrany vysílány přes fotobuňku, čímž se oba systémy integrují do jednoho zařízení. Vysílací prvek umístěný na pohyblivém křídle je napájen baterií, což eliminuje vizuálně nevzhledné připojovací systémy; speciální obvody snižují spotřebu baterie a zajišťují životnost až 15 let (podrobnosti odhadu viz pokyny k produktu).

Jediné zařízení FT210B v kombinaci s citlivou hranou (například TCB65) umožňuje dosáhnout úrovně bezpečnosti „primární hrany“ požadované normou EN12453 pro všechny „typy použití“ a „typy aktivace“.

Fotosenzor FT210B v kombinaci s „rezistivními“ citlivými hranami (8,2 kΩ) je odolný proti poruchám (kategorie 3 podle normy EN 13849-1). Je vybaven speciálním protikolizním obvodem, který zabraňuje interferenci s jinými detektory, i když nejsou synchronizovány, a umožňuje přidání dalších fotobuněk, například v případě průjezdu těžkých vozidel, kde je druhá fotobuňka obvykle umístěna 1 m nad zemí.

Další informace o způsobu připojení a adresování naleznete v návodu k použití FT210B.

4.5 REŽIM „SLAVE” (SLAVE)

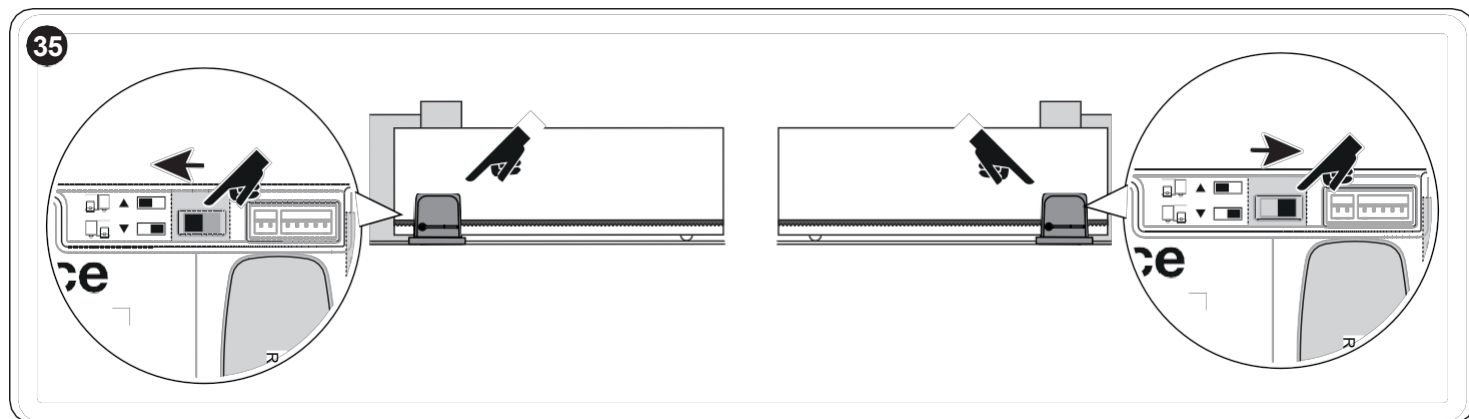
⚠ Kompatibilita zaručena se dvěma produkty současné generace nebo s jedním produktem současné generace a jedním produktem předchozí generace (ne starším než leden 2019).

Při správném naprogramování a připojení může **ROBUS** fungovat v režimu „Slave“; tento typ funkce se používá, když je třeba automatizovat 2 protilehlá křídla brány se synchronizovaným pohybem obou křídel. V tomto režimu funguje jeden **ROBUS** jako Master a řídí manévry, zatímco druhý **ROBUS** funguje jako Slave a provádí příkazy přenášené Masterem (všechny **ROBUS** jsou ve výchozím nastavení Master).

Chcete-li nakonfigurovat **ROBUS** jako slave, musí být aktivován „režim slave“ úrovně 1 (viz „**Postup programování úrovně 1**“).

Spojení mezi master **ROBUS** a slave **ROBUS** se provádí přes BlueBus.

⚠ V tomto případě je nutné při připojení dvou zařízení **ROBUS dodržet polaritu, jak je znázorněno na obrázku. („Obrázek 36“) (Ostatní zařízení nemají polaritu.)**



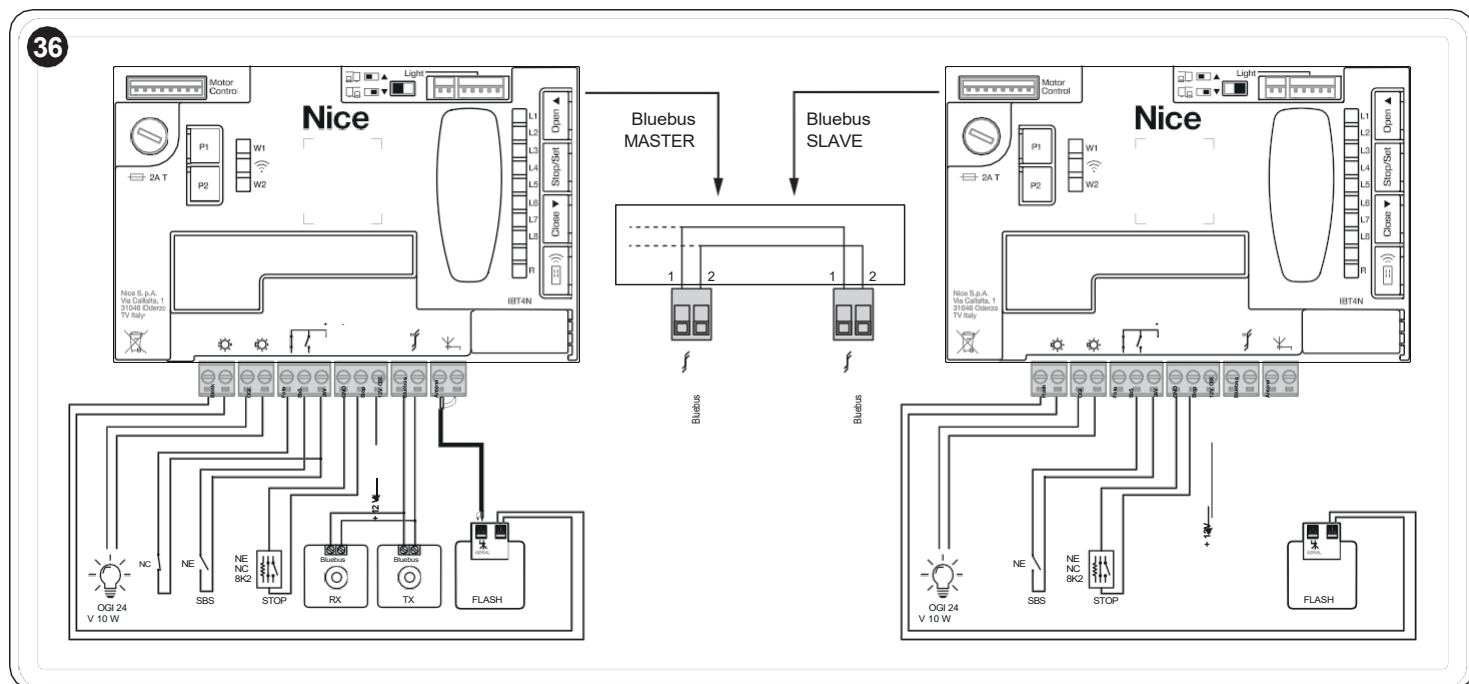
Pro instalaci 2 zařízení **ROBUS** v režimu Master a Slave postupujte podle následujících pokynů:

– Mechanicky namontujte 2 motory

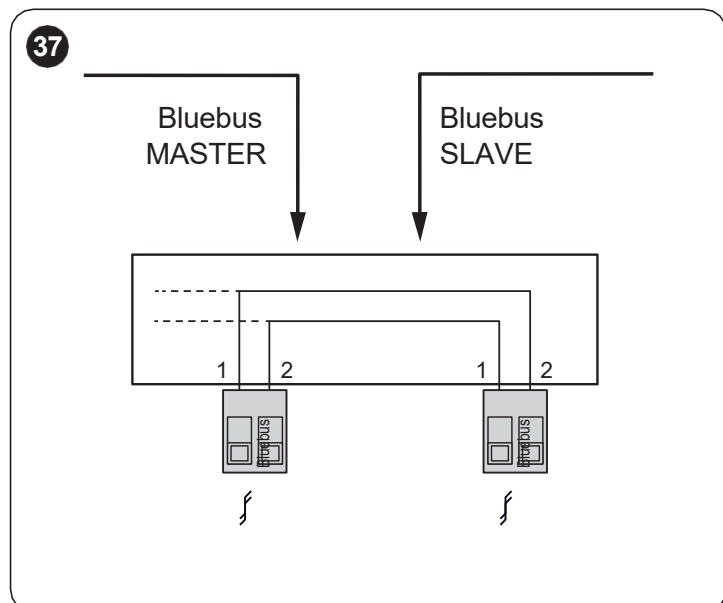
Není důležité, který motor musí fungovat jako slave nebo master; při výběru je třeba zohlednit pohodlí připojení a skutečnost, že příkaz Step-by-Step slave umožňuje pouze úplné otevření slave listu.

Úvod: Úplné vymazání Slave (S) a Master (M).

1. (S) Vyberte směr otevíracího manévru (pomocí voliče směru);
2. (S) V automatizaci Slave spusťte postupy učení zařízení a učení délky listu (viz odstavce „**Učení zařízení**“ a „**Učení délky listu**“). Pokud je směr obrácený, opakujte bod 1.
3. (S) V automatizaci Slave naprogramujte funkci „Slave Mode“ (režim Slave = zapnuto, viz „**Postup programování úrovně 1**“).
4. (S+M) Propojte obě automatizace podle schématu na „**obrázku 36**“;
5. (M) Vyberte směr otevíracího pohybu (pomocí voliče směru);
6. (M) Na hlavní automatizaci spusťte postupy učení zařízení a učení délky listu (viz odstavce „**Učení zařízení**“ a „**Učení délky listu**“); Během učení křídla dveří se bude pohybovat také podřízená automatizace. Pokud je směr obrácený, opakujte bod 5.



a v režimu Slave s produkty předchozí generace (RBA3) musí být propojovací kabely Bluebus mezi dvěma motory obráceny.



! Při připojení 2 zařízení ROBUS v režimu Master-Slave se ujistěte, že:

- Všechna zařízení jsou připojena k Master **ROBUS**, včetně rádiového přijímače
- Při použití záložních baterií má každý motor svou vlastní baterii.
- Všechny programovací činnosti prováděné na slave **ROBUS** jsou ignorovány (ty na master **ROBUS** mají přednost před ostatními) s výjimkou těch, které jsou uvedeny v „**Tabulce 6**“.
- **automaticky v obou motorech**, pohotovostní režim je deaktivován a spotřeba se zvýší, když produkt neprovádí funkci pohybu brány.

Tabulka 6

PROGRAMOVACÍ AKTIVITY NA SLAVE ROBUS NEZÁVISLÉ NA MASTER ROBUS

Funkce úrovně 1 (funkce ZAP-VYP)	Funkce úrovně 2 (nastavitelné parametry)
Pohotovostní režim	Otáčky motoru
Špička	Výstup OGI
Režim slave	Síla motoru
	Seznam chyb
Na Slave je možné připojit:	
• blikající světlo (Flash)	
• vlastní indikátor otevřené brány (OGI)	
• citlivou hranu (Stop)	
• vlastní ovládací zařízení (SbS), které řídí pouze otevírání křídla Slave	
Foto vstup se na Slave nepoužívá. Parametry automatického zavírání, zavírání po fotografii, vždy zavírat a předběžné blikání jsou deaktivovány. Navíc je zakázáno vnitřní rádio.	

5 ZÁVĚREČNÉ KONTROLY A SPUŠTĚNÍ

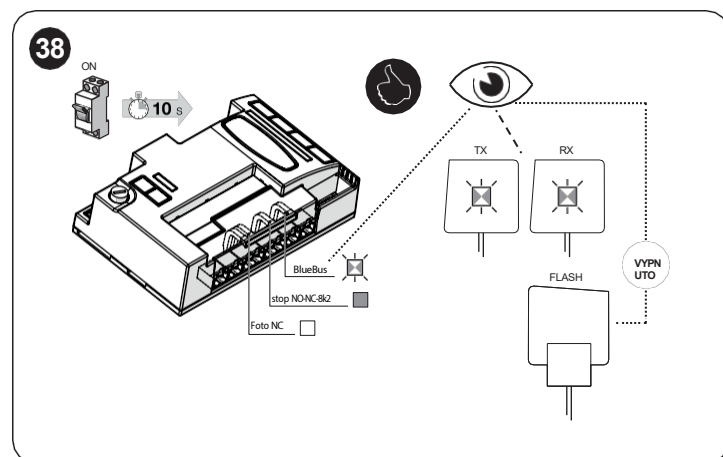
5.1 PŘIPOJENÍ NAPÁJENÍ



Připojení napájení smí provádět pouze kvalifikovaný a zkušený personál, který splňuje nezbytné požadavky a plně dodržuje platné zákony, předpisy a normy.

Jakmile je produkt napájen, je třeba provést několik jednoduchých kontrol:

1. Zkontrolujte, zda LED dioda BlueBus bliká pravidelně, jednou za .
2. ujistěte se, že blikají také LED diody na fotobuňkách (TX i RX); typ blikání není relevantní, protože závisí na jiných faktorech.
3. Zkontrolujte, zda jsou kontrolka varování a kontrolka stavu připojené k výstupu FLASH vypnuté.
4. Zkontrolujte, zda svítí LED NC Photo.
5. Zkontrolujte, zda je kontrolka osvětlení vypnutá. (Je-li k dispozici)



Pokud nejsou splněny výše uvedené podmínky, okamžitě vypněte napájení řídicí jednotky a pečlivě zkontrolujte elektrické připojení. Další užitečné informace o vyhledávání a diagnostice poruch jsou uvedeny v odstavci „Odstraňování poruch“ (strana 38).

5.2 UČENÍ SE ZAŘÍZENÍ

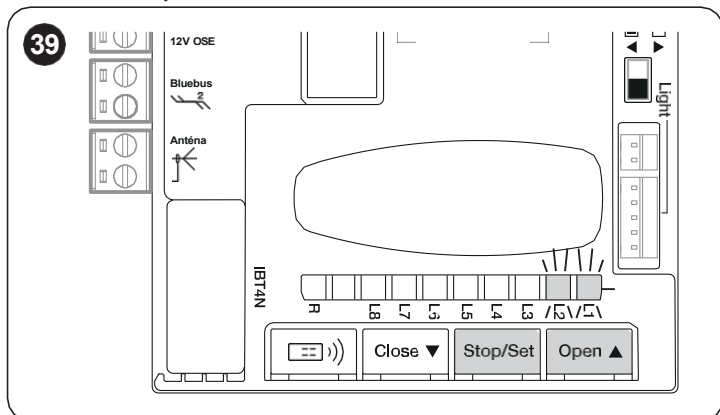
Po připojení napájení musí řídicí jednotka rozpoznat zařízení připojená ke vstupům „BlueBus“ a „STOP“ a také **směr otáčení motoru** nastavený na voliči. Tento postup navíc rozpozná a zapamatuje si vstupní a výstupní rozšiřující desku připojenou k řídicí jednotce. Před touto fází budou blikat LED diody „L1“ a „L2“, které signalizují, že je nutné provést rozpoznání zařízení.



Fáze učení musí být provedena i v případě, že k řídicí jednotce není připojeno žádné zařízení.

Postupujte takto:

1. současně stiskněte a podržte tlačítka [Open ▲] a [Stop/Set]
2. uvolněte tlačítka, když LED diody „L1“ a „L2“ začnou rychle blikat (po přibližně 3 sekundách)
3. počkejte několik sekund, než řídicí jednotka dokončí fázi učení zařízení
4. Po ukončení této fáze musí svítit LED dioda „Stop“ a LED diody „L1“ a „L2“ se musí vypnout. V případě první instalace začnou blikat LED diody „L3“ a „L4“.



Fáze samoučení připojených zařízení může být opakována kdykoli i po instalaci, například kdykoli je třeba přidat nebo odebrat zařízení.



Pokud je nutné změnit směr otáčení motoru, je nutné postup učení zařízení provést znovu.

5.3 NAČTENÍ DRÁHY

5.3.1 PŘEDBĚŽNÉ KONTROLY

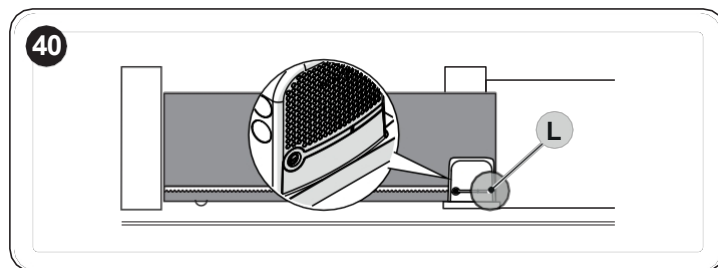
Po naučení zařízení začnou blikat LED diody „L3“ a „L4“; to znamená, že řídicí jednotka musí rozpoznat délku křídla brány (vzdálenost mezi koncovými spínači zavírání a otevírání); toto měření je nezbytné pro výpočet bodů zpomalení a bodu částečného otevření.

Než budete pokračovat, ujistěte se, že je automatizace odemčena. Pokud není, odemkněte motor a automatizaci uzavřete ručně (viz odstavce „**Ruční odemykání a zamykání převodového motoru**“).

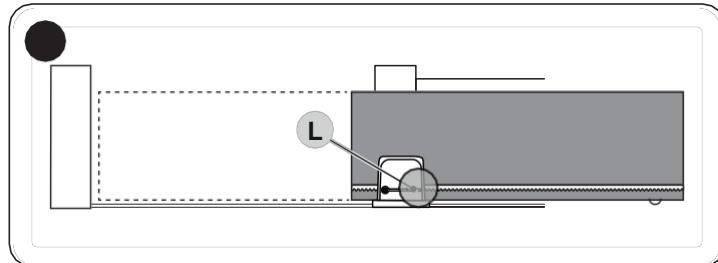
Při uzavřené automatizaci mohou nastat tři situace:

- kontrolka stavu (L) svítí červeně (správná situace). Motor správně detekoval koncový spínač zavírání
- LED dioda stavu (L) svítí trvale zeleně (polohový spínač motoru je třeba obrátit). Zkontrolujte správnou polohu („**Obrázky 26 a 27**“).
- LED dioda stavu (L) nesvítí. Zkontrolujte správnou polohu koncového spínače („**Obrázky 19 a 20**“).

Kontrolka stavu (L) svítí trvale červeně.



S odemčeným motorem umístěte bránu do otevřené polohy. V tomto případě musí kontrolka stavu (L) svítit zeleně. Zavřete bránu a motor znovu zamkněte.



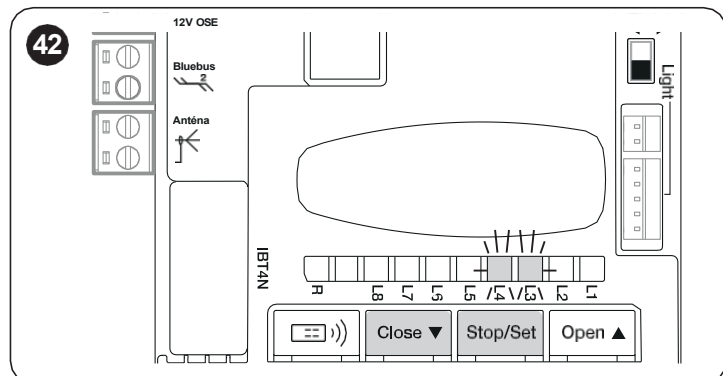
Kontrolka stavu (L) svítí zeleně.

Ověřte správnou polohu voliče polohy motoru podle pokynů uvedených v odstavci **Instalace převodového motoru** („**Obrázky 26 a 27**“).

5.3.2 PROCES UČENÍ DÉLKY KŘÍDLA

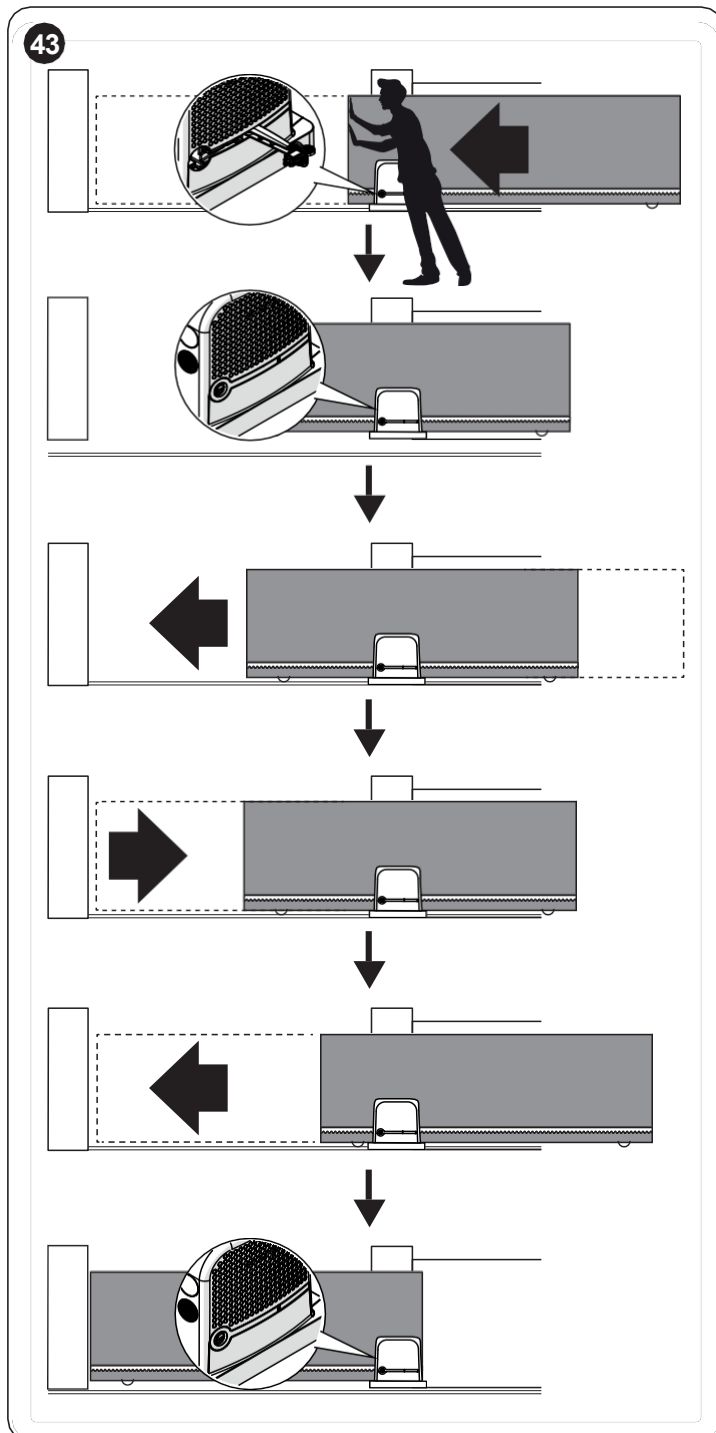
Než budete pokračovat, ujistěte se, že je křídlo brány umístěno uprostřed své dráhy (není zcela zavřené ani zcela otevřené). Pokud tomu tak není, odemkněte motor, přesuňte křídlo a motor znovu zamkněte.

- Stiskněte a podržte tlačítka **[Stop/Set]** a **[Close ▼]**
- Uvolněte tlačítka, když se spustí pohyb (po cca 3 sekundách).
- Zkontrolujte, zda je aktuální pohyb pohybem zavírání, jinak stiskněte tlačítko **[Stop/Set]** a pečlivěji zkontrolujte postupy popsané v „**obrázcích 19, 20, 21, 22, 26 a 27**“.
- Počkejte, až řídicí jednotka dokončí manévr zavírání brány až k dorazu zavírání; manévr otevírání se spustí ihned poté, co bude dosaženo dorazu otevírání.
- Počkejte, až řídicí jednotka dokončí otevírací manévr.
- Počkejte, až řídicí jednotka dokončí konečný manévr zavírání.



Tento postup zajišťuje rychlé naprogramování poloh otevření a zavření, přičemž řídicí jednotka automaticky vypočítá mezilehlé polohy, které lze později upravit pomocí aplikace „myNice Pro“ a kompatibilních rozhraní.

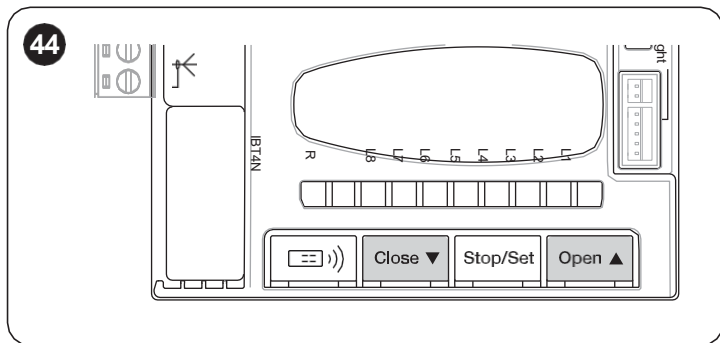
Pokud byl postup úspěšný, LED diody „L3“ a „L4“ zhasnou.



Varování! Postup programování polohy (prováděný pomocí tlačítek řídicí jednotky) je automatický. Pokud je postup přerušen, je nutné jej znovu zahájit od začátku.

5.4 KONTROLA POHYBU AUTOMATIZACE

Po naučení délky listu je vhodné provést několik manévru, aby se ověřilo, zda se automatizace pohybuje správně.

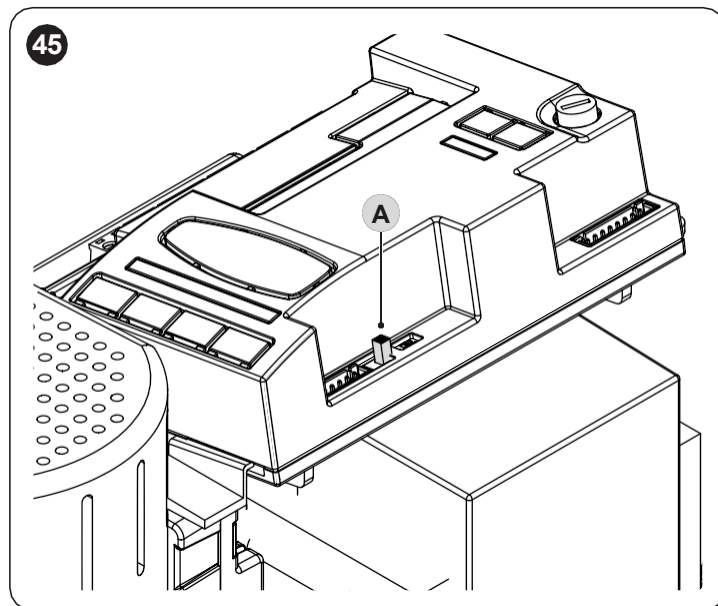


- Stiskněte tlačítko [Open ▲] pro spuštění manévru „Otevřít“; zkontrolujte, zda se automatika otevírá pravidelně bez jakýchkoli změn rychlosti; křídlo se smí zpomalit pouze ve vzdálenosti 70 cm až 50 cm od koncového spínače otevření a poté se zastavit ve vzdálenosti 2–3 cm od mechanické zářky otevření, když se spustí koncový spínač.
- Stiskněte tlačítko [Close ▼] pro provedení manévru „Zavřít“; zkontrolujte, zda se automatika zavírá pravidelně bez jakýchkoli změn rychlosti; křídlo se smí zpomalit pouze tehdy, když se nachází ve vzdálenosti 70 cm až 50 cm od koncového spínače zavírání, a poté se zastavit ve vzdálenosti 2–3 cm od mechanické zářky zavírání, když se spustí koncový spínač.
- Během manévru zkontrolujte, zda výstražná kontrolka bliká v intervalech 0,5 sekundy zapnuta a 0,5 sekundy vypnuta. Pokud je k dispozici, zkontrolujte také blikání kontrolky připojené k terminálu OGI: pomalé blikání při otevírání, rychlé blikání při zavírání.
- Několikrát otevřete a zavřete bránu, abyste se ujistili, že nedochází k nadměrnému tření a že montáž nebo seřízení nevykazují žádné vady.
- Zkontrolujte, zda jsou převodový motor ROBUS, ozubená tyč a držáky koncových spínačů stabilně a bezpečně upevněny a zda jsou dostatečně odolné i při náhlém zrychlení nebo zpomalení automatizace.

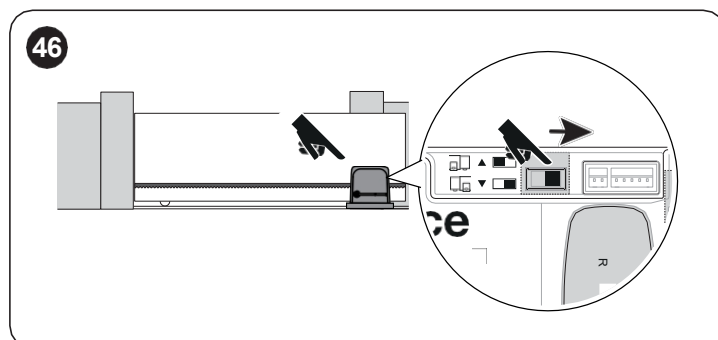
5.5 OBRÁCENÍ SMĚRU OTÁČENÍ MOTORU

Chcete-li změnit směr otáčení, jednoduše nastavte volič (A) do požadovaného směru a spusťte vyhledávací proceduru BlueBus (viz kapitola „Učení zařízení“ na straně 21).

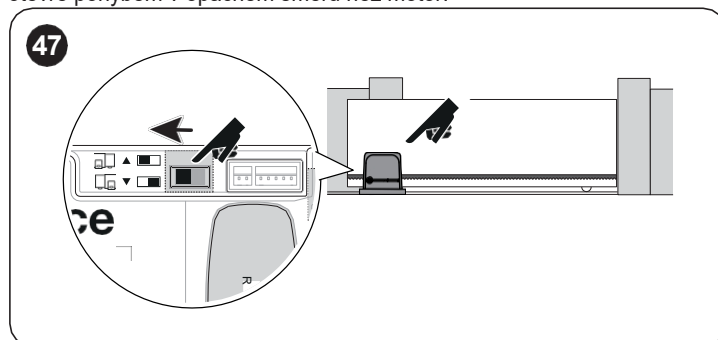
Je také nutné opakovat postup získávání polohy (viz kapitola „Učení délky listu“ na straně 21).



S voličem v poloze znázorněné na „obrázku 46“ (výchozí nastavení, typická instalace) se automatika otevírá pohybem ve směru motoru.



Pokud je volič v poloze znázorněné na „obrázku 47“, automatizace se otevře pohybem v opačném směru než motor.



Změna směru nebude zohledněna až do zahájení procesu získávání zařízení (viz kapitola „Učení zařízení“ na straně 21 a kapitola „Délka listu“ na straně 21).

Jedná se o nejdůležitější fáze výstavby automatizace, protože zajišťují maximální bezpečnost systému. Test lze také použít k pravidelnému ověřování zařízení, z nichž se automatizace skládá.



Testování a uvedení automatizace do provozu musí provádět kvalifikovaný a zkušený personál, který je odpovědný za testy potřebné k ověření řešení. přijata v souladu s existujícími riziky a za účelem zajištění splnění všech právních předpisů, norem a nařízení, zejména všech požadavků normy EN 12453, která definuje zkušební metody pro kontrolu automatických bran.

Dodatečná zařízení musí projít specifickými zkouškami, a to jak z hlediska jejich funkcí, tak z hlediska jejich správné interakce s řídicí jednotkou. Viz návody k použití jednotlivých zařízení.

6.1 ZKOUŠKY

Zkušební postup lze provést také jako pravidelnou kontrolu automatizačních zařízení. Každá součást systému (citlivé hrany, fotobuňky, nouzové zastavení atd.) vyžaduje specifickou zkušební fázi; u těchto zařízení dodržujte postupy uvedené v příslušných návodech k použití. Provedení testu:

1. ověřte, zda byly přísně dodrženy všechny pokyny uvedené v kapitole „**OBECNÁ BEZPEČNOSTNÍ UPOZORNĚNÍ A OPATŘENÍ**“ (strana 3)
2. odemkněte převodový motor podle pokynů v odstavci „**Ruční odemýkání a zamykání převodového motoru**“ (strana 14) („**Obrázky 86 a 87**“)
3. zkontrolujte, zda je možné ručně pohybovat automatizací v obou směrech (otevírání a zavírání) silou nepřesahující hodnotu odpovídající limitům použití uvedeným v „**Tabulce 1**“.
4. zamkněte převodový motor
5. pomocí ovládacích zařízení (volič, rádiový vysílač atd.) otestujte fáze otevírání, zavírání a zastavení brány a ujistěte se, že pohyb odpovídá specifikacím. Provedte několik testů, abyste zkontrolovali, zda se brána pohybuje plynule, a zkontrolujte, zda nejsou v sestavě nebo seřízení nějaké vady a zda neexistují možné body tření.
6. Chcete-li zkontrolovat funkci fotobuněk a ujistit se, že nedochází k rušení jinými zařízeními, přejděte válcem (průměr 5 cm, délka 30 cm) po optické ose, nejprve v blízkosti fotobuněk „**TX**“, poté v blízkosti fotobuněk „**RX**“ a nakonec v polovině vzdálenosti mezi nimi, a ověřte, zda se zařízení ve všech těchto případech spustí a přepne z aktivního stavu do stavu alarmu a naopak. ujistěte se, že spustí zamýšlenou akci v řídicí jednotce; například, že spustí obrácení pohybu během manévru zavírání.
7. zkontrolujte správnou funkci všech bezpečnostních zařízení, jedno po druhém (fotobuňky, citlivé hrany atd.). Pokud dojde k zásahu některého zařízení, LED dioda „**BlueBus**“ na řídicí jednotce dvakrát rychle zabliká, aby potvrdila rozpoznání.
8. pokud byly potenciálně nebezpečné situace způsobené pohybem listů zabráněny omezením nárazové síly, musí být tato síla změřena podle normy EN 12453 a pokud je k omezení nárazové síly použita regulace „motorové síly“, je nutné vyzkoušet různé nastavení, aby se našlo to, které poskytuje nejlepší výsledky.

6.2 ZPROVOZNĚNÍ



Uvedení do provozu lze provést až po úspěšném dokončení všech fází testování.



Před uvedením automatizace do provozu se ujistěte, že je majitel řádně informován o všech zbytkových rizicích a nebezpečích.



Brána nemůže být uvedena do provozu částečně nebo za „dočasných“ podmínek.

Pro uvedení automatizace do provozu:

1. sestavte technickou dokumentaci automatizace, která musí obsahovat následující dokumenty: celkový výkres automatizace, schéma zapojení, posouzení rizik a přijatá příslušná řešení, prohlášení výrobce o shodě všech použitých zařízení a prohlášení o shodě sestavené instalátorem
2. v blízkosti brány umístěte trvalý štítek nebo značku s popisem postupu odemýkání brány a jejího ručního ovládání
3. na bránu připevňte štítek s údaji, který obsahuje alespoň následující údaje: typ automatizace, jméno a adresu výrobce (odpovědného za uvedení do provozu), sériové číslo, rok výroby a značku CE
4. sestavit prohlášení o shodě automatizace a předat jej majiteli automatizace
5. sestavit uživatelský manuál automatizace a předat jej majiteli automatizace
6. sestavit a předat majiteli „Plán údržby“ automatizace, obsahující pokyny pro údržbu všech zařízení automatizace.

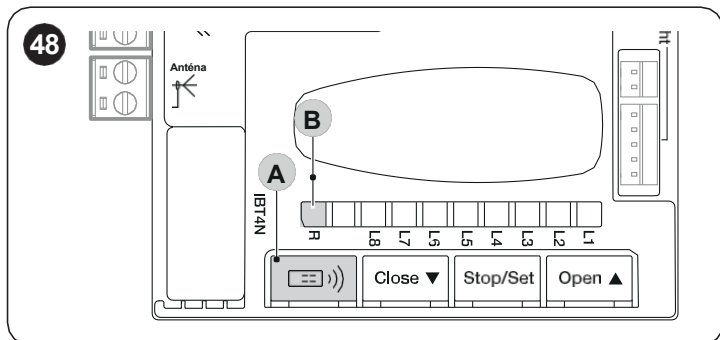


Pro veškerou výše uvedenou dokumentaci poskytuje společnost Nice prostřednictvím své technické podpory následující: návody k použití a příručky.

7 PROGRAMOVÁNÍ RADIA

7.1 POPIS ROZHLASOVÉHO PROGRAMU

Během provádění programovacích postupů se podívejte na „**Obrázek 48**“, kde najdete přepínač **(A)** a LED diodu **R (B)** na ovládací jednotce.

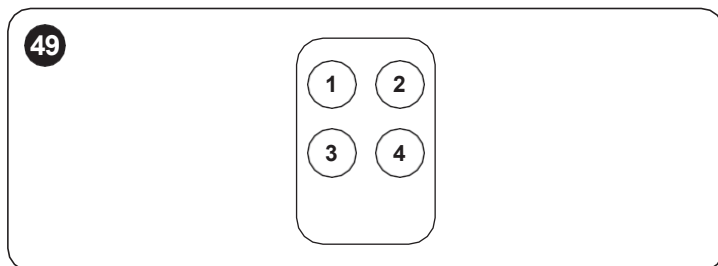


Postupy mají časový limit pro provedení. Před zahájením je nutné porozumět celému procesu.

Symboły používané v různých postupech programování/mazání s interním rádiovým modulem jsou uvedeny v „**Tabulce 9**“.

7.1.1 POSTUP PRO ZAPAMATOVÁNÍ TLAČÍTEK VYSÍLAČE

Rádiové dálkové ovladače lze zapamatovat dvěma způsoby: ve „standardním“ režimu (nebo režimu 1) a v „uživatelském“ režimu (nebo režimu 2).



7.1.1.1 STANDARDNÍ zapamatování (Režim 1: všechna tlačítka)

Postupy tohoto druhu umožňují během jejich provádění současně zapamatovat **všechna tlačítka** na vysílači. Systém automaticky přiřadí každé tlačítko s předem definovaným příkazem podle následujícího schématu:

Tabulka 7

PÁRY FUNKCÍ VYSÍLAČE	
Příkaz	Tlačítko
Krok za krokem	Bude spárováno s tlačítkem 1
Částečné otevření	Bude spárováno s tlačítkem 2
OTEVŘENO	Bude spárováno s tlačítkem 3
ZAVŘÍT	Bude spárováno s tlačítkem 4

7.1.1.2 Vlastní paměť (režim 2: pouze jedno tlačítko)

Postupy tohoto typu umožňují během jejich provádění zapamatovat **si jedno tlačítko** z tlačítek přítomných na vysílači. Instalátor rozhoduje, které tlačítko přiřadí k příkazu na základě potřeb automatizace. Příkazy dostupné v tomto režimu jsou uvedeny v „**Tabulce 8**“.

Tabulka 8

OXI / OXIBD / OXIFM / OXIT / OXITFM ROZŠÍŘENÝ REŽIM II		
Č.	Příkaz	Popis
1	Krok za krokem	Příkaz „SbS“ (krok za krokem)
2	Částečné otevření 1	Příkaz „Částečné otevření 1“
3	Otevřít	Příkaz „Otevřít“
4	Zavřít	Příkaz „Zavřít“
5	Zastavit	Zastaví manévr
6	Kondominium krok za krokem	Příkaz v režimu společného vlastnictví
7	Vysoká priorita Krok za krokem	Příkazy také při uzamčení automatizace nebo při povolení příkazů
8	Částečné otevření 2	Částečné otevření (brána se otevře do polohy nastavené pomocí částečného otevření 2)
9	Částečné otevření 3	Částečné otevření (brána se otevře do polohy nastavené pomocí Částečné otevření 3)
10	Otevře a uzamkne automatizaci	Spustí otevírací manévr a po jeho ukončení zamkne automatizaci; řídící jednotka nepřijme žádný jiný příkaz než „Krok za krokem s vysokou prioritou“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“
11	Zavře a uzamkne automatizaci	Spustí manévr zavření a po jeho dokončení automatizaci uzamkne; řídící jednotka nepřijme žádný jiný příkaz než „Krok za krokem s vysokou prioritou“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
12	Zamknutí automatizace	Spustí zastavení pohybu a uzamkne automatizaci; řídící jednotka nepřijme žádný jiný příkaz než „Krok za krokem s vysokou prioritou“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
13	Uvolnění automatizace	Spustí odblokování automatizace a obnoví normální provoz
14	Na časovači Osvětlení interiéru	Výstup osvětlení interiéru se zapíná s časovým spínačem pro vypnutí.
15	Zapnuto-vypnuto Osvětlení interiéru	Osvětlení interiéru se zapíná a vypíná v režimu krok za krokem.



POZOR = Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s vyjímatelnými rádiovými přijímači naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com.

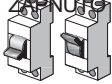
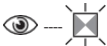
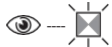
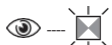
Tabulka 9

VYSVĚTLENÍ SYMBOLŮ POUŽITÝCH V NÁVODU	
Popis	Symbol
LED „R“ svítí trvale	
LED „R“ bliká dlouze	
LED „R“ rychle bliká	
LED „R“ zhasnutá	
Odpojte napájení / Obnovte napájení (vyjměte pojistku F2 a baterii – pokud je k dispozici)	VYPNUTO ZAPNUTO
Počkejte ...	
Proveďte operaci do 5 sekund	>5 sec <
Stiskněte a podržte tlačítko rádia na ovládací jednotce	
Stiskněte a uvolněte tlačítko na ovládací jednotce	
Uvolněte tlačítko rádia na ovládací jednotce	
Stiskněte a uvolněte požadované tlačítko vysílače	
Podržte stisknuté požadované tlačítko vysílače.	
Uvolněte požadované tlačítko vysílače.	
Sledujte, kdy LED dioda „R“ vysílá signály	

7.2 OVĚŘENÍ KÓDOVÁNÍ VYSÍLAČE

Chcete-li ověřit, ke kterému kódovacímu systému patří vysílače již uložené v přijímači, postupujte podle pokynů v následující tabulce:

Tabulka 10

OVĚŘENÍ TYPU KÓDOVACÍHO SYSTÉMU POUŽÍVANÉHO VYŠÍVACÍMI ZAŘÍZENÍMI, KTERÁ JSOU JIŽ ZAPAMATOVÁNA		
Popis	Použité symboly	
Odpojte napájení řídicí jednotky a poté jej znovu připojte. Spočítejte počet po sobě jdoucích bliknutí:	VYPNUTO ZAPNUTO 	
2 zelená bliknutí = vysílače zapamatované s kódovacím systémem O-Code		X 2
2 zelená bliknutí a 1 oranžové bliknutí = vysílače uložené v paměti s kódovacím systémem O-Code + BD		X 2+1
5 zelených bliknutí = žádný vysílač uložen v paměti		X 5
5 zelených bliknutí a 1 oranžové bliknutí = vysílače zapamatované technologií BD		X 5+1

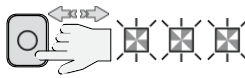
7.3 ZAPAMATOVÁNÍ RÁDIOVÉHO PŘÍKAZU

7.3.1 ZAPAMATOVÁNÍ V „REŽIMU 1“

Během provádění postupu uvedeného v „**Tabulce 11**“ si přijímač zapamatuje všechna tlačítka na vysílači a automaticky přiřadí příkaz 1 přijímače k 1. tlačítku, příkaz 2 k 2. tlačítku atd.

Zapamatování nakonec zabere jedno paměťové místo a příkaz přiřazený ke každému tlačítku bude záviset na „Seznamu příkazů“ přítomném na řídicí jednotce automatizace.

Tabulka 11

ZAPAMATOVÁNÍ V REŽIMU 1	
Popis	Použité symboly
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ na ovládací jednotce a počkejte, až se LED „R“ rozsvítí zeleně. Uvolněte tlačítko „Radio“.	
Na vysílači, který se ukládá do paměti	
Pokud je jednosměrný, stiskněte a podržte libovolné tlačítko do 10 sekund a uvolněte jej, jakmile LED dioda „R“ na ovládací jednotce vydá první ze tří zelených bliknutí (= zapamatování bylo provedeno správně). (*1)	
Pokud je vysílač obousměrný, stiskněte a okamžitě uvolněte libovolné tlačítko; LED dioda „R“ na ovládací jednotce se 3krát blikne zeleně (=zapamatování bylo provedeno správně). (*1)	

(*1) - Pokud je třeba zapamatovat další vysílače, opakujte postup na vysílači do 15 sekund po uplynutí prvních 10 sekund.
Po uplynutí této doby se procedura automaticky ukončí.

 **Chcete-li postup okamžitě přerušit (například abyste zabránili zapamatování dalších rádiových dálkových ovladačů), stiskněte jednou tlačítko „Radio R“.**

7.3.2 ZAPAMATOVÁNÍ V „REŽIMU 2“

Během provádění postupu uvedeného v „**Tabulce 12**“ přijímač zapamatuje jedno tlačítko z tlačítek přítomných na vysílači a přiřadí mu funkci zvolenou instalátérem.

Chcete-li zapamatovat další tlačítka, opakujte postup od začátku pro každé tlačítko, které chcete zapamatovat.

Zapamatování nakonec zabere jedno paměťové místo a příkaz spojený s zapamatovaným tlačítkem bude ten, který zvolil instalátér ze „Seznamu příkazů“ řídicí jednotky automatizace (viz „**Tabulka 8**“).

Tabulka 12

ZAPAMATOVÁNÍ V REŽIMU 2 (A ROZŠÍŘENÉM REŽIMU 2)	
Popis	Použité symboly
Vyberte příkaz, který si chcete zapamatovat, z příkazů uvedených v „ Tabulce 8 “ a zapište si identifikační číslo (n).	
Stiskněte a uvolněte tlačítko „Radio“ tolikrát, kolik odpovídá číslu (n) identifikujícímu vybraný příkaz. LED „R“ bude blikat stejný početkrát.	  ... (n)
Na vysílači, který se ukládá do paměti	
Pokud je jednosměrný, stiskněte a podržte tlačítko, které chcete uložit, do 10 sekund a uvolněte jej až poté, co LED „R“ na ovládací jednotce třikrát zabliká zeleně (=uložení bylo provedeno správně). (*2)	    
V případě obousměrného provozu stiskněte a okamžitě uvolněte tlačítko, které má být zapamatováno, do 10 sekund; LED „R“ na ovládací jednotce třikrát zabliká zeleně (= zapamatování bylo provedeno správně). (*2)	   

(*2) - Pokud existují další vysílače, pro které je třeba zapamatovat stejný příkaz, opakujte postup na tlačítku libovolného dalšího vysílače do 15 sekund po uplynutí prvních 10 sekund. Po uplynutí této doby se postup automaticky ukončí.

Varování! Není možné okamžitě přerušit proces ukládání. V případě potřeby (například aby se zabránilo nechtěnému spárování) odpojte pojistku F2, počkejte 30 sekund a poté ji znovu zasuňte.

7.3.3 ZAPAMATOVÁNÍ NOVÉHO VYSÍLAČE „V BLÍZKOSTI PŘIJÍMAČE“

Upozornění! Pouze pro jednosměrné vysílače.

Během provádění postupu uvedeného v „**Tabulce 13**“ přijme nový vysílač stejná rádiová nastavení jako vysílač již uložený v řídicí jednotce.

Postup nevyžaduje žádné přímé ovládání tlačítka „Radio“ na ovládací jednotce, pouze přítomnost vysílače v dosahu přijímače.

Zapamatování „v blízkosti přijímače“ lze zabránit zablokováním funkcí přijímače, jak je popsáno v odstavci „**Zablokování (nebo uvolnění) zapamatování provedené postupem „v blízkosti řídicí jednotky“ a/nebo pomocí „aktivačního kódu“**“.

Tabulka 13

ZAPAMATOVÁNÍ NOVÉHO VYSÍLAČE „V BLÍZKOSTI PŘIJÍMAČE“	
Popis	Použité symboly
Na novém vysílači stiskněte a podržte tlačítko, které chcete uložit do paměti. Počkejte 7 sekund a poté tlačítko uvolněte.	 x 7 sekund 
Na vysílači, který již má uloženou paměť, pomalu stiskněte a uvolněte třikrát tlačítko, které chcete zkopírovat.	  
Na novém vysílači stiskněte a uvolněte jednou stejné tlačítko, které jste stiskli na začátku postupu.	

(*2) - Pokud existují další vysílače, pro které je třeba zapamatovat stejný příkaz, opakujte postup na tlačítku kteréhokoli dalšího vysílače během následujících 15 sekund po uplynutí prvních 10 sekund. Po uplynutí této doby se procedura automaticky ukončí.

7.3.4 ZAPAMATOVÁNÍ NOVÉHO VYSÍLAČE POMOCÍ „AKTIVAČNÍHO KÓDU“ STARÉHO VYSÍLAČE, KTERÝ JE JIŽ ZAPAMATOVÁN V PŘIJÍMAČI

Varování! Pouze pro vysílače s kódovacím systémem „O-Code“ a „BD“

Paměť vysílačů s kódováním O-Code a BD obsahuje „aktivační kód“ (tajný), který lze použít k aktivaci nového vysílače, který má být uložen do paměti přijímače.

Chcete-li provést tento aktivační postup, přečtěte si návod k obsluze vysílače a sežeňte si starý vysílač, který je již uložen ve stejném přijímači, do kterého má být uložen nový vysílač.

Aktivační kód lze přenášet pouze mezi dvěma identickými vysílači, které mají stejné rádiové kódování. Následně, když bude nový aktivovaný vysílač použit, odešle přijímači (v prvních 20 přenosech) příkaz, svůj vlastní identifikační kód a přijatý „aktivační kód“. V tomto okamžiku přijímač rozpozná aktivační kód starého vysílače a automaticky si jej zapamatuje. identifikační kód nového vysílače.

Nežádoucím zapamatování vysílačů pomocí „aktivačního kódu“ lze zabránit zablokováním funkce přijímače (viz odstavec „**Zablokování (nebo uvolnění) zapamatování provedené postupem „v blízkosti ovládací jednotky“ a/nebo pomocí „aktivačního kódu“**“).

7.4 VYMAZÁNÍ RADIOOVÉHO PŘÍKAZU

7.4.1 VYMAZÁNÍ JEDINÉHO PŘÍKAZU PŘIDRUŽENÉHO K TLAČÍTKU Z PAMĚTI PŘIJÍMAČE

Během provádění postupu uvedeného v „**Tabulce 14**“ je možné vymazat paměť příkazu spojeného s tlačítkem.

Upozornění! Pokud je vysílač uložen v „**Režimu 1**“ (viz odstavec „**Uložení v „Režimu 1**““), během tohoto postupu dojde k vymazání celého vysílače, tj. všech tlačítek dálkového ovládání.

Tabulka 14

VYMAZÁNÍ JEDINÉHO TLAČÍTKA Z PAMĚTI PŘIJÍMAČE	
Popis	Použité symboly
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ na ovládací jednotce a počkejte, až se LED „R“ rozsvítí zeleně a zhasne. Uvolněte tlačítko „Radio“.	 
Na vysílači, který chcete vymazat	
V případě jednosměrného režimu stiskněte a podržte tlačítko (*4), které chcete smazat, a uvolněte jej až poté, co LED dioda „R“ na ovládací jednotce vydá první z pěti rychlých zelených bliknutí (= zapamatování bylo dokončeno správně).	   
V případě obousměrného režimu stiskněte a uvolněte tlačítko, které chcete smazat (*4); LED dioda „R“ na ovládací jednotce pětikrát rychle zabliká zeleně (=mazání bylo úspěšně dokončeno).	  

(*4) - Pokud je vysílač uložen v „Režimu 1“ (viz „**Uložení v „Režimu 1**““), lze stisknout libovolné tlačítko. Pokud je vysílač uložen v „Režimu 2“ (viz „**Uložení v „Režimu 2**““), je nutné celý postup opakovat pro každé uložené tlačítko, které má být smazáno.

7.4.2 VYMAZÁNÍ PAMĚTI PŘIJÍMAČE (ÚPLNĚ)

V jednosměrném systému se postupy mazání kódů týkají pouze přijímače. V obousměrném systému bude místo toho nutné smazat párování také na dálkovém rádiovém ovladači.

Pro provedení tohoto postupu se podívejte do návodu k použití příslušného vysílače.

Tabulka 15

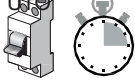
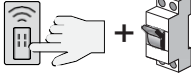
ÚPLNÉ VYMAZÁNÍ PAMĚTI PŘIJÍMAČE.	
Popis	Použité symboly
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ na ovládací jednotce a počkejte, až se rozsvítí LED „R“ se rozsvítí zeleně a zhasne. Po několika sekundách začne blikat.	   
Režimy mazání	
Chcete-li vymazat paměť přijímače, uvolněte tlačítko „Radio“ přesně při pátém bliknutí.	 
Počkejte, až LED dioda „R“ na ovládací jednotce pětikrát rychle zabliká. (Vymazání bylo úspěšně dokončeno).	

7.4.3 ZAMYKÁNÍ (NEBO ODEMYKÁNÍ) MEMORIZACÍ PROVEDENÝCH POSTUPEM „V BLÍZKOSTI ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY“ A/NEBO PROSTŘEDNICTVÍM „AKTIVAČNÍHO KÓDU“

Pomocí postupu uvedeného v „*Tabulce 16*“ je možné zabránit zapamatování nových vysílačů v přijímači při pokusu o použití postupu „v blízkosti přijímače“ (viz „*Zapamatování nového vysílače „v blízkosti*“ přijímače““) nebo postupu „aktivačního kódu“ (viz „*Zapamatování nového vysílače pomocí „aktivačního kódu*“ starého vysílače, který je již zapamatován v přijímači“).

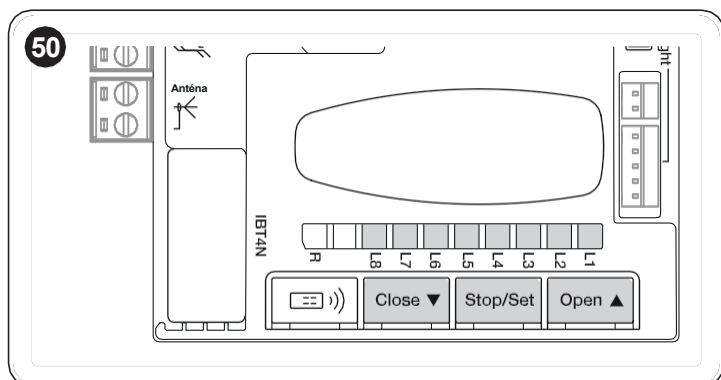
Výchozí nastavení je „ON“ pro oba postupy. K provedení následujícího postupu je nutné mít vysílač již uložený v přijímači.

Tabulka 16

ZAMYKÁNÍ (NEBO UVOLŇOVÁNÍ) ZAPAMATOVÁNÍ PROVEDENÉ POSTUPEM „V BLÍZKOSTI ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY“ A/NEBO PROSTŘEDNICTVÍM „AKTIVAČNÍHO KÓDU“	
Popis	Použité symboly
Odpojte napájení odstraněním pojistky F2 a baterie (pokud je k dispozici). Počkejte 10 sekund.	VYPN 10 s 
Stiskněte a podržte tlačítko „Radio“ a současně obnovte napájení.	 ZAP
LED „R“ nejprve vysílá signály týkající se uložených vysílačů, poté následují krátké oranžové záblesky.	
Uvolněte tlačítko „Radio“ přesně na konci druhého oranžového bliknutí.	
Během 5 sekund opakovaně stiskněte a uvolněte tlačítko „Radio“ a vyberte jednu z následujících funkcí, které lze identifikovat podle stavu LED „R“:	< 5 sekund >
Žádné zamčení aktivní = LED vypnutá	
Zamknutí paměti „v blízkosti řídicí jednotky“ = ČERVENÁ LED	
Zámek paměti s „aktivačním kódem“ = ZELENÁ LED	
Zamknutí obou pamětí („v blízkosti řídicí jednotky“ a „aktivačním kódem“) = ORANŽOVÁ LED	
Do 5 sekund na vysílači, který je již uložen v přijímači, stiskněte a uvolněte tlačítko (uložené), aby se uložila právě zvolená funkce.	

8 PROGRAMOVANI RIDICI JEDNOTKY

Na ovládací jednotce jsou 3 tlačítka: [Open ▲], ...[Stop/Set]..... a [Close ▼] - („Obrázek 50“), která lze použít jak k ovládání ovládací jednotky, tak k programování dostupných funkcí.



Dostupné programovatelné funkce jsou rozděleny do **dvou úrovní** a jejich provozní stav je signalizován osmi LED diodami „L1 ... L8“ umístěnými na ovládací jednotce (svítící LED = funkce aktivována; zhasnutá LED = funkce deaktivována).

8.1 POUŽITÍ PROGRAMOVACÍCH TLAČÍTEK

[Open ▲]

Tlačítko lze použít k ovládání otevíracího pohybu automatiky nebo k posunutí programovacího bodu nahoru.

[Stop/Set]

Tlačítko slouží k zastavení manévru.

Pokud je stisknuto déle než 3 sekundy, umožňuje vstup do programovacího režimu.

[Close ▼]

Tlačítko umožňuje uživateli uzavřít automatizaci nebo posunout programovací bod dolů.



Varování! Během manévru, ať už se jedná o otevírání nebo zavírání, mají všechna tlačítka funkci STOP a zastavují pohyb motoru.

8.2 LEVEL 1 PROGRAMOVÁNÍ (ZAP-VYP)

Všechny funkce úrovně 1 jsou z výroby nastaveny na „OFF“ a lze je kdykoli změnit. Pro kontrolu různých funkcí viz „**Tabulka 17**“.

8.2.1 POSTUP PROGRAMOVÁNÍ ÚROVNĚ 1



Během programovací procedury má uživatel maximálně 20 sekund na to, aby postupně stiskl tlačítka. Po uplynutí této doby se procedura automaticky ukončí a uloží změny provedené do té doby.

Provedení programování úrovně 1:

1. stiskněte a podržte tlačítko **[Stop/Set]** dokud nezačne blikat LED „L1“
2. uvolněte tlačítko **[Stop/Set]**
3. stiskněte tlačítko **[Open ▲]** nebo **[Close ▼]**, aby se blikající LED přesunula na LED spojenou s funkcí, kterou chcete změnit
4. stiskněte a okamžitě uvolněte tlačítko **[Stop/Set]**, abyste změnili stav funkce:
 - krátké bliknutí = **VYPNUTO**
 - dlouhé bliknutí = **ZAP**
5. počkejte 20 sekund (maximální doba), aniž byste stiskli jakékoli tlačítko, abyste opustili programovací režim.



Chcete-li nastavit další funkce na „ON“ nebo „OFF“ během provádění postupu, opakujte body 2 a 3 během samotné fáze.

Tabulka 17

FUNKCE ÚROVNĚ 1 (ZAPNUTO-VYPNUTO)		
LED	Funkce	Popis
L1	Automatické zavírání	Tato funkce způsobuje automatické zavření brány po uplynutí naprogramované doby pauzy. Tovární nastavení doby pauzy je 30 sekund, ale lze ji změnit na 5, 15, 30, 45, 60, 80, 120 nebo 180 sekund. Pokud funkce není aktivována, platí „poloautomatický“ režim. Upozornění Nastavte dobu přechodu do pohotovostního režimu tak, aby byla delší než doba automatického zavírání.
L2	Zavřít po fotografii	Tato funkce umožňuje, aby brána zůstala otevřená pouze po dobu nezbytnou pro průjezd. „Foto“ vždy způsobí automatické opětovné zavření s pauzou 5 sekund (bez ohledu na naprogramovanou hodnotu). Automatika vždy dosáhne zcela otevřené polohy (i když je funkce Foto předem deaktivována). Když se funkce Foto deaktivuje, spustí se automatické zavření s 5sekundovou pauzou.
L3	Vždy zavřít	Funkce „Vždy zavřít“ zasáhne a brána se zavře, pokud je při obnovení napájení detekován stav otevřené brány. Z bezpečnostních důvodů je manévr předcházen 5sekundovým blikáním. Pokud je funkce deaktivována, automatika zůstane po obnovení napájení v klidu.
L4	Pohotovost	Tato funkce umožňuje minimalizovat spotřebu a je zvláště užitečná v případech, kdy se používá záložní baterie. Pokud je tato funkce aktivní, po 5 minutách od ukončení provozu řídicí jednotka vypne vysílače fotobuněk Bluebus a všechny LED diody, s výjimkou LED diody Bluebus, která bude blikat pomaleji. Po přijetí příkazu řídicí jednotka obnoví plný provoz. Upozornění Tovární nastavení povoluje funkci pohotovostního režimu. Může být deaktivována pouze uživatelem, přičemž je třeba počítat s tím, že spotřeba energie se zvýší, když produkt neprovádí funkci pohybu brány.
L5	Špička	Pokud je tato funkce aktivována, bude postupné zrychlení na začátku každého manévru deaktivováno; umožňuje to použití nárazové síly a je užitečné vždy, když je statické tření vysoké, např. pokud bránu blokuje sníh nebo led. Pokud je tah neaktivní, manévr začne s postupným zrychlením.
L6	Předběžné blikání	Funkce ON: Je možné přidat pauzu 3 sekundy (konfigurovatelnou) mezi aktivací blikajícího světla a zahájením manévru, aby se předem signalizovala nebezpečná situace. Funkce OFF: Blikající světelný signál se shoduje se začátkem manévru.
L7	Deaktivace interního rádia	Funkce AKTIVNÍ: deaktivuje rádio BiDi uvnitř řídicí jednotky. Funkce NOT ACTIVE: normální provoz. Tuto funkci aktivujte při použití externího přijímače typu OXI.
L8	Režim Slave	Aktivací této funkce se ROBUS stává „Slave“: to umožňuje synchronizaci 2 motorů na protilehlých křídlech, kde jeden motor funguje jako Master a druhý jako Slave; další informace naleznete v odstavci „ Režim „Slave“ “.



Během normálního provozu, tj. když není prováděn žádný manévr, jsou LED diody „L1 ... L8“ zapnuté nebo vypnuté v závislosti na stavu příslušné funkce; například „L1“ svítí, když je aktivována funkce „Automatické zavírání“. Během manévru blikají LED diody „L1 ... L8“, které signalizují sílu potřebnou k pohybu automatizace v daném okamžiku. Pokud bliká „L1“, je potřebná síla nízká, a tak dále, až do blikání LED diody „L8“, která signalizuje maximální sílu. Mezi úrovní síly indikovanou LED diodami během pohybu (která je absolutní hodnotou) a úrovní indikovanou LED diodami během programovací fáze síly (která je relativní hodnotou) neexistuje žádný vztah. Viz „L5“ v „**Tabulce 18**“. Produkt bude mít ve výchozím nastavení rozsvícenou LED diodu L4, která signalizuje, že je aktivní funkce pohotovostního režimu.

8.3 LEVEL 2 PROGRAMOVÁNÍ (NASTAVITELNÉ PARAMETRY)

Všechny parametry úrovně 2 jsou nastaveny z výroby, jak je zvýrazněno „ŠEDOU“ barvou v „**Tabulce 18**“, a lze je kdykoli změnit. Parametry lze nastavit v rozsahu

od 1 do 8. Hodnotu odpovídající každé LED diodě najdete v „**Tabulce 18**“.



Pokud konfigurace parametru (úroveň 2) není rozpoznána s ohledem na přítomné konfigurace, řídicí jednotka současně a přerušovaně rozsvítí dvě LED diody L1 a L8, aby signalizovala, že aktuální hodnota je mimo rozsah. V případě potřeby lze hodnoty vynutit stisknutím tlačítka [Open ▲] nebo [Close ▼].

8.3.1 POSTUP PROGRAMOVÁNÍ ÚROVNĚ 2



Během programovacího postupu má uživatel maximálně 20 sekund na to, aby postupně stiskl tlačítka. Po uplynutí této doby se postup automaticky ukončí a uloží se změny provedené do té doby.

Pro provedení programování úrovně 2:

1. stiskněte a podržte tlačítko [Stop/Set] , dokud LED dioda „L1“ nezačne blikat
2. uvolněte tlačítko [Stop/Set]
3. stiskněte tlačítko [Open ▲] nebo [Close ▼] , aby se blikající LED přesunula na „**vstupní LED**“ přidruženou k parametru, který chcete změnit
4. stiskněte a podržte tlačítko [Stop/Set] . Se stisknutým tlačítkem [Stop/Set] :
 - počkejte přibližně 3 sekundy, dokud se nerozsvítí LED dioda představující aktuální úroveň parametru, který chcete změnit
 - stiskněte tlačítko [Open ▲] nebo [Close ▼] pro posun LED diody spojené s hodnotou parametru
5. Uvolněte tlačítko [Stop/Set] , abyste se vrátili na první úroveň.
6. počkejte 20 sekund (maximální doba) bez stisknutí jakéhokoli tlačítka, abyste opustili programovací režim.



Chcete-li během provádění procedury nastavit více parametrů, opakujte kroky 2 až 4 během samotné fáze.

Tabulka 18

FUNKCE ÚROVNĚ 2 (NASTAVITELNÉ PARAMETRY)				
Vstupní LED	Parametr	LED (úroveň)	Nastavená hodnota	Popis
L1	Doba pauzy	L1	5 sekund	Nastavuje dobu pauzy, tedy dobu před automatickým opětovným uzavřením. Je účinná pouze v případě, že je aktivována funkce „Automatické zavírání“.
		L2	15 sekund	
		L3	30 sekund	
		L4	45 sekund	
		L5	60 sekund	
		L6	80 sekund	
		L7	120 sekund	
		L8	180 sekund	
L2	Funkce krok za krokem	L1	Otevřít – Zastavit – Zavřít – Zastavit	Řídí posloupnost ovládacích prvků spojených se vstupem Sbs nebo prvním rádiovým příkazem. POZNÁMKA: nastavením úrovně na L4, L5, L7, L8 se mění také chování příkazů „Otevřít“ a „Zavřít“.
		L2	Otevřít – Zastavit – Zavřít – Otevřít	
		L3	Otevřít – Zavřít – Otevřít – Zavřít	
		L4	Bytový dům	
		L5	Kondominium 2 (více než 2 sekundy spustí „Stop“)	
		L6	Krok za krokem 2 (více než 2 sekundy spustí „Částečné otevření“)	
		L7	Podržte pro spuštění	
		L8	Otevření v „poloautomatickém“ režimu, zavření v režimu „podržení pro spuštění“	
L3	Rychlost motoru	L1	Rychlost 1 (30 % – pomalá)	Nastavuje otáčky motoru během běžných manévřů.
		L2	Rychlost 2 (44 %)	
		L3	Rychlost 3 (58 %)	
		L4	Rychlost 4 (72 %)	
		L5	Rychlost 5 (86 %)	
		L6	Rychlost 6 (100 % – rychlá)	
		L7	Otevřít V4, zavřít V2	
		L8	Otevřít V6, zavřít V4	

FUNKCE ÚROVNĚ 2 (NASTAVITELNÉ PARAMETRY)				
Vstupní LED	Parametr	LED (úroveň)	Nastavená hodnota	Popis
L4	Výstup OGI	L1	Funkce „Open Gate Indicator“ (OGI)	Nastavuje funkci spojenou s výstupem OGI [bez ohledu na spojenou funkci poskytuje výstup – pokud je aktivován – napětí 24 V (-30 % +50 %) s maximálním výkonem 10 W
		L2	Povoleno, pokud je křídlo brány zavřené	
		L3	Aktivováno, pokud jsou vrata otevřená	
		L4	Povoleno s rádiovým výstupem č. 2	
		L5	Povoleno s rádiovým výstupem č. 3	
		L6	Aktivní s rádiovým výstupem č. 4	
		L7	Indikátor údržby	
		L8	Elektrický zámek	
L5	Síla motoru	L1	Ultralehká brána	Upravuje systém, který řídí sílu motoru, aby se přizpůsobil hmotnosti automatizace. Systém řízení síly také měří okolní teplotu a a v případě zvláště nízkých teplot automaticky zvyšuje sílu.
		L2	Velmi lehká brána	
		L3	Lehká brána	
		L4	Průměrná brána	
		L5	Středně těžká brána	
		L6	Těžká brána	
		L7	Velmi těžká brána	
		L8	Ultra těžká brána	
L6	Částečně otevřené	L1	0,5 mt	Upravuje měření částečného otevření.
		L2	1 m	
		L3	1,5 m	
		L4	2 m	
		L5	2,5 m	
		L6	3 m	
		L7	3,4 m	
		L8	4 mt	
L7	Údržba oznámení	L1	1.000	Upravuje počet manévru, po kterých se spustí požadavek na údržbu automatizace.
		L2	2.000	
		L3	4.00	
		L4	7 000	
		L5	10 000	
		L6	15 000	
		L7	17 000	
		L8	20 000	
L8	Seznam poruch	L1	Výsledek 1 manévru (nejnovější)	Umožňuje zkontrolovat typ anomálie, která se vyskytla v posledních 8 manévrech (viz odstavec „Protokol anomálií“).
		L2	Výsledek 2 manévru	
		L3	Výsledek 3 manévru	
		L4	Výsledek 4 manévru	
		L5	Výsledek 5 manévru	
		L6	Výsledek 6 manévru	
		L7	Výsledek 7 manévru	
		L8	Výsledek 8 manévru	

Všechny parametry lze podle potřeby nastavit bez jakýchkoli kontraindikací; pouze nastavení „Síla motoru“ může vyžadovat zvláštní pozornost:

- vysoké hodnoty síly by neměly být používány k vyrovnání bodů abnormálního tření na křídle. Nadměrná síla může ohrozit fungování bezpečnostního systému nebo poškodit křídlo
- pokud se ovládání „Síla motoru“ používá k podpoře systému snižování nárazové síly, změřte sílu znovu po každém nastavení v souladu s normou EN 12453
- opotřebení a povětrnostní podmínky mohou ovlivnit pohyb automatiky, proto může být nutné pravidelně upravovat sílu motoru.

8.4 SPECIÁLNÍ FUNKCE „VŽDY OTEVŘENO“

8.4.1 FUNKCE „VŽDY OTEVŘENO“

Funkce „Vždy otevřeno“ je funkce řídicí jednotky, která uživateli umožňuje vždy zadat příkaz k otevření, pokud příkaz „Krok za krokem“ trvá déle než 2 sekundy; to je užitečné například pro připojení časového kontaktu ke svorce SbS, aby automatizace zůstala otevřená po určitou dobu.

Tato funkce je platná bez ohledu na to, jak je naprogramován vstup „SbS“, pokud není naprogramován k provádění funkce „Condominium 2“. Viz „Funkce krok za krokem“ v odstavci „Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)“.

8.4.2 FUNKCE „MOVE ANYWAY“

Tuto funkci lze použít k ovládní automatizace, i když jedno nebo více bezpečnostních zařízení nefunguje správně nebo je mimo provoz. Automatizaci lze ovládat v režimu „hold-to-run“ (podržet pro spuštění) následujícím způsobem:

1. pošlete příkaz k pohybu automatizace pomocí vysílače nebo klíčového selektoru atd. Pokud vše funguje správně, rameno se bude pohybovat normálně, v opačném případě pokračujte bodem 2
2. do 3 sekund znovu stiskněte ovládací prvek a podržte jej
3. po přibližně 2 sekundách automatizace dokončí požadovaný manévr v režimu „hold-to-run“, jinými slovy, bude pokračovat v pohybu, dokud bude ovládací prvek stisknutý.

 **Pokud bezpečnostní zařízení nefungují, blikající kontrolka několikrát zabliká, aby signalizovala typ problému. Chcete-li ověřit typ poruchy najdete v kapitole „Signalizace pomocí výstražné kontrolky“ (strana 40).**

8.4.3 FUNKCE „UPOZORNĚNÍ NA ÚDRŽBU“

Tato funkce upozorňuje uživatele, když automatizace vyžaduje kontrolu údržby. Počet manévru, po kterých se signál spustí, lze nakonfigurovat prostřednictvím aplikace MyNicePro nebo prostřednictvím všech kompatibilních rozhraní Nice.

Na začátku každého manévru automatizace rozsvítí zelenou nebo červenou kontrolku, aby signalizovala stav údržby podle chování popsaného v tabulce níže:

Tabulka 19

UPOZORNĚNÍ NA ÚDRŽBU		
LED kontrolka	Živý	Popis
Zelená	trvale svítí na začátku každého manévru	Normální provoz
Červená	svítí nepřetržitě na začátku každého manévru	Doporučujeme nechat celou automatizaci zkontrolovat kvalifikovaným personálem.

8.5 WI-FI PŘIPOJENÍ

Motory **ROBUS** jsou konfigurovány pro připojení Wi-Fi, které umožňuje:

- dálkové ovládání automatizace (prostřednictvím aplikace MyNice)
 - instalátor: konfigurace automatizace (prostřednictvím aplikace MyNice Pro)
- Wi-Fi připojení je k dispozici ve třech režimech:
- Wi-Fi modul integrovaný v řídicí jednotce (pokud je součástí zakoupeného modelu)
 - Rozhraní BiDi-Wifi dodávané na vyžádání jako příslušenství
 - Rozhraní Proview (pouze pro aplikaci MyNice Pro) dodávané na vyžádání jako příslušenství



Použití rozhraní BiDi-Wi-Fi k portu busT4 na automatizaci je třeba považovat za alternativu k rozhraní BiDi-ZWave.

Chcete-li využívat Wi-Fi připojení automatizace v dostupných režimech, je nutné:

- Nainstalovat, v závislosti na požadovaném použití, aplikaci MyNice nebo aplikaci MyNice Pro (vyhrazenou pro instalační techniky) dostupnou v obchodech Google Play Store a Apple App Store
- Zapnout automatizaci a zkontrolovat, zda se dostupné zařízení Wi-Fi zapne normálně
- Spustit nainstalovanou aplikaci a nakonfigurovat zařízení Wi-Fi z nabídky „Rozhraní Wi-Fi rozhraní nebo příslušenství“

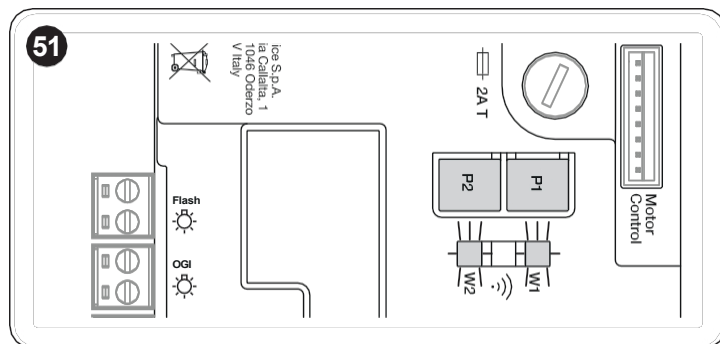
Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s aplikacemi MyNice Pro a MyNice najdete na webových stránkách www.niceforyou.com.

8.5.1 INTEGROVANÝ MODUL WI-FI (V ZÁVISLOSTI NA VERZI)

Modul integrovaný v řídicí jednotce má 2 tlačítka (P1 a P2) a 2 LED diody (W1 a W2): jejich chování se liší v závislosti na různých provozních fázích.

Níže jsou uvedena tlačítka a LED diody, se kterými může uživatel pracovat:

- W1 = Power/Sys (LED napájení a LED stavu integrovaného modulu Wi-Fi)
- W2 = Wi-Fi / BT (LED dioda stavu komunikace Wi-Fi)
- P1 = stisknutí na 10 s = obnovení továrního nastavení
- P2 = nepoužívá se



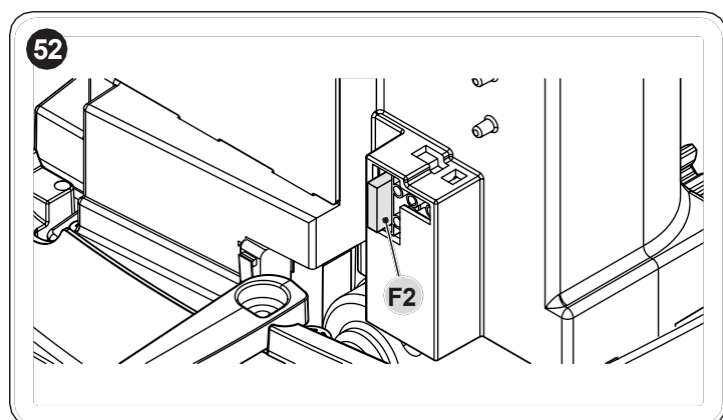
UPOZORNĚNÍ = Pro instalaci a propojení zařízení s řídicí jednotkou postupujte podle pokynů v aplikaci MyNice nebo MyNice Pro. Další informace naleznete na webové stránky www.niceforyou.com

STAV LED MODULU WI-FI			
WiFi /BT (W2)	Napájení/Systém (W1)	Stav LED diod W1 a W2	Popis
Světle zelená	Světle zelená	Stabilní	Integrovaný modul je v normálním provozním stavu a je připojen smartphone.
Svítlí zeleně	Zelená, 8 rychlých bliknutí	Dočasně (několik sekund)	Modul prošel akcí „Identifikovat“ provedenou uživatelem.
Bliká zeleně	Svítlí zeleně	Stabilní	Modul čeká na přijetí konfigurace sítě Wi-Fi od uživatele. K konfiguraci modulu použijte aplikaci.
Svítlí oranžově	Svítlí zeleně	Stabilní	Modul je v normálním provozním stavu a není připojen žádný smartphone.
Blikající oranžová	Trvale zelená	Dočasně (několik sekund)	Modul konfiguruje připojení Wi-Fi. Pokud bliká trvale, znamená to, že během konfigurace Wi-Fi došlo k problému.
Vypnuto	Trvale zelená	Stabilní	Modul nelze nakonfigurovat, protože od zapnutí uplynulo 30 minut (pouze u modulu, který ještě nebyl nakonfigurován). Chcete-li modul nakonfigurovat, odpojte napájení řídicí jednotky a poté jej znovu připojte.
VYPNUTO	Blikající oranžová	Dočasně (přibližně 1 minuta)	Modul se aktualizuje. Počkejte, až bude operace dokončena. Pokud operace není dokončena správně, modul se po 5 minutách automaticky restartuje.
Blikající červená	VYPNUTO	Přechodný	Modul zaznamenal stisknutí tlačítka reset při zapnutí řídicí jednotky.
Trvale červená	Svítlí zeleně	Stabilní	Modul se nemůže připojit k domácí Wi-Fi síti nebo se nemůže připojit k cloudu Nice.

8.5.2 ROZHRAŇÍ BIDI-WI-FI

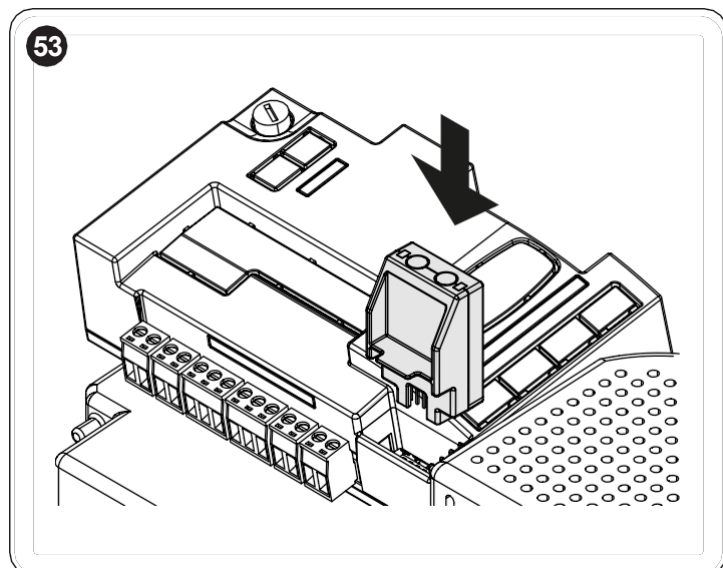
Pro připojení rozhraní BiDi-Wi-Fi:

1. Odpojte napájení řídicí jednotky odstraněním pojistky F2 a v případě potřeby také nouzového napájení.



2. Před pokračováním zkontrolujte, zda jsou všechny LED kontrolky řídicí jednotky vypnuté.

Vložte rozhraní BiDi-Wi-Fi do konektoru BUS T4 řídicí jednotky



Varování! Pokud není správně zasunuta, může dojít k poškození rozhraní BiDi-Wi-Fi nebo trvalému poškození řídicí jednotky.

3.

Vložte pojistku F2, aby se řídicí jednotka znovu zapnula.

4.

Počkejte, až začne blikat LED dioda **Date (Datum)**.

5.

Nakonfigurujte rozhraní pomocí aplikace

6.

Počkejte, až se rozsvítí LED dioda **Date** a zelená kontrolka zůstane svítit.

V tomto okamžiku bude konfigurace dokončena.



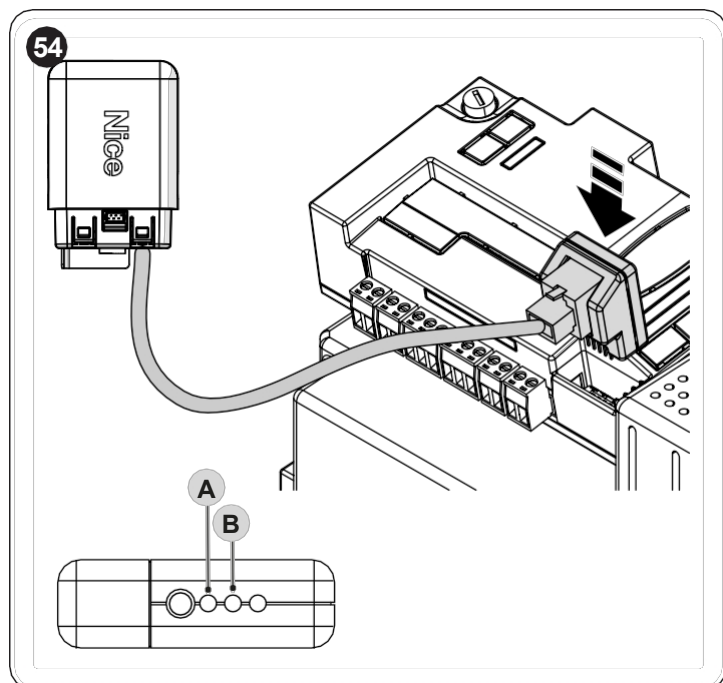
Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s rozhraním BiDi-Wi-Fi najdete na webových stránkách www.niceforyou.com.

8.6 PŘIPOJENÍ PRO-VIEW

Řídicí jednotka je vybavena konektorem BusT4, ke kterému je možné přes rozhraní IBT4N připojit rozhraní „Pro-View“, které umožňuje kompletní a rychlou správu instalace, údržby a diagnostiky celé automatizace prostřednictvím Wi-Fi připojení a aplikace MyNice Pro. Po správném zapojení ProView automaticky vytvoří Wi-Fi síť, ke které se uživatel může připojit.

Po správném spárování příslušenství ProView se rozsvítí zeleně LED dioda „stav napájení“

(A) a LED dioda „stav Wi-Fi“ (B) svítí zeleně.



a Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s rozhraním Pro-View a aplikací MyNice Pro naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com.

8.7 Z-WAVE™

Motory **ROBUS** jsou kompatibilní s protokolem Z-Wave™, který uživateli umožňuje velmi snadno ovládat všechny funkce automatizace prostřednictvím aplikace Z-Wave™ gateway nainstalované v domácnosti. Konektivita Z-Wave™ je k dispozici zejména s rozhraním BiDi-ZWave, které lze použít k ovládání pohybu a stavu automatizací.

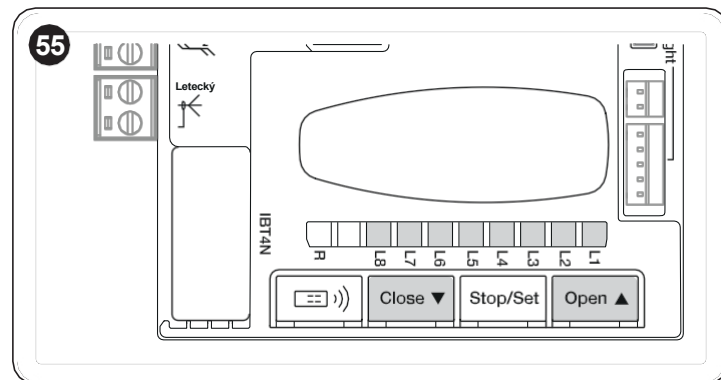
 Použití rozhraní BiDi-ZWave k portu busT4 přítomnému na automatizaci musí být považováno za alternativu k rozhraní BiDi-Wi-Fi.

 Další podrobnosti týkající se funkcí spojených s rozhraním BiDi-ZWave naleznete na webových stránkách www.niceforyou.com.

8.8 VYMAZÁNÍ PAMĚTI



Níže popsaný postup obnoví výchozí nastavení řídicí jednotky. Všechna vlastní nastavení budou ztracena.



Chcete-li vymazat paměť řídicí jednotky a obnovit všechna výchozí nastavení, postupujte podle následujících pokynů:

1. stisknete a podržte tlačítka  a  dokud se nerozsvítí programovací LED diody „L1-L8“ (přibližně po 3 sekundách)
2. Uvolněte tlačítka.
3. pokud byla operace úspěšná, programovací LED diody „L1“ až „L8“ budou 3 sekundy rychle blikat.



Pomocí tohoto postupu je možné také vymazat všechny chyby uložené v paměti.



Tento postup nezruší rádiové kódy uložené v rádiovém přijímači (integrovaném a/nebo externím).

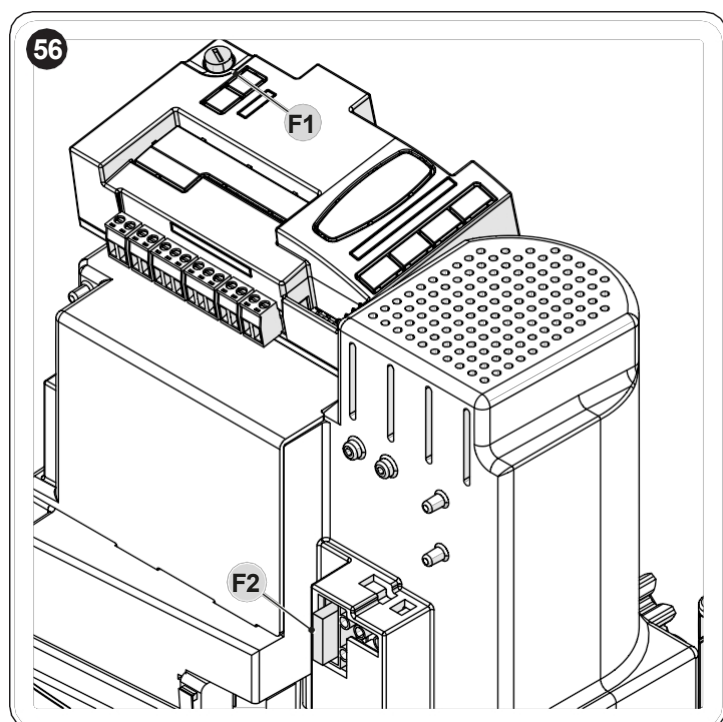
9.1 ŘEŠENÍ PROBLÉMŮ

Níže uvedená tabulka obsahuje užitečné pokyny k řešení poruch nebo chyb, které mohou nastat během instalace nebo v případě závady.

Tabulka 21

ŘEŠENÍ PROBLÉMŮ	
Problémy	Doporučené kontroly
Rádiový vysílač neovládá automatizaci a LED dioda na vysílači nesvítí	Zkontrolujte, zda nejsou baterie vysílače vybité, a v případě potřeby je vyměňte.
Rádiový vysílač neovládá automatizaci, ale LED dioda na vysílači svítí	Zkontrolujte, zda byl vysílač správně uložen do paměti rádiového přijímače.
Není zadán žádný pohyb a kontrolka „OK“ neblíká	Zkontrolujte, zda je převodový motor napájen síťovým napětím. Zkontrolujte, zda nejsou pojistky F1 a F2 spálené; pokud ano, zjistěte příčinu poruchy a vyměňte pojistky za jiné se stejným proudovým zatížením a charakteristikami.
Manévr se nespustí a kontrolka je zhasnutá	Zkontrolujte, zda byl příkaz skutečně přijat. Pokud příkaz dorazí na vstup SbS, musí se rozsvítit kontrolka „OK“; pokud je místo toho použit rádiový vysílač, musí kontrolka „OK“ dvakrát rychle zablikat.
Manévr se nespustí a kontrolka blíká několikrát	Spočítejte počet bliknutí a zkontrolujte odpovídající hodnotu v části „ Signalizace pomocí výstražné kontrolky “.
Manévr se spustí, ale ihned následuje zpětný chod	Zvolená síla může být pro tento typ automatizace příliš nízká. Zkontrolujte, zda nejsou v cestě nějaké překážky, a v případě potřeby sílu zvýšte. Zkontrolujte, zda se nespustilo bezpečnostní zařízení připojené ke vstupu Stop.
Manévr je proveden správně, ale výstražná kontrolka nefunguje	Zkontrolujte, zda je během manévru napětí na svorkovnici FLASH výstražné kontrolky (jelikož je přerušované, hodnota napětí není významná: přibližně 10–30 Vc); pokud je napětí přítomno, problém je způsoben žárovkou, kterou je třeba vyměnit za žárovku se stejnými vlastnostmi; pokud napětí není přítomno, mohlo dojít k přetížení výstupu FLASH. Zkontrolujte, zda nedošlo ke zkratu kabelu.

Tabulka 22



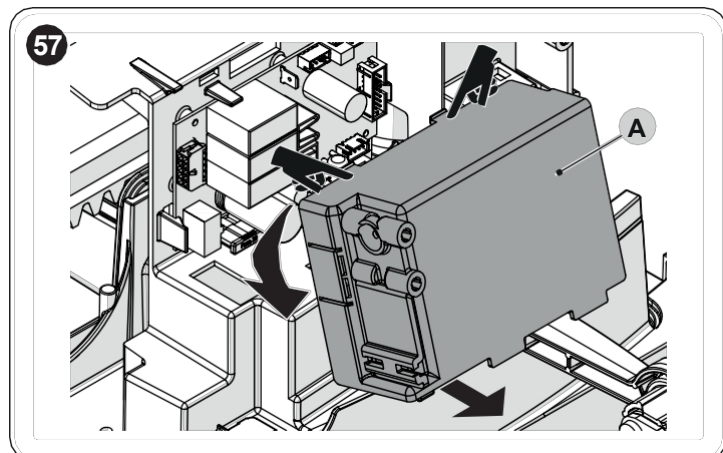
VLASTNOSTI POJISTEK F1 A F2

F1	Pojistka řídicí jednotky = 2 A zpožděná
F2	Pojistka síťového napájení = 1,6 A zpožděná

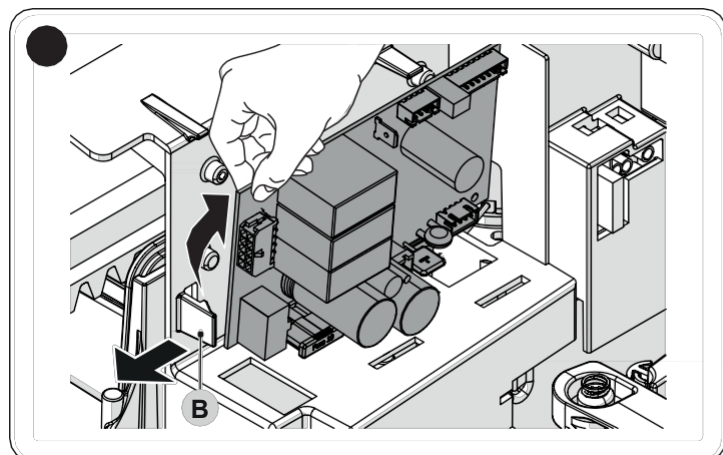
9.2 VÝMĚNA ŘÍDICÍ JEDNOTKY

V případě poruchy lze kartu řízení motoru vyměnit provedením níže popsaných postupů

1. Odpojte napájení řídicí jednotky vyjmutím pojistky F2 a v případě potřeby také nouzového napájení.
2. Odpojte všechny kabely.
3. Demontujte řídicí jednotku (příslušné informace najdete v *části „Demontáž řídicí jednotky“*).
4. Stiskněte plastový kryt (A) v označených bodech a sejměte jej.



1. Kartu držte jednou rukou
2. Posuňte plastovou zarážku (B) směrem doleva
3. Vyměňte kartu a nahradte ji odpovídající verzí



9.3 SIGNALIZACE PROSTŘEDNICTVÍM VÝSTRAŽNÉHO SVĚTLA

Během manévru bliká výstražná kontrolka „FLASH“ jednou za sekundu; při výskytu anomálií bliká kontrolka kratšími intervaly; blikání se se opakují dvakrát s vteřinovou pauzou mezi nimi.

Tabulka 23

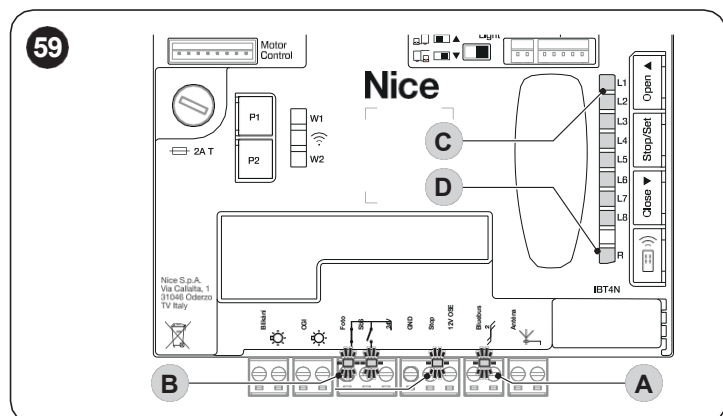
SIGNÁLY VÝSTRAŽNÉHO SVĚTLA FLASH		
Rychlé blikání	Příčina	AKCE
2 bliknutí 1 sekundová pauza 2 záblesky	Zásah fotobuňky	Na začátku manévru blokuje pohyb jedna nebo více fotobuněk; zkontrolujte, zda nejsou v cestě nějaké překážky. Během manévru je to normální, pokud je v cestě překážka.
3 bliknutí 1 sekundová pauza 3 bliknutí	Zásah omezovače „Motor Force“	Během pohybu došlo k nadměrnému tření automatizace; zjistěte příčinu.
4 bliknutí 1 sekundová pauza 4 bliknutí	Spuštění vstupu STOP	Na začátku manévru nebo během pohybu došlo k zásahu vstupu STOP; zjistěte příčinu.
5 bliknutí 1 sekundová pauza 5 bliknutí	Chyba ukládání interních parametrů	Počkejte alespoň 30 sekund a poté zkuste zadat příkaz. Pokud stav přetrvává, znamená to, že došlo k poruše a je nutné vyměnit elektronickou desku.
6 bliknutí 1 sekundová pauza 6 bliknutí	Byl překročen maximální počet manévruů za hodinu.	Počkejte několik minut, dokud se zařízení omezující manévry nesníží pod maximální limit.
7 bliknutí 1 sekundová pauza 7 bliknutí	Chyba ve vnitřních elektrických obvodech	Odpojte na několik sekund všechny napájecí obvody a poté zkuste znovu zadat příkaz; pokud stav přetrvává, znamená to, že došlo k vážné poruše elektronické desky nebo kabeláže motoru. Provedte všechny nezbytné kontroly a výměny.
8 bliknutí 1 sekundová pauza 8 bliknutí	Příkaz již existuje	Je již zadán jiný příkaz. Odstraňte existující příkaz, abyste mohli odeslat další příkazy.
9 bliknutí 1 sekundová pauza 9 bliknutí	Automatizace zastavena	Automatizace byla zastavena příkazem „Zastavit automatizaci“.

9.4 SIGNÁLY NA ŘÍDÍCÍ JEDNOTCE

Řídicí jednotka je vybavena řadou LED diod, z nichž každá může vysílat speciální signály jak během běžného provozu, tak v případě výskytu poruchy.

Další informace naleznete v „**Tabulce 26**“ a „**Tabulce 27**“.

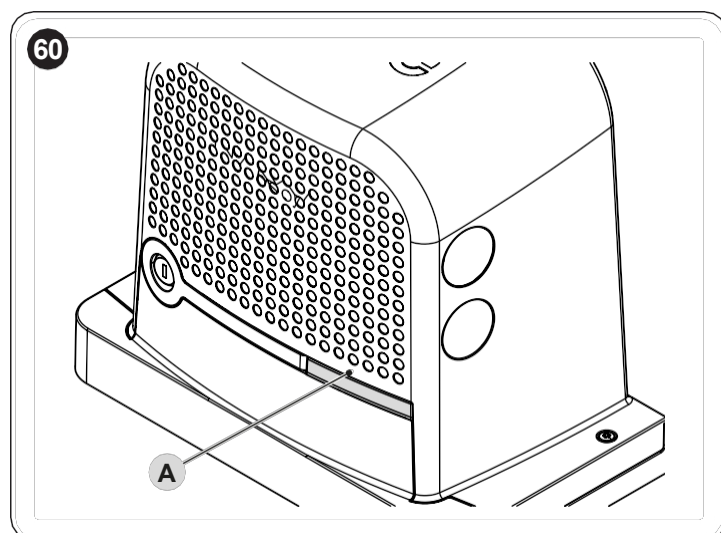
- A LED BlueBus
- B LED dioda Foto, Sbs, Stop
- C Programovací LED diody „L1 ... L8“
- D LED Radio „R“



9.5 SVĚTELNÉ SIGNÁLY

9.5.1 STATUSOVÁ KONTROLKA

Kontrolka stavu motoru (A) („**Obrázek 60**“) má dvě barvy (červenou a zelenou) a slouží k signalizaci případných poruch. „**Tabulka 24**“ uvádí možné stavy zapnutí.



STATUSOVÁ KONTROLKA	
Zelená kontrolka	
Rozsvíceno	Kontrolka svítí na začátku každého manévru, pokud v systému nejsou žádné anomálie, a zhasne po ukončení manévru.
Vypnuto	Normální provoz
Červené světlo	
Rozsvíceno	Kontrolka svítí na začátku každého manévru, pokud byl překročen nastavený počet manévru pro údržbu, a zhasne po ukončení manévru.
Vypnuto	Normální provoz.
Výstražné světlo	Řídicí jednotka zjistila anomálii: Viz „ <i>Tabulka 23</i> “

Kontrolka stavu s neuloženými polohami

Tabulka 25

STATUSOVÁ KONTROLKA	
Zelená kontrolka	
Rozsvíceno	Kontrolka se rozsvítí, když je dosaženo koncového spínače otevírání.
Vypnuto	Normální provoz
Červené světlo	
Rozsvíceno	Kontrolka se rozsvítí, když je dosaženo koncového spínače zavírání.
Vypnuto	Normální provoz.
Výstražné světlo	Řídicí jednotka zaznamenala anomálii: Viz „ <i>Tabulka 23</i> “

9.5.2 LED ŘÍDICÍ JEDNOTKY

Tabulka 26

LED DIODY NA ŘÍDICÍ JEDNOTCE		
Stav	Význam	Možné řešení
LED BlueBus		
VYPNUTO	Porucha	Zkontrolujte přítomnost napájení; zkontrolujte, zda nejsou přepálené pojistky; v případě potřeby zjistěte příčinu poruchy a vyměňte je za pojistky se stejnými specifikacemi.
Zap	Závažná porucha	Došlo k závažné anomálii; zkuste na několik sekund vypnout řídicí jednotku; pokud stav přetrvává, znamená to, že došlo k poruše a je nutné vyměnit elektronickou desku.
2 zelené bliknutí za sekundu	Vše v pořádku	Normální provoz řídicí jednotky.
2 rychlé zelené bliknutí	Stav vstupů se změnil	To je normální, pokud dojde ke změně v jednom ze vstupů: SBS, STOP, OPEN, CLOSE, zasáhnou fotobuňky nebo se použije rádiový vysílač.
Série bliknutí oddělených 1sekundovou pauzou	Různé	Viz „ <i>Signalizace pomocí výstražného světla</i> “.
Série rychlých a prodloužených červených blikání	Zkrat na svorkovnici BlueBUS	Odpojte svorku a zkontrolujte příčinu zkratu na připojeních BlueBUS. Pokud je zkrat odstraněn, LED dioda začne po asi deseti sekundách blikat normálně.
LED STOP		
VYPNUTO	Zásah vstupu STOP	Zkontrolujte zařízení připojená ke vstupu STOP.
Při	STOP nezasáhl	Vstup STOP aktivní.
LED SbS		
VYPNUTO	Vše v normálu	Vstup SbS není aktivní.
Zap	Zásah vstupu SbS	To je normální, pokud je zařízení připojené ke vstupu SbS skutečně aktivní.
LED PHOTO		
VYPNUTO	Zásah vstupu PHOTO	Zásah vstupu PHOTO.
Zap	Vše v normálu	To je normální, pokud bezpečnostní zařízení nezasáhlo.

LED DIODY NA TLAČÍTECH ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY	
LED 1	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že funkce „Automatické zavírání“ je deaktivována.
Zapnuto	Během normálního provozu to znamená, že je aktivní funkce „Automatické zavírání“.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s „L2“, znamená to, že je nutné provést fázi učení zařízení (viz odstavec „ Učení zařízení“).
LED 2	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že režim „Zavřít po fotografii“ není aktivní.
Zap	Během normálního provozu signalizuje, že režim „Zavřít po pořízení fotografie“ je aktivní.
Bliká	Probíhá programování funkce. Pokud bliká společně s „L1“, znamená to, že je nutné provést fázi učení zařízení (viz odstavec „Učení zařízení“).
LED 3	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu to znamená, že funkce „Vždy zavřít“ není aktivní.
Zap	Během normálního provozu signalizuje, že funkce „Vždy zavřít“ je aktivní.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s L4, znamená to, že je nutné naučit polohy otevírání a zavírání křídla (viz odstavec „Naučení délky křídla“).
LED 4	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že režim „Stand-by“ není aktivní.
Zapnuto	Během normálního provozu signalizuje, že je aktivní režim „Stand-by“.
Bliká	Probíhá programování funkcí. Pokud bliká společně s L3, znamená to, že je nutné naučit polohy otevírání a zavírání křídla (viz odstavec „Naučení délky křídla“).
LED 5	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že režim „Peak“ není aktivní.
Zap	Během normálního provozu signalizuje, že je aktivní režim „Peak“.
Bliká	Probíhá programování funkcí.
LED 6	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že režim „Předblikání“ není aktivní.
Zap	Během normálního provozu signalizuje, že je aktivní režim „Předběžné blikání“.
Bliká	Probíhá programování funkcí.
LED 7	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že funkce „Interní blokování rádia“ není aktivována.
Zap	Během normálního provozu signalizuje, že je povolena funkce „Interní blokování rádia“.
Bliká	Probíhá programování funkcí.
LED 8	Popis
VYPNUTO	Během normálního provozu signalizuje, že ROBUS je nakonfigurován jako master.
Zap	Během normálního provozu signalizuje, že ROBUS je nakonfigurován jako slave.
Bliká	Programování funkce probíhá.



Pokud konfigurace parametru (úroveň 2) není rozpoznána s ohledem na přítomné konfigurace, řídicí jednotka současně a přerušovaně rozsvítí dvě LED diody L1 a L8, aby signalizovala, že aktuální hodnota je mimo rozsah. V případě potřeby lze hodnoty vynutit stisknutím tlačítka [Open ▲] nebo [Close ▼].

Upozornění! Během každého manévru se rozsvítí LED diody, které signalizují sílu vyvíjenou motorem k pohybu automatizace. Během každého manévru se rozsvítí LED diody úměrně síle vyvíjené motorem k pohybu automatizace. Níže je uvedena sekvence, ve které se LED diody rozsvítí v závislosti na síle:

- od L1 do L3 v případě nízké síly
- od L1 do L5 v případě střední síly
- od L1 do L8 v případě vysoké síly.

UPOZORNĚNÍ: při zastaveném motoru postupné rozsvícení LED diod L1 4 L2 4 L3 4 L4 4 L5 4 L6 4 L7 4 L8 signalizuje, že dochází k aktualizaci firmwaru produktu, proto je nutné počkat na dokončení aktualizace, než bude možné automatizaci znovu použít! Doporučujeme neodpojovat motor od napájení.

SIGNÁL LED R NA ŘÍDÍCÍ JEDNOTCE		
Dlouhé blikání > ZELENÁ při spuštění		
Současný kódovací systém: „O-Code“	2	
Žádné uložené dálkové ovládání	5	
Dlouhé blikání > ZELENÁ během provozu		
Označuje, že přijatý kód není uložen v paměti	1	
Uložení kódu do paměti	3	
Paměť vymazána	5	
Během programování signalizuje, že kód není autorizován pro uložení do paměti	6	
Během programování signalizuje, že paměť je plná.	8	
Krátké blikání > ZELENÁ		
„Certifikát“ není platný pro uložení do paměti.	1	
Během programování signalizuje, že kód nelze uložit do paměti, protože přenáší „certifikát“.	2	
Výstup v „režimu 2“ není řízen řídicí jednotkou	4	
Během procesu mazání signalizuje, že kód byl smazán.	5	
„Certifikát“ s nižší prioritou než přípustná úroveň	5	
Selhání synchronizace kódu	6	
Dlouhé blikání > ČERVENÁ		
Neoriginální blok kódu	1	
Kód s nižší prioritou než autorizovaná úroveň	2	
Krátké blikání > ČERVENÁ		
Programový blok „V okolí“	1	
Blok pro ukládání „certifikátů“	1	
Paměťový blok (zadávání PIN)	2	
Dlouhé blikání > ORANŽOVÁ		
(Při spuštění, po několika zelených blikáních). Označuje přítomnost obousměrných vysílačů	1	
Krátké blikání > ORANŽOVÁ		
Označuje aktivaci blokového programování (při spuštění)	2	

9.7 ZÁZNAM ANOMÁLIÍ

ROBUS může zobrazit všechny poruchy, které se vyskytly během posledních 8 manévru, například přerušení manévru v důsledku aktivace fotobuňky nebo citlivé hrany. Chcete-li zkontrolovat seznam anomálií, postupujte podle pokynů v „**Tabulce 29**“.

Tabulka 29

ZÁZNAM CHYB			
Popis	Použité symboly		
Stiskněte a podržte tlačítko [Stop/Set] po dobu přibližně 3 sekund.		3 s	
Uvolněte tlačítko [Stop/Set] , když začne blikat LED L1.			L1
Stiskněte a uvolněte tlačítko [Open ▲] nebo [Close ▼] , aby se blikání LED přesunulo na L8 pro parametr „Seznam anomálií“			
Stiskněte a podržte tlačítko [Stop/Set] , které musíte držet stisknuté během následujících kroků.			
Počkejte přibližně 3 sekundy, poté se rozsvítí LED diody odpovídající chybným manévřům. LED dioda L1 indikuje výsledek posledního manévru a LED dioda L8 indikuje výsledek osmého manévru. Pokud je LED dioda rozsvícená, znamená to, že během manévru došlo k chybám; pokud je LED dioda zhasnutá, znamená to, že během manévru nedošlo k žádné chybě.			
Stiskněte a uvolněte tlačítka [Open ▲] a [Close ▼] pro výběr požadovaného manévru: Odpovídající LED dioda bliká tolikrát, kolikrát normálně bliká blikající světlo po anomálii			
Uvolněte tlačítko [Stop/Set]			

10 DALŠÍ PODROBNOSTI (Příslušenství)

10.1 PŘIDÁVÁNÍ NEBO ODSTRAŇOVÁNÍ ZAŘÍZENÍ

Po sestavení automatizace je možné kdykoli přidat nebo odebrat zařízení. Konkrétně lze k vstupům „BlueBUS“ a „STOP“ připojit různé typy zařízení, jak je popsáno v následujících odstavcích.



Po přidání nebo odebrání zařízení je nutné je naučit, jak je popsáno v odstavci „*Naučení dalších zařízení*“.

10.1.1 BLUEBUS

BlueBUS je technologie, která umožňuje připojení kompatibilních zařízení pouze pomocí dvou vodičů, přes které prochází jak napájení, tak komunikační signály. Všechna zařízení jsou připojena paralelně na stejné 2 vodiče BlueBUS a bez nutnosti dodržovat polaritu; každé zařízení je rozpoznáno individuálně, protože mu je během instalace přiřazena jedinečná adresa.

K BlueBUS lze připojit následující zařízení: fotobuňky, bezpečnostní zařízení, ovládací tlačítka, signalizační světla atd. Řídicí jednotka rozpozná všechna připojená zařízení individuálně prostřednictvím příslušné fáze učení a dokáže s absolutní přesností detekovat všechny možné anomálie. Z tohoto důvodu musí být při připojení nebo odpojení zařízení od BlueBUS provedena fáze učení na řídicí jednotce, jak je popsáno v odstavci „*Učení dalších zařízení*“.

10.1.2 STOP VSTUP

STOP je vstup, který způsobuje okamžité přerušování manévru, následované krátkým obrácením. K tomuto vstupu lze připojit zařízení s výstupem s normálně otevřenými kontakty „NO“ a zařízení s normálně uzavřenými kontakty „NC“, jakož i zařízení s výstupem s pevným odporem 8,2 kΩ, jako jsou citlivé hrany.

Během fáze učení zařízení řídicí jednotka rozpozná typ zařízení připojeného ke vstupu STOP a později, během běžného používání automatizace, řídicí jednotka vydá příkaz STOP, když zaznamená změnu oproti získané situaci.

K vstupu STOP lze připojit více zařízení, i různých typů, pokud jsou provedena vhodná opatření:

- Libovolný počet zařízení NO lze připojit k sobě paralelně.
- Libovolný počet zařízení NC lze zapojit do série.
- Dvě zařízení s výstupem s pevným odporem 8,2 kΩ lze zapojit paralelně; pokud je zařízení více než 2, musí být všechna zapojena kaskádově s jedním koncovým odporem 8,2 kΩ.
- Je možné kombinovat dva kontakty NO a NC jejich paralelním zapojením a současným zapojením rezistoru 8,2 kΩ do série s kontaktem NC (to také umožňuje kombinovat 3 zařízení: NA, NC a 8,2 kΩ).

Pokud se vstup STOP používá k připojení zařízení s bezpečnostními funkcemi, pouze zařízení s konstantním odporem 8,2 kΩ zaručují bezpečnost kategorie 3 proti poruchám v souladu s normou EN 954-1.

10.1.3 ROZŠÍŘENÍ I/O U (VOLITELNÉ PŘÍSLUŠENSTVÍ)

Řídicí jednotka je konfigurována pro umístění různých verzí rozšiřujících desek I/O, které poskytují další vstupy a výstupy. Každý další vstup/výstup lze přizpůsobit, jako by se jednalo o fyzický vstup/výstup řídicí jednotky.

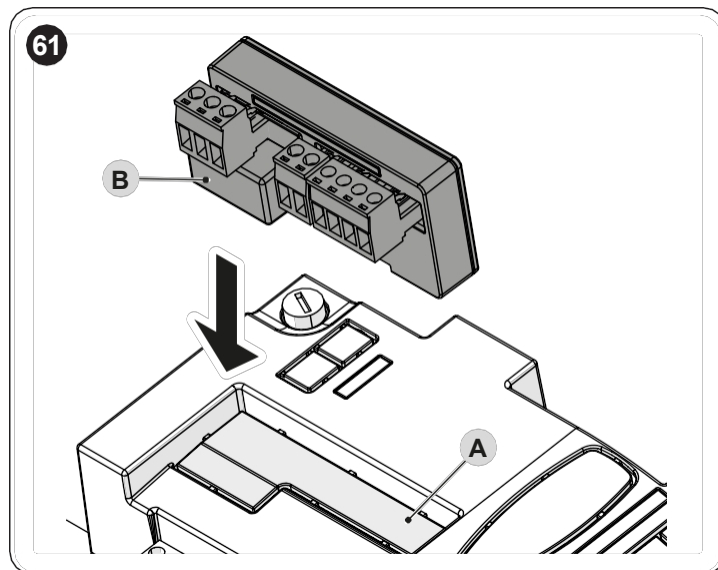
Při vložení nebo vyjmutí rozšiřující desky je nutné provést proceduru „*získání zařízení*“: pokud tak neučiníte, pohyb motoru zůstane omezen na funkci „hold-to-run“ (držet pro chod).



Přidávání nebo odstraňování rozšiřujících desek musí být vždy prováděno bez napájení (odstraněním pojistky F2 a případně i bateriového modulu).

Přidání rozšiřující desky:

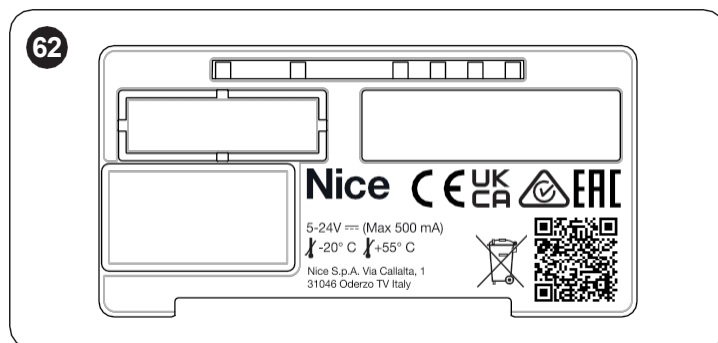
1. odpojte řídicí jednotku od napájení
2. odstraňte přední upevňovací prvek (A)
3. zasuňte rozšiřující desku (B) do příslušného slotu na řídicí jednotce desky plošných spojů.
4. zapojte řídicí jednotku
5. Opakujte postup učení zařízení, jak je popsáno v odstavci „*Učení dalších zařízení*“.



Varování! U některých modelů je rozšiřující deska dodávána jako standardní vybavení.

a Varování! Ověřte spotřebu elektrické energie řídicí jednotky a rozšiřující desky. Nepřekračujte maximální povolený výkon.

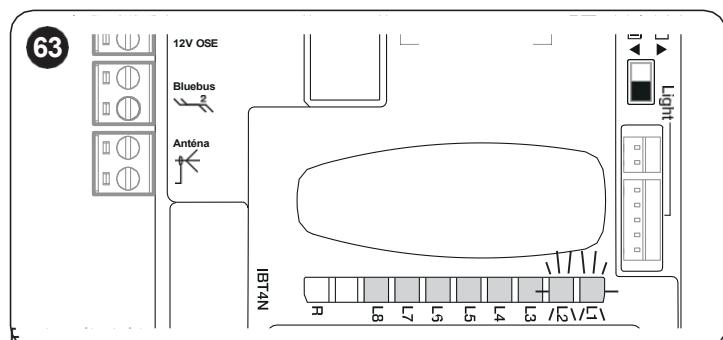
Specifický manuál k rozšiřující desce je k dispozici online. Použijte svůj smartphone, abyste nasnímali QR kód na tabuli.



ROZŠÍŘENÍ DESKY			
Produkt	Popis	Vstupní charakteristiky	Výstupní charakteristiky
MLAE44	4 vstupy 4 výstupy	IN 3 = suchý kontakt (COM – IN3) IN 4 = suchý kontakt (COM – IN4) IN 5 = suchý kontakt (COM – IN5) IN 6 = suchý kontakt (COM – IN6)	OUT3 = otevřený odtok (max. 10 W = 24 V – 0,4 A) OUT4 = otevřený odtok (max. 10 W = 24 V – 0,4 A) OUT5 = otevřený odtok (max. 10 W = 24 V – 0,4 A) OUT6 = otevřený odtok (max. 10 W = 24 V – 0,4 A)
MLAE22	2 vstupy 2 výstupy	IN 3 = suchý kontakt (COM – IN3) IN 4 = suchý kontakt (COM – IN4)	OUT3 = otevřený výstup (max. 10 W = 24 V – 0,4 A) OUT4 = suchý kontakt s relé v výměně (230 VAc – 5 A)
MLAE21	2 vstupy 1 výstup	IN 3 = suchý kontakt (COM – IN3) IN 4 = suchý kontakt (COM – IN4)	OUT3 = otevřený výstup (max. 10 W = 24 V – 0,4 A)

10.1.4 UČENÍ SE DALŠÍCH ZAŘÍZENÍ

Obvykle se učení zařízení připojených k „BlueBus“ a vstupu „STOP“ provádí během instalace; pokud však dojde k přidání nových zařízení nebo odstranění starých, lze proces učení opakovat.



1. současně stiskněte a podržte tlačítka **[Open ▲]** a **[Stop/Set]**
2. uvolněte tlačítka, když LED diody „L1“ a „L2“ začnou rychle blikat (po přibližně 3 sekundách)
3. počkejte několik sekund, než řídicí jednotka dokončí fázi učení zařízení
4. na konci této fáze musí svítit LED dioda „Stop“, LED diody „L1“ a „L2“ se musí vypnout, zatímco LED diody „L1...L8“ se rozsvítí v závislosti na stavu funkcí ON-OFF, které představují.

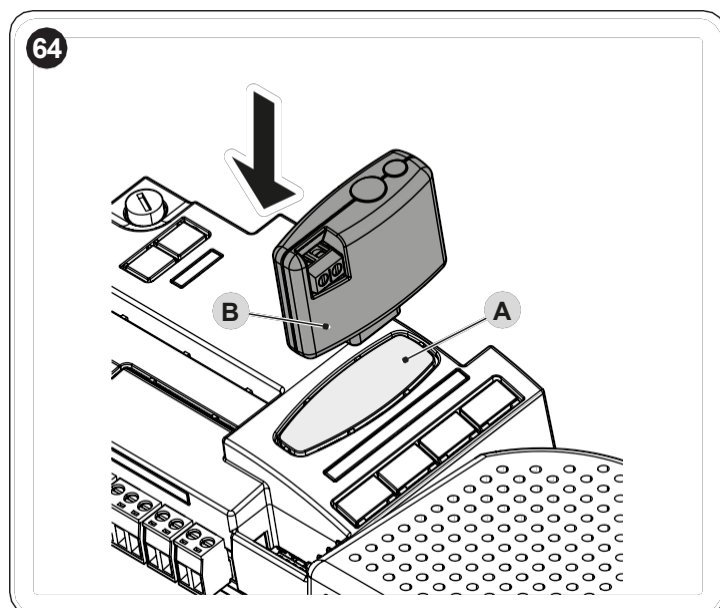
👉 Po přidání nebo odebrání zařízení je nutné znovu provést test automatizace, jak je uvedeno v odstavci „Testování“.

10.1.5 PŘIPOJENÍ RÁDIOVÉHO PŘIJÍMAČE TYPU SM (VOLITELNÉ PŘÍSLUŠENSTVÍ)

Řídicí jednotka má slot pro montáž rádiových přijímačů s konektorem SM (**volitelné příslušenství**) patřících do řad OXI, OXIBD atd., které lze použít k dálkovému ovládání řídicí jednotky pomocí rádiových vysílačů. Před zahájením instalace přijímače zablokujte činnost interního rádia (viz odstavec „**Programování úrovně 1 (ON-OFF)**“) a odpojte napájení řídicí jednotky.

Instalace přijímače: „**Obrázek 64**“

1. zablokujte činnost interního rádia (viz odstavec „**Programování úrovně 1 (ZAP-VYP)**“)
2. odstraňte přední odpojovací prvek (A)
3. zasuněte přijímač (B) do příslušného slotu na desce plošného spoje řídicí jednotky
4. zapněte řídicí jednotku



Informace o dostupných příkazech a režimech ukládání do paměti naleznete v režimech týkajících se programování integrovaného rádiového přijímače. (viz kapitola „**PROGRAMOVÁNÍ RÁDIA**“).

10.1.6 SLUŽEBNÍ OSVĚTLENÍ

STATUSOVÁ KONTROLKA	
Bílé světlo*	
Rozsvíceno	Automatizace se pohybuje nebo právě zastavila. Po uplynutí naprogramované doby se automaticky vypne.
Světlo svítí po dobu 3 sekund	Provedení příkazu uzamčení automatizace dokončeno.
Vypnuto	Normální provoz / motor zastaven v očekávání příkazů.

* Příslušenství dostupné pouze pro **ROBUS RBS600HS**.

10.1.7 RELÉOVÉ FOTOCELKY S FUNKCÍ FOTOTESTU

Řídicí jednotka je vybavena funkcí PHOTOTEST, která zvyšuje spolehlivost bezpečnostních zařízení, díky čemuž může být klasifikována do kategorie 2 podle normy EN 13849-1, pokud jde o kombinaci řídicí jednotky a bezpečnostních fotobuněk.



Varování! Pro aktivaci funkce PHOTOTEST je nutné upravit konfiguraci prostřednictvím kompatibilních rozhraní Wi-Fi rozhraní a aplikace MyNice Pro.

Při zahájení manévru se zkontrolují všechna bezpečnostní zařízení a manévr se spustí pouze v případě, že vše funguje správně. Pokud test selže (fotobuňka zaslepená sluncem, zkratované kabely atd.), je chyba identifikována a manévr je deaktivován.

Fotobuňky připojte podle obrázku „**Obrázek 65**“.

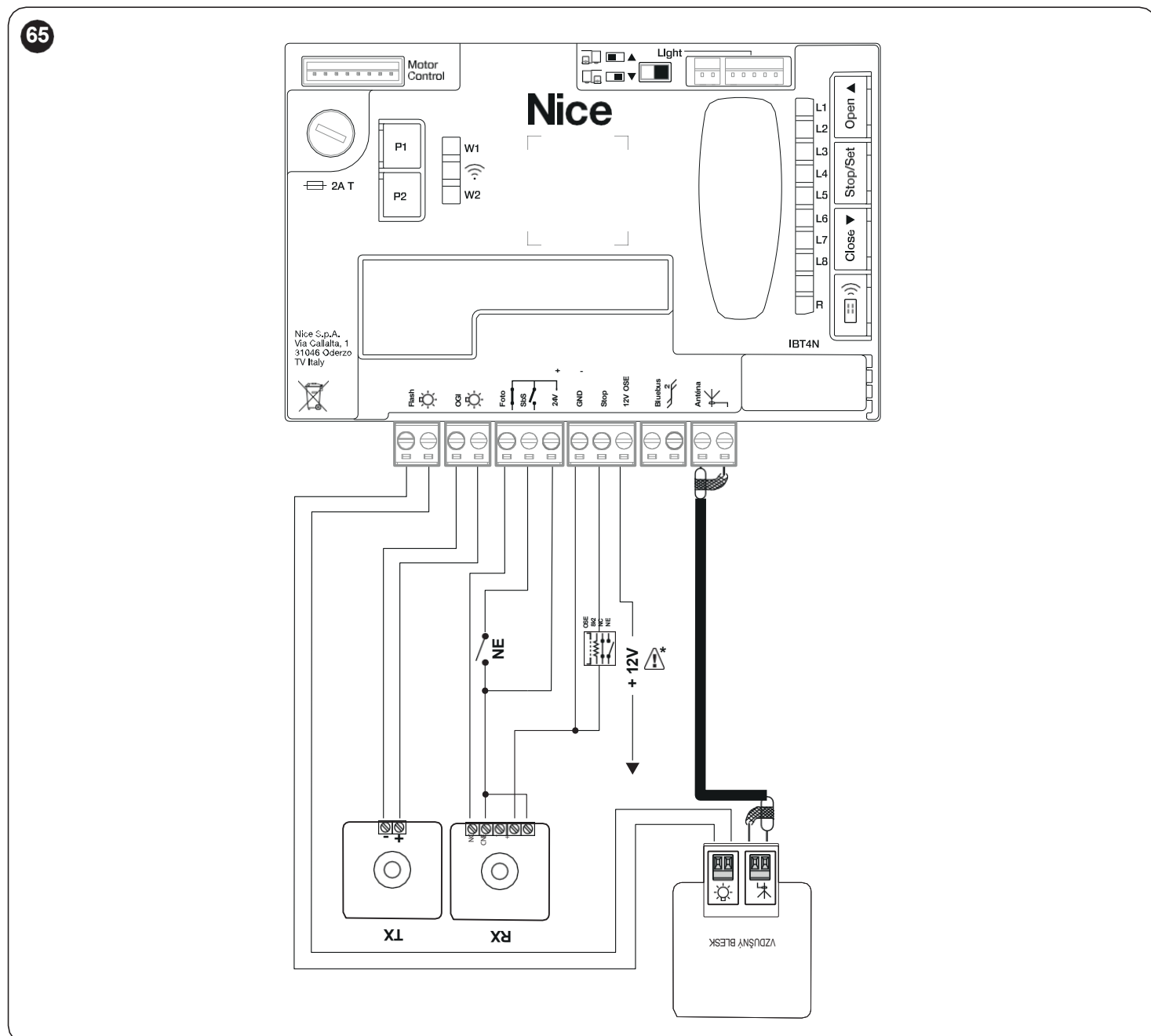
Schéma zapojení s reléovými fotobuňkami s PHOTOTEST



Všechny obrázky příslušenství jsou uvedeny pouze pro ilustrační účely.



Upozornění! Použití této konfigurace povede ke zvýšení průměrné spotřeby energie produktu.



Pokud jsou použity 2 páry fotobuněk, které se navzájem ruší, je nutné aktivovat „synchronizaci“ podle pokynů v návodu k použití fotobuněk.



Pokud jsou v automatizačním zařízení vyměněna, přidána nebo odstraněna jakákoli zařízení, je nutné provést proces učení (viz kapitola „Naučení zařízení“ na straně 21).



Varování: 12 V pouze pro připojení optoelektronické bezpečnostní hrany (OSE) (max. 15 mA)

10.1.8 RELÉOVÉ FOTOCELKY BEZ FUNKCE PHOTOTEST

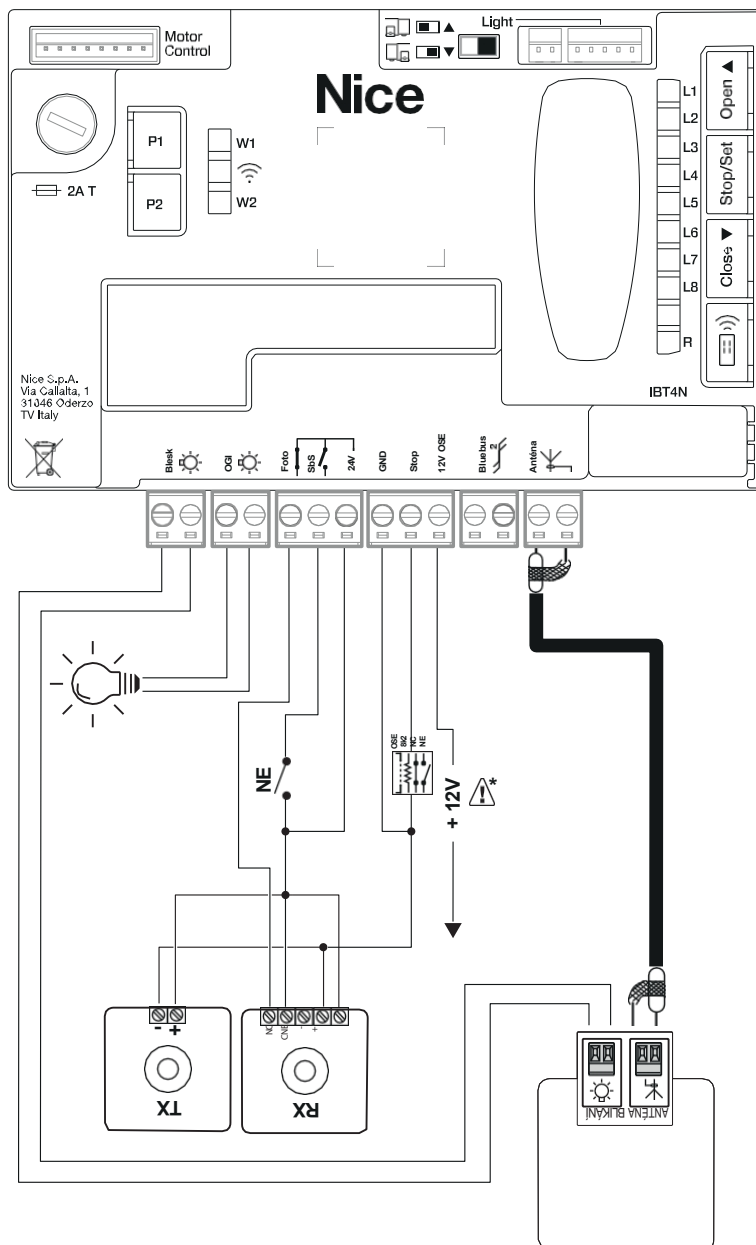
Řídicí jednotka má speciální vstup PHOTO, ke kterému je možné připojit kontakt NC reléových fotobuněk. Na rozdíl od konfigurace s „PHOTOTEST“ se po zadání příkazu provede manévr bez kontroly platnosti signálu přicházejícího z fotobuněk, aniž by se však změnila reaktivita externích fotobuněk na změnu stavu. Fotobuňky připojte podle „**Obrázku 66**“.

Schéma zapojení fotobuněk s relé bez funkce PHOTOTEST

 Všechny obrázky příslušenství jsou uvedeny pouze pro ilustrační účely.

 Varování! Použití této konfigurace povede ke zvýšení průměrné spotřeby energie produktu.

66



 Varování: 12 V pouze pro připojení optoelektronické bezpečnostní hrany (OSE) (max. 15 mA)

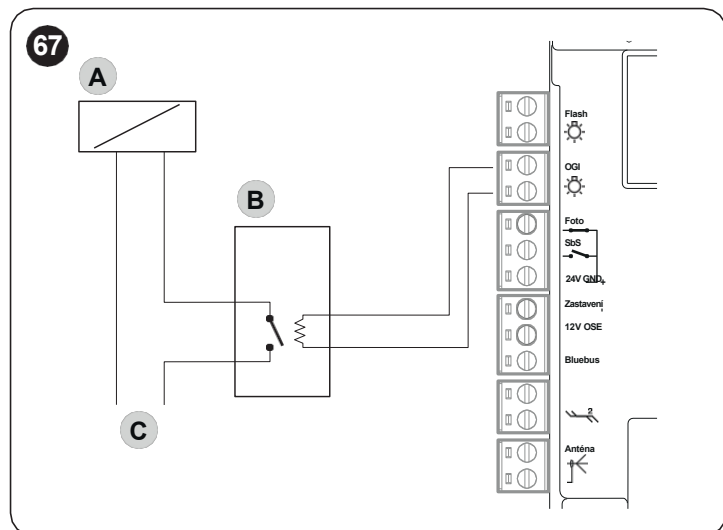
10.1.9 ELEKTRICKÝ ZÁMEK

Výstup OGI je ve výchozím nastavení povolen pro funkci OGI (Open Gate Indicator), ale lze jej naprogramovat pro ovládání elektrického zámku (viz odstavec „**Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)**“ na straně 33).

Na začátku otevíracího pohybu je výstup aktivován po dobu 2 sekund, zatímco během zavíracího pohybu není aktivován, proto musí být elektrický zámek resetován mechanicky.

Výstup nemůže ovládat elektrický zámek přímo, ale pouze zátěže 24 V c 10 W.

Výstup musí být propojen s relé, jak je znázorněno na obrázku.



- A Elektrický zámek
- B 24 V c podpůrné relé
- C Napájení elektrického zámku

10.2 PŘIPOJENÍ A INSTALACE NÁHRADNÍHO ZDROJE NAPÁJENÍ

Tento produkt může být vybaven nouzovým napájecím systémem, který zajišťuje provoz i při výpadku síťového napájení. Nouzové napájení je zajištěno bateriemi, které musí být udržovány v nabitěm stavu. Funkce nabíjení baterií je jednou z hlavních funkcí tohoto produktu; pohotovostní režim se aktivuje až po dokončení nabíjení baterií.

Maximální dobu potřebnou k úplnému nabití baterií najdete v pokynech k nouzovému napájecímu systému.

Tento produkt splňuje předpisy pro pohotovostní režim, pokud je připojen k bateriovému modulu PSS124. Produkt dokáže rozpoznat úroveň nabití modulu PSS124 a správně jej dobíjí, čímž zabraňuje přechodu do režimu nízké spotřeby, pokud je úroveň nabití baterie nižší než 80 %.



VAROVÁNÍ

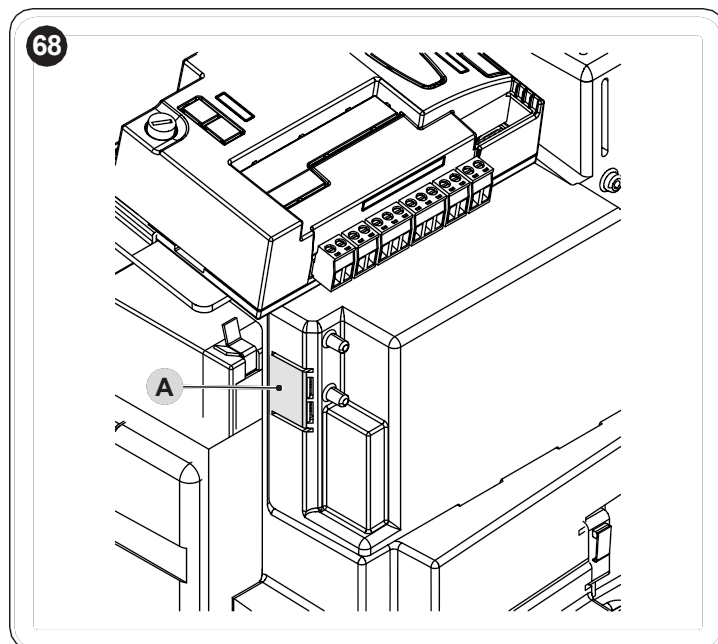
Pro správnou funkci je možné použít předchozí záložní baterii PS124 pomocí speciálního adaptérového kabelu (CABLA11) a deaktivaci pohotovostního režimu. V tomto případě se zvýší průměrná spotřeba energie.



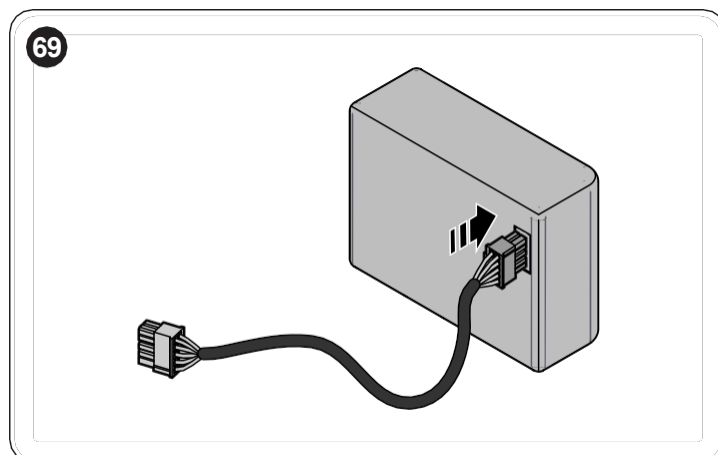
Elektrické připojení baterie k řídicí jednotce musí být provedeno až po dokončení všech fází instalace a programování, protože baterie je nouzovým zdrojem napájení.

Instalace a připojení baterie:

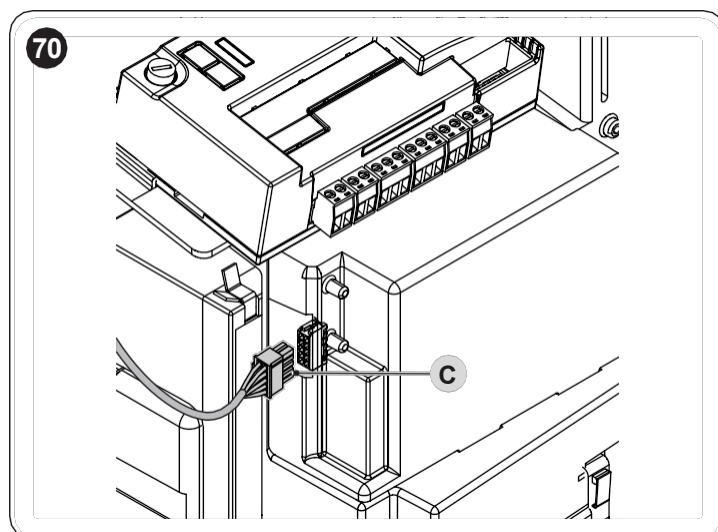
1. odstraňte přední odpojovací prvek (A) („**Obrázek 68**“)



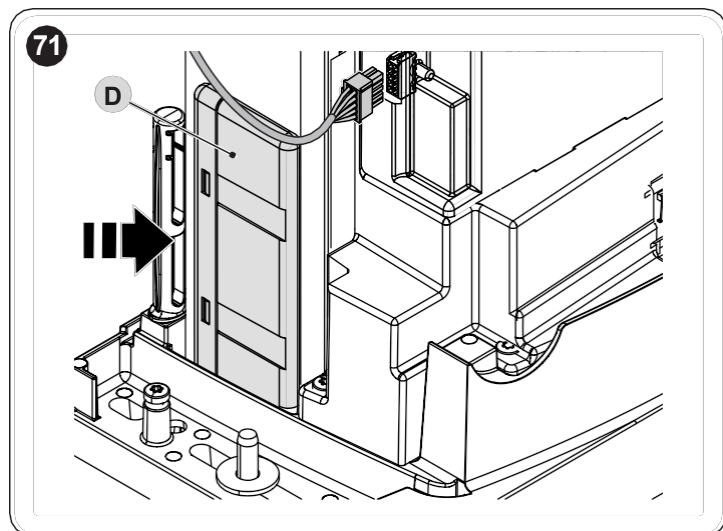
2. připojte příslušný kabel ke konektoru záložní baterie (PSS124) („**Obrázek 69**“)



3. Vložte příslušný konektor (C) do konektoru vycházejícího z motorového prostoru („**Obrázek 70**“)

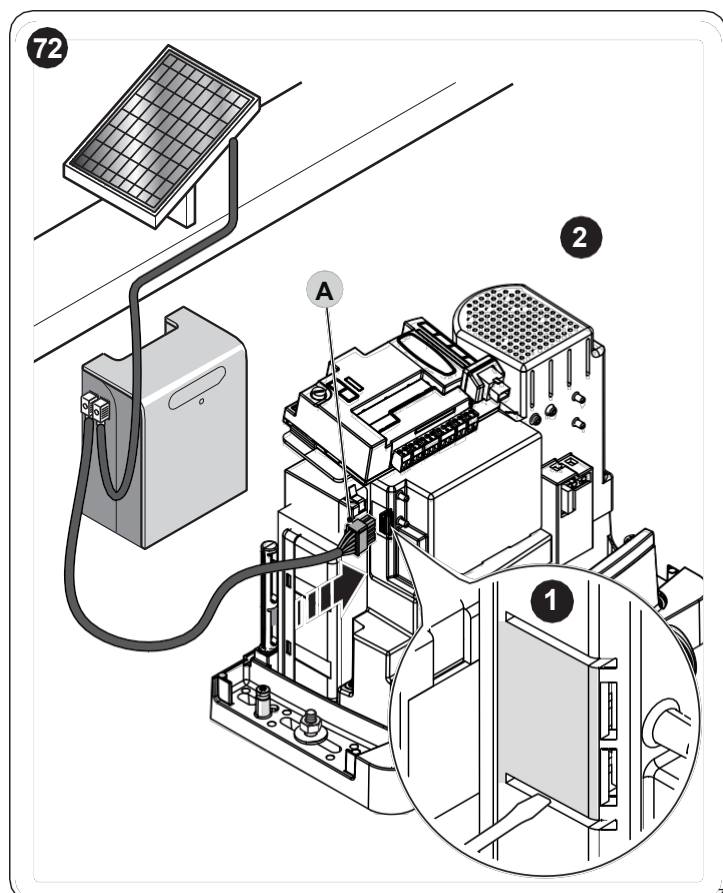


4. Vložte záložní baterii (D) do jejího pouzdra uvnitř těla motoru („Obrázek 71“).



10.3 PŘIPOJENÍ SYSTÉMU SOLEMYO

Řídicí jednotka je navržena tak, aby byla napájena fotovoltickým systémem „Solemyo“ (solární panel a 24V baterie). Pro připojení akumulátoru Solemyo k řídicí jednotce použijte stejný konektor, který se běžně používá pro záložní baterii (A).



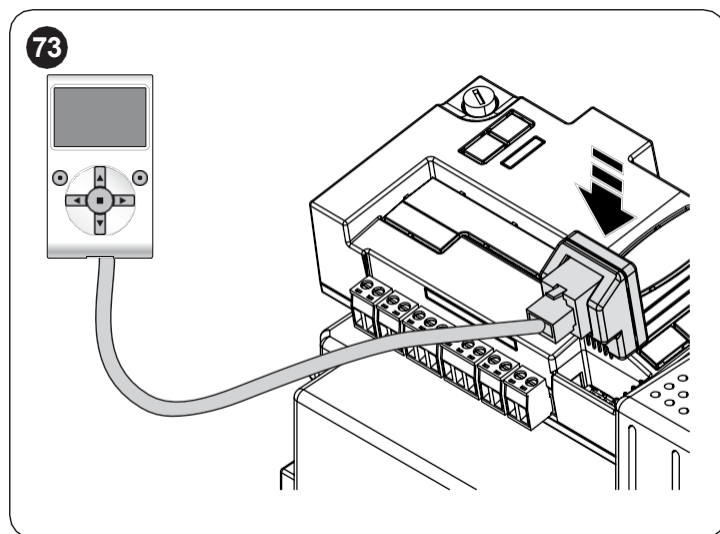
⚠ Pokud je automatizace napájena prostřednictvím systému „Solemyo“, NESMÍ být současně napájena z elektrické sítě.

⚠ Systém „Solemyo“ lze použít pouze v případě, že je v řídicí jednotce aktivní funkce „Stand by all“ (zapnuto).

10.4 PŘIPOJENÍ PROGRAMÁTORU OVIEV

Řídicí jednotka je vybavena konektorem BusT4, ke kterému lze připojit programátor „Oview“ prostřednictvím rozhraní IBT4N. Programátor umožňuje kompletní a rychlou správu instalace, údržby a diagnostiky celé automatizace.

Pro přístup ke konektoru postupujte podle obrázku a připojte konektor do příslušného slotu.



Oview lze připojit k více řídicím jednotkám současně (až 16 bez zvláštních opatření) a lze jej nechat připojený k řídicí jednotce během běžného provozu automatizace. V tomto případě jej lze použít k odesílání příkazů přímo do řídicí jednotky pomocí speciálního menu „uživatel“.

10.5 PŘIPOJENÍ DALŠÍCH ZAŘÍZENÍ

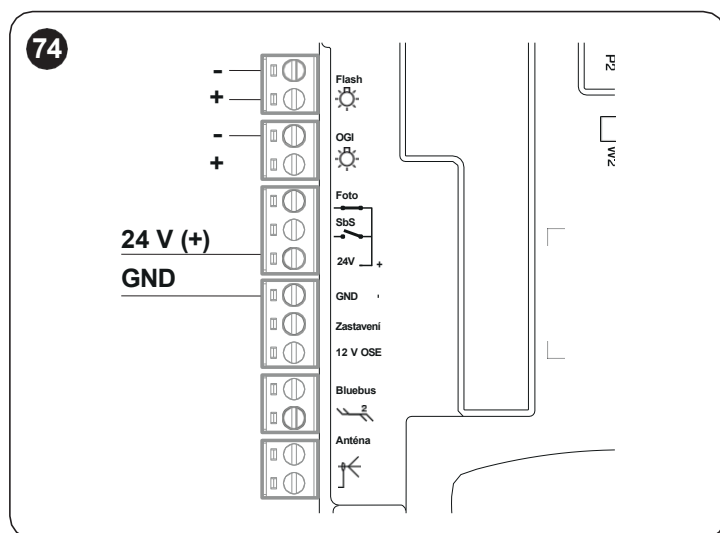
Pokud uživatel potřebuje napájet externí zařízení, jako je čtečka bezkontaktních karet nebo světlo přepínače klíčů, lze napájení odebírat podle obrázku.

Napájecí napětí je 24 V c -30 % ÷ +50 % s maximálním dostupným proudem 100 mA.



VAROVÁNÍ

V pohotovostním režimu klesá napájecí napětí na 21 V c +/- 10 % s dostupným výkonem 2 W.



10.5.1 FOTOBUŇKY EPMOB A OSVĚTLENÍ ELMM



ROBUS 600 HS se dodává bez montážních konzol pro příslušenství. Sada RBSKITSAFE1 obsahuje konzoly a osvětlení ELMM.



Alternativně k fotobuňkám EPMOB je možné instalovat instalovat reflexní fotobuňky EPMOR.

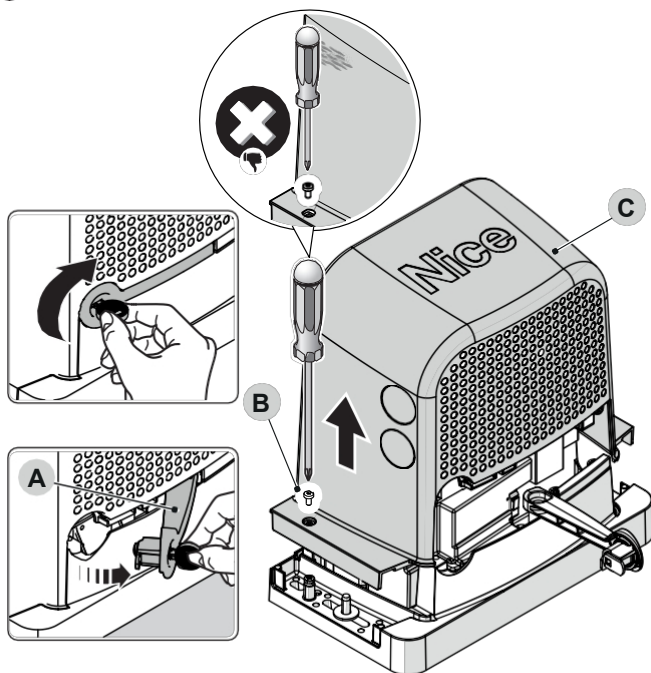


Viz také příručka k dodanému příslušenství.

Montáž příslušenství:

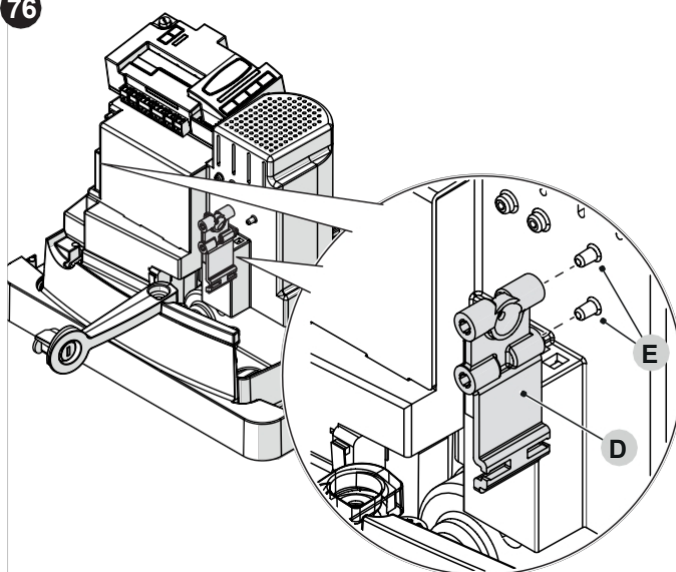
1. otevřete zajišťovací háček (A) pomocí dodaného klíče
2. povolte šrouby (B)
3. odstraňte kryt (C) („Obrázek 75“)

75



4. vložte držák (D) do čepů (E) („Obrázek 76“)

76



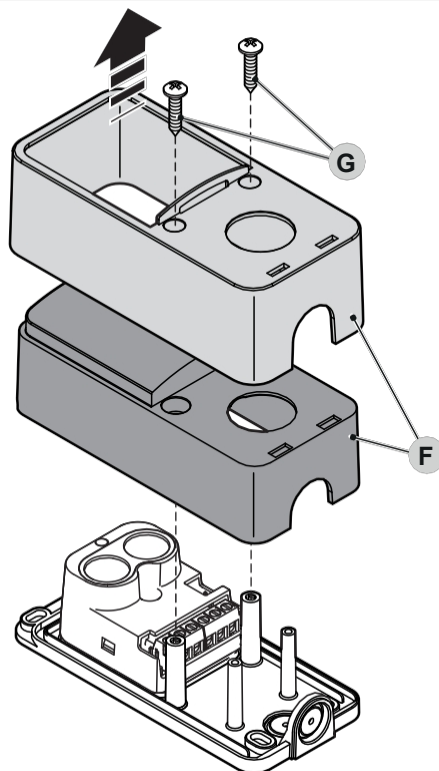
Instalace fotobunky EPMOR je znázorněna níže. Další informace naleznete také v příručce dodané s fotobunkou.



Popisovaný postup platí také pro instalaci fotobunky EPMOB.

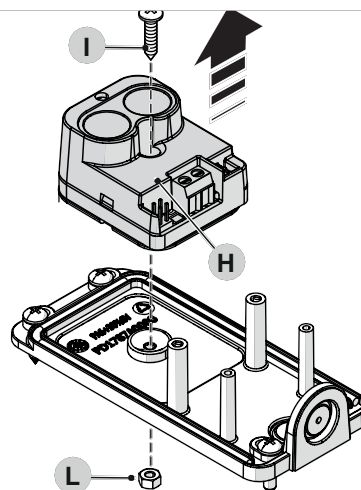
5. odstraňte kryty (F) uvolněním šroubů (G) („Obrázek 77“)

77



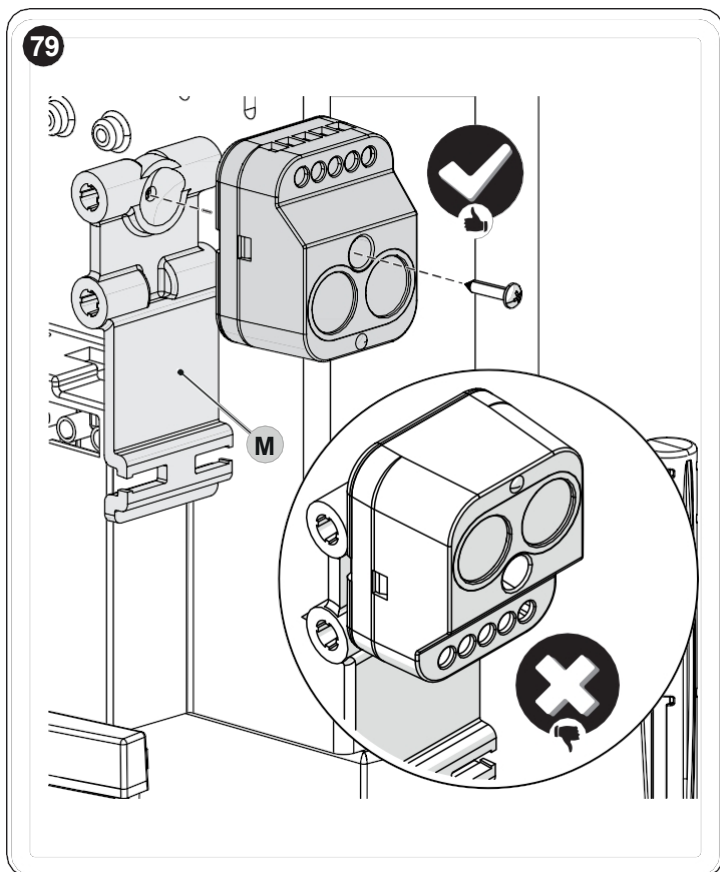
6. odstraňte fotobuňku (H) uvolněním šroubu (I) a odstraněním matice (L) („Obrázek 78“)

78

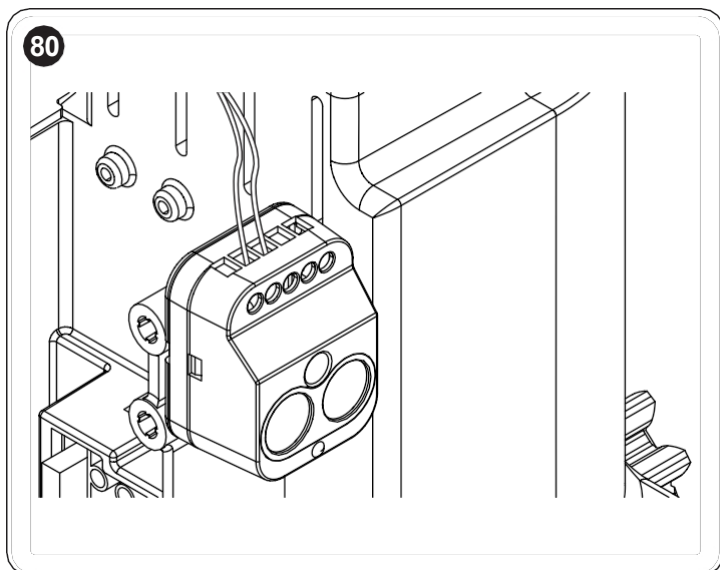


7. upevněte fotobuňku k držáku (M) pomocí stejného šroubu a matice, které jste předtím odstranili („Obrázek 79“)

Varování! Dbejte na směr instalace fotobunkky.

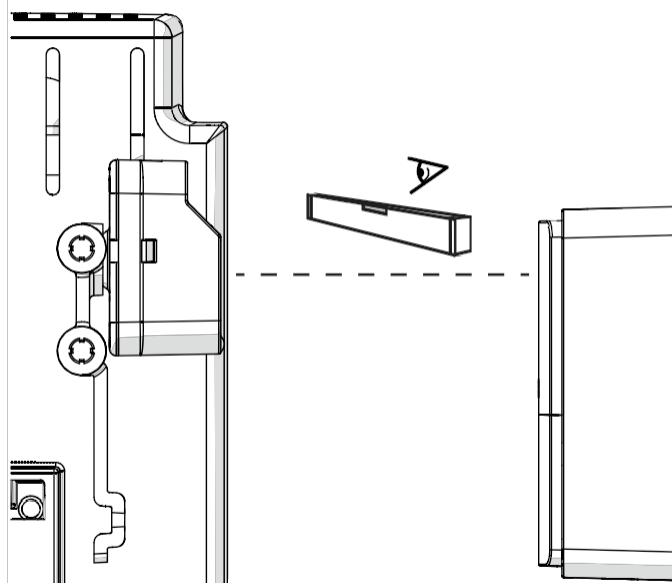


8. připojte zařízení („Obrázek 80“)



Varování! Před provedením konečného upevnění zkontrolujte, zda je fotobuňka vyrovnaná s odrazovou jednotkou (EPMOB) nebo (EPMOR).

81

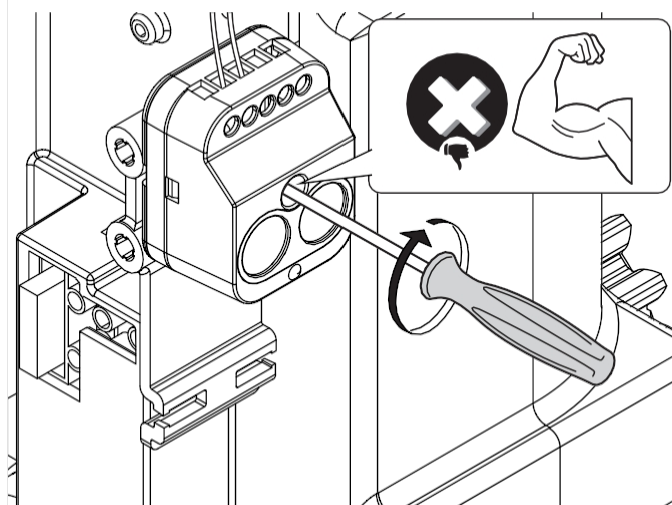


9. Trvale upevněte fotobuňku k montážnímu držáku.

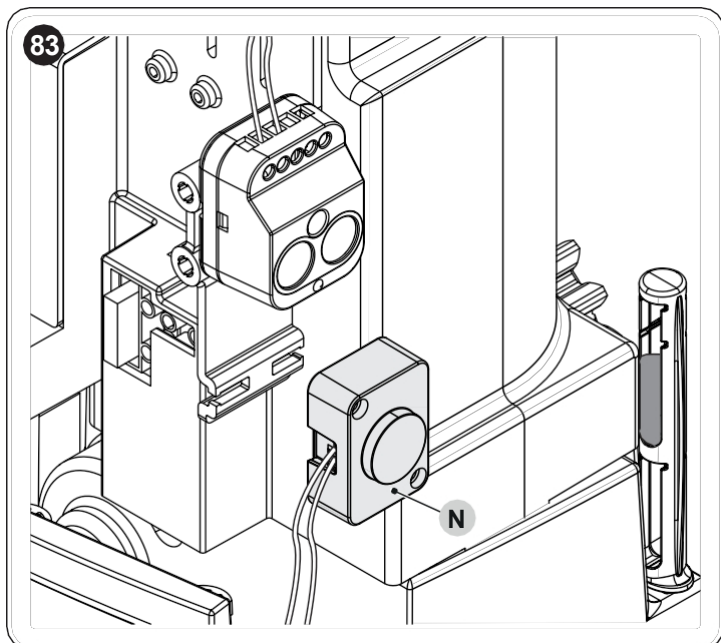


Při upevňování fotobuňky k držáku nevyvíjejte nadměrný tlak.

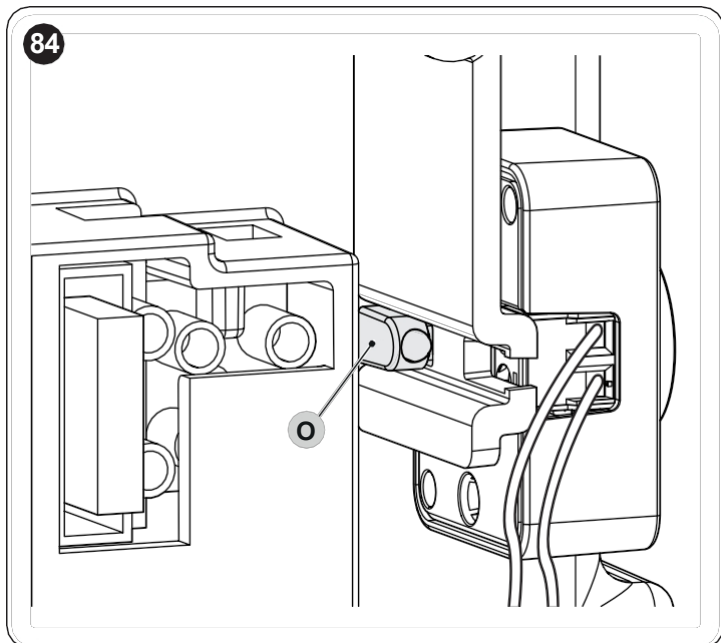
82



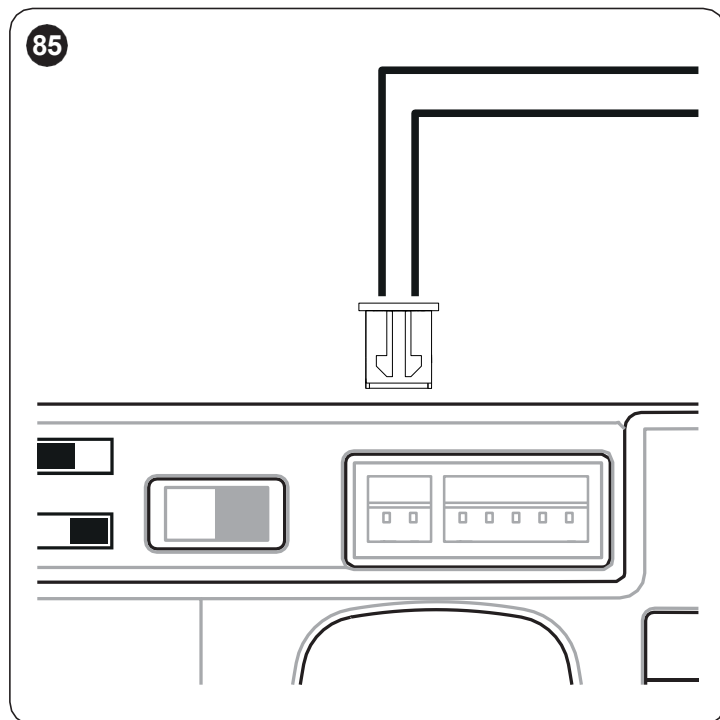
10. zapojte osvětlení ELMM (N) („Obrázek 83“)



11. upevněte osvětlení interiéru pomocí spony (O) („Obrázek 84“)



12. připojte kabely podle obrázku („Obrázek 85“)



1. nasadte kryt
2. utáhněte šrouby
3. uzavřete zajišťovací háček a vyjměte dodaný klíč.



Všechny technické specifikace uvedené v této části se vztahují k okolní teplotě 20 °C (± 5 °C). Společnost Nice S.p.A. si vyhrazuje právo kdykoli provést změny produktu, pokud to považuje za nutné, aniž by tím byly ovlivněny jeho funkce a zamýšlené použití.

Tabulka 32

TECHNICKÉ SPECIFIKACE MOTOROVÝCH PŘEVODOVEK				
Popis	RBS400 RBS400/V1 RBS400/AU01	RBS600 RBS600/V1 RBS600/AU01	RBS600HS RBS600HS/V1 RBS600HS/AU01	RBS800
Typ produktu	Elektromechanický převodový motor pro automatický pohyb posuvných bran pro rezidenční použití, včetně elektronické řídicí jednotky			
Ozubené kolo	Z15m4	Z15m4	Z15m4	Z15m4
Maximální frekvence pracovních cyklů (při jmenovitém točivém momentu)	80 cyklů za den (řídící jednotka omezuje cykly na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).	100 cyklů za den (řídící jednotka omezuje cykly na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).	100 cyklů za den (řídící jednotka omezuje cykly na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).	100 cyklů za den (řídící jednotka omezuje cykly na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).
Maximální doba nepřetržitého provozu (při jmenovitém točivém momentu)	7 minut (řídící jednotka omezuje nepřetržitý provoz na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).	7 minut (řídící jednotka omezuje nepřetržitý provoz na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).	6 minut (řídící jednotka omezuje nepřetržitý provoz na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).	6 minut (řídící jednotka omezuje nepřetržitý provoz na maximum uvedené v „ <i>Tabulce 2</i> “).
Provozní limity	ROBUS je obecně schopen automatizovat brány až do hmotnostních nebo délkových limitů uvedených v „ <i>Tabulce 1</i> “.			
Životnost	Odhadovaná životnost je 20 000 až 250 000 cyklů v závislosti na podmínkách uvedených v „ <i>Tabulce 2</i> “.			
Napájení (230 V)	230 V~ (+10 % -15 %) 50/60 Hz	230 V~ (+10 % -15 %) 50/60 Hz	230 V~ (+10 % -15 %) 50/60 Hz	230 V~ (+10 % -15 %) 50/60 Hz
Verze V1 (120 V)	120 V~ 50/60 Hz	120 V~ 50/60 Hz	120 V~ 50/60 Hz	
Verze AU01 (250 V)	250 V~ 50/60 Hz	250 V~ 50/60 Hz	250 V~ 50/60 Hz	
Maximální příkon při špičce [odpovídající ampéry]	400 W [1,8 A] [verze 3,9 A /V1] [verze 3,9 A /AU01]	500 W [2,5 A] [verze 3,9 A /V1] [verze 3,9 A /AU01]	650 W [3,0 A] [verze 3,9 A /V1] [verze 3,9 A /AU01]	600 W [2,8 A]
Třída izolace	1 (je vyžadován bezpečnostní uzemňovací systém)			
Nouzové napájení	S volitelným příslušenstvím PSS124			
Výstup výstražného světla [Poznámka 1]	Pro 2 výstražné LED kontrolky ELDC nebo maximálně 2 žárovky 12 V 21 W			
Výstup OGI [Poznámka 1]	Pro jednu 24 V maximálně 10 W žárovku (výstupní napětí se může pohybovat mezi -30 a +50 % a může také ovládat malá relé)			
Výstup BLUEBUS	Jeden výstup s maximálním zatížením 15 jednotek BLUEBUS			
Vstup STOP	Pro normálně uzavřené nebo normálně otevřené kontakty nebo pro pevný rezistor 8,2 kΩ; v režimu samočinného rozpoznávání (jakákoli odchylka od uloženého stavu spustí příkaz „STOP“)			
Vstup Sbs	Pro normálně otevřené kontakty (uzavření kontaktu spustí příkaz Step-by-Step)			
Vstup PHOTO	Vstup pro reléové fotobuňky			
Vstup CLOSE	Nachází se na rozšiřující desce (příslušenství). Viz odstavec „ <i>Rozšiřující deska I/O (volitelné příslušenství)</i> “.			
Vstup AUX_IN	K dispozici na rozšiřující desce (příslušenství). Viz odstavec „ <i>Rozšiřující deska I/O (volitelné příslušenství)</i> “.			
Rádiový konektor	Konektor SM pro přijímače SMXI nebo OXI			
Vstup pro rádiovou anténu	52 Ω pro kabel RG58 nebo podobný typ kabelu			
Programovatelné funkce	8 funkcí ON-OFF a 8 nastavitelných funkcí. Viz odstavec „ <i>Programování úrovně 1 (ON-OFF)</i> “ a „ <i>Programování úrovně 2 (nastavitelné parametry)</i> “.			
Samoučící se funkce	Automatické rozpoznání zařízení připojených k výstupu BlueBus Samostatné rozpoznání typu zařízení „STOP“ (normálně otevřený, normálně uzavřený kontakt nebo rezistor 8,2 kΩ) Samoučení délky brány a výpočet bodů zpomalení a částečného otevření			
Pohotovostní režim (W)	0,4	0,4	0,4	0,4
Pohotovostní režim vše kromě Wi-Fi (W)	N/A	N/A	1,5	N/A



Tento produkt je vybaven výstupem „24 V“, ze kterého lze odebírat energii pro další příslušenství. Při výpočtu spotřeby energie v pohotovostním režimu nebyla zohledněna spotřeba energie příslušenství. Informace o spotřebě tohoto příslušenství naleznete v příslušných pokynech.



Tento produkt má konektor RADIO, do kterého lze zapojit přídavné karty pro další funkce. Spotřeba energie příslušenství nebyla zohledněna ve výpočtu spotřeby v pohotovostním režimu. Zkontrolujte příslušné pokyny pro používání tohoto příslušenství. V továrním nastavení je výstup BlueBUS v pohotovostním režimu vypnutý.

Poznámka 1 Výstup lze naprogramovat pomocí jiných funkcí (viz „*Tabulka 18*“ na straně 33 34) nebo prostřednictvím kompatibilních rozhraní.

TECHNICKÉ SPECIFIKACE VESTAVĚNÉHO RÁDIOVÉHO PŘIJÍMAČE	
Popis	Technická specifikace
Typ produktu	Vestavěný obousměrný přijímač
Dekódování	OXIBD: „BD“ / „O-kód“
Zapamatovatelné vysílače	Až 100, pokud jsou uloženy v „režimu 1“
Vstupní impedance	50 Ω
Příjmová frekvence	433,92 MHz
Vysílací frekvence	433,92 MHz (pouze BD)
Citlivost	- 108 dBm
Vyzařovaný výkon (ERP)	< 10 mW (OXIDB)

TECHNICKÉ VLASTNOSTI INTEGROVANÉHO MODULU WI-FI (JESTLIŽE JE K DISPOZICI)	
Popis	Technická specifikace
Typ rozhraní Wi-Fi s interní anténou	802.11b/g/n – 2,4 GHz
Zabezpečení Wi-Fi	OPEN/WEP/WPA-PSK/WPA2-PSK
Bluetooth ®	v4.2 BR/EDR/BLE
Vyzařovaný výkon (EIRP)	P < 20 dBm

Prohlášení o shodě EU a prohlášení o začlenění „částečně dokončeného stroje“

Výrobce tohoto zařízení, společnost **Nice S.p.A.**, prohlašuje, že je v souladu se směrnicí 2014/53/EU (RED) a směrnicí 2006/42/ES (Strojní zařízení) podle přílohy II, část 1, oddíl B. Návod k použití a úplné znění prohlášení o shodě EU naleznete na adrese: www.niceforyou.com; v sekci „podpora“ a „stáhnout“.

Nice		Type
Made in Italy		RBS400
Nice SpA Via Callalta, 1 31046 Oderzo TV Italy		
250W	230V	50/60Hz
3.6Nm	-20°C / +55°C	
IP44 10min	30Cycles/h(@55°C)	
S/N	SERIALNUMBER	YEAR
CE 0682 UK EAC		
ES244500		
www.Niceforyou.com		www.Niceforyou.com
PROGRAMMING		INSTR. MANUAL

Nice		Type
Made in Italy		RBS600
Nice SpA Via Callalta, 1 31046 Oderzo TV Italy		
450W	230V	50/60Hz
9Nm	-20°C / +55°C	
IP44 7min	30Cycles/h(@55°C)	
S/N	SERIALNUMBER	YEAR
CE 0682 UK EAC		
ES245300		
www.Niceforyou.com		www.Niceforyou.com
PROGRAMMING		INSTR. MANUAL

Nice		Type
Made in Italy		RBS600HS
Nice SpA Via Callalta, 1 31046 Oderzo TV Italy		
450W	230V	50/60Hz
5.9Nm	-20°C / +55°C	
IP44 7min	30Cycles/h(@55°C)	
S/N	SERIALNUMBER	YEAR
CE 0682 UK EAC		
ES245400		
www.Niceforyou.com		www.Niceforyou.com
PROGRAMMING		INSTR. MANUAL

Nice		Type
Made in Italy		RBS800
Nice SpA Via Callalta, 1 31046 Oderzo TV Italy		
190W	230V	50/60Hz
IP44	-20°C / +55°C	
10Cycles/h(@55°C)		
7Nm (Max 9.6Nm)		
S/N	SERIALNUMBER	YEAR
CE UK EAC		
ES263201		
www.Niceforyou.com		www.Niceforyou.com
PROGRAMMING		INSTR. MANUAL

Poznámka: Zobrazené štítky jsou kopií štítku produktu aktualizovaného ke dni vydání tohoto návodu.

13 ÚDRŽBA PRODUKTU

Aby byla zaručena dlouhá životnost automatizačního zařízení, je nutné pravidelně provádět údržbu.



Údržba musí být prováděna v přísném souladu s bezpečnostními předpisy uvedenými v této příručce a v souladu s platnými zákony a předpisy.

Provedení údržby převodového motoru:

1. naplánujte údržbu nejpozději do 6 měsíců nebo po maximálně 2 000 manévrech od předchozí údržby
2. odpojte všechny zdroje napájení, včetně záložních baterií
3. zkontrolujte, zda nedošlo k poškození materiálů, z nichž je automatizace vyrobena, se zvláštním důrazem na erozi nebo oxidaci konstrukčních částí; vyměňte všechny části, které neodpovídají normě
4. zkontrolujte stav opotřebení pohyblivých částí: pastorku, ozubené tyče a všech součástí křídla brány; vyměňte všechny opotřebované díly
5. znovu připojte napájení a proveďte všechny testy a kontroly popsané v odstavci „Testování“ (strana 24).

14 LIKVIDACE PRODUKTU



Tento výrobek je nedílnou součástí pohonu a musí být proto zlikvidován společně s ním.

Stejně jako v případě instalace smí demontáž produktu na konci jeho životnosti provádět pouze kvalifikovaný personál.

Tento výrobek je složen z různých druhů materiálů. Některé z těchto materiálů lze recyklovat, jiné je nutné zlikvidovat. Informujte se o systémech recyklace nebo likvidace tohoto typu výrobků ve vaší oblasti.



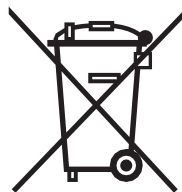
VAROVÁNÍ

Některé části výrobku mohou obsahovat znečišťující nebo nebezpečné látky. Pokud nejsou správně zlikvidovány, mohou tyto látky mít škodlivý vliv na životní prostředí a lidské zdraví.



Jak je uvedeno zde zobrazeným symbolem, tento výrobek nesmí být likvidován spolu s běžným domácím odpadem.

Odpad rozdělte na odpad určený k likvidaci a recyklaci podle metod stanovených místními předpisy nebo produkt vraťte prodejci při nákupu nového produktu. Pokud je v produktu nainstalováno nouzové napájecí příslušenství, obsahuje baterie, které je nutné vyjmout a zlikvidovat podle postupů specifických pro daný typ baterie.



VAROVÁNÍ

Místní předpisy mohou ukládat vysoké pokuty, pokud tento produkt není zlikvidován v souladu se zákonem.

Před prvním použitím automatizačního systému požádejte instalačního technika, aby vám vysvětlil původ zbytkových rizik, a věnujte několik minut přečtení tohoto návodu k použití a souvisejících varování, které vám instalační technik předal. Návod si uschovejte pro případné dotazy a zajistěte, aby byl k dispozici novým majitelům automatizačního systému.



VAROVÁNÍ

Vaše automatizace je stroj, který věrně provádí příkazy zadávané uživatelem. Nedbalost a nesprávné použití mohou vést k nebezpečným situacím:

- neovládejte bránu, pokud se v jejím dosahu nacházejí lidé, zvířata nebo předměty
- je přísně zakázáno dotýkat se částí automatizace, když je v pohybu
- fotobuňky by neměly být považovány za skutečná bezpečnostní zařízení, ale pouze za pomocná bezpečnostní zařízení. Jsou navrženy s využitím vysoce spolehlivé technologie, ale v extrémních podmínkách mohou být náchylné k poruchám nebo potenciálním závadám, které v některých případech nemusí být okamžitě zřejmé
- pravidelně kontrolujte, zda fotobuňky fungují správně.



PŘÍSNĚ ZAKÁZÁNO je projíždět, když se automatizace zavírá! Průjezd je povolen pouze v případě, že je automatizace zcela otevřená a nehybná.



DĚTI

Automatizační systém zaručuje vysokou míru bezpečnosti. Díky svým detekčním systémům dokáže kontrolovat a zaručit pohyb brány v přítomnosti osob nebo předmětů. Přesto je vhodné zakázat dětem hrát si v blízkosti automatizace a nenechávat dálkové ovladače v jejich dosahu, aby nedošlo k nechtěnému spuštění systému. Automatizace není hračka!

Výrobek není určen k použití osobami, včetně dětí, s omezenými fyzickými, smyslovými nebo mentálními schopnostmi nebo osobami, které nemají zkušenosti nebo znalosti, pokud nejsou pod dohledem osoby odpovědné za jejich bezpečnost nebo pokud nebyly proškoleny v používání výrobku.

Poruchy: pokud automatika vykazuje známky poruchy, odpojte napájení systému a ručně odemkněte motor (viz pokyny na konci kapitoly), abyste mohli automatiku ovládat ručně. Nepokoušejte se provádět žádné opravy sami, ale kontaktujte svého důvěryhodného instalatéra.



Neupravujte systém ani programovací a nastavovací parametry řídicí jednotky: za tyto operace je výhradně odpovědný váš instalatér.

Porucha nebo výpadek napájení: pokud systém není vybaven nouzovým napájením, lze automatizaci během čekání na zásah instalačního technika nebo obnovení dodávky elektřiny používat ručním odblokováním motoru (viz pokyny na konci kapitoly) a ručním ovládním automatizace.

Porucha bezpečnostních zařízení: automatizaci lze používat i v případě, že jedno nebo více bezpečnostních zařízení je vadných nebo nefunkčních. Automatizaci lze ovládat v režimu „Hold-to-run“ (podržet pro spuštění) následujícím způsobem:

1. pošlete příkaz k ovládní automatizace pomocí vysílače nebo klíčového selektoru atd. Pokud vše funguje normálně, automatizace se bude pohybovat pravidelně, jinak několikrát zabliká výstražná kontrolka a manévr se nespustí (počet bliknutí závisí na důvodu, proč se manévr nemůže spustit)
2. v tomto případě stisknete do 3 sekund znovu ovládací prvek a podržte jej
3. po přibližně 2 sekundách automatizace dokončí požadovaný manévr v režimu „Hold-to-run“, jinými slovy, bude pokračovat v pohybu, dokud bude ovládací prvek stisknutý.



Pokud jsou bezpečnostní zařízení mimo provoz, nechte

systém

opravit co nejdříve kvalifikovaným technikem.

Testování, pravidelnou údržbu a případné opravy musí zdokumentovat osoba provádějící práce a dokumenty musí být uloženy u vlastníka automatizace. Jediné zásahy, které může uživatel pravidelně provádět, zahrnují čištění skleněných součástí fotobuňky (použijte měkký a mírně navlhčený hadřík) a odstranění listů nebo kamenů, které by mohly bránit automatizaci.



Před provedením jakýchkoli údržbových prací musí uživatel automatizace ručně odemknout motor, aby zabránil náhodnému spuštění pohybu automatizace (viz pokyny na konci kapitoly).

Údržba: aby byla zajištěna stálá úroveň bezpečnosti a co nejdelší životnost automatizace, je nutné provádět pravidelnou údržbu (nejméně jednou za 6 měsíců).



Kontroly, údržbu a opravy smí provádět pouze

**kvalifikovaný personál.
údržbu a opravy.**

Likvidace: na konci životnosti musí být automatizace demontována kvalifikovaným personálem a materiály musí být recyklovány nebo zlikvidovány v souladu s platnými místními předpisy.

Výměna baterie dálkového ovladače: pokud se po určité době zdá, že dálkový ovladač nefunguje správně nebo přestane fungovat úplně, může to být způsobeno vybitými bateriemi (v závislosti na tom, jak často zařízení používáte, mohou baterie vydržet několik měsíců až přes rok). To poznáte podle toho, že kontrolka signalizující přenos se nerozsvítí, svítí slabě nebo svítí pouze krátce. Než se obrátíte na instalačního technika, zkuste vyměnit baterii za baterii z jiného vysílače, který funguje správně: pokud se porucha odstraní, vyměňte vybité baterie za baterie stejného typu.

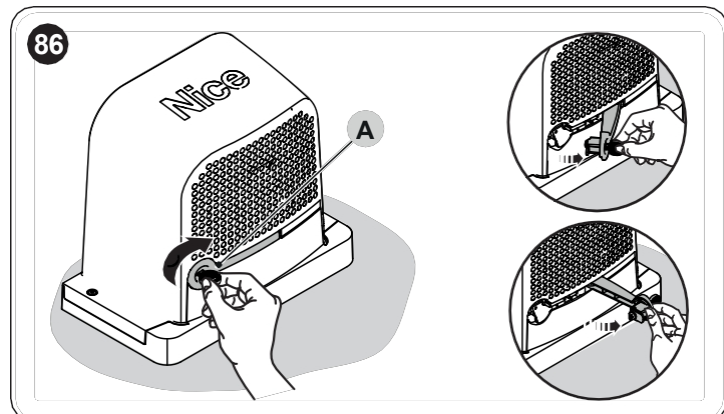
Ruční odemykání a zamykání převodového motoru

Převodový motor je vybaven mechanickým odblokovacím systémem, který umožňuje ruční otevírání a zavírání brány.

Tyto ruční operace by měly být prováděny pouze v případě výpadku proudu, poruchy nebo během instalace.

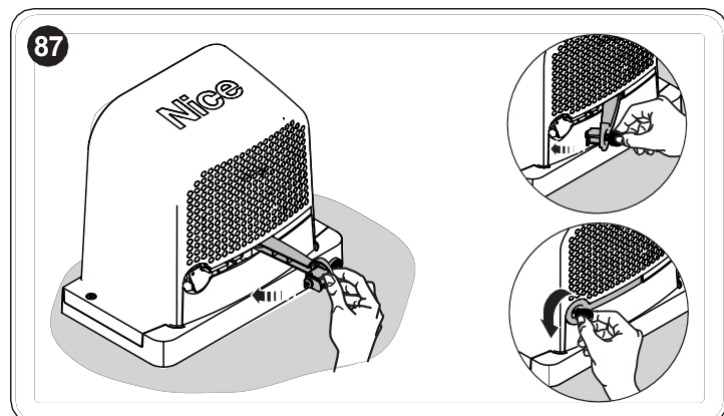
Odemknutí zařízení:

1. Otevřete zajišťovací hák (A) pomocí dodaného klíče („**Obrázek 86**“)



2. V tomto okamžiku lze automatizaci ručně přesunout do požadované polohy.

Chcete-li bránu zamknout, zavřete zamykací hák, otočte klíčem proti směru hodinových ručiček a vyjměte jej.



15 PARAMETRY A PROGRAMOVATELNÉ FUNKCE

Na následujících stránkách jsou uvedeny všechny parametry a funkce řídicí jednotky s příslušnými referenčními hodnotami. S výjimkou několika parametrů, které jsou pouze pro čtení, lze téměř všechny dostupné parametry měnit prostřednictvím všech kompatibilních rozhraní Nice.

VAROVÁNÍ: Společnost Nice si vyhrazuje právo změnit referenční hodnoty a funkce bez předchozího upozornění.

15.1 VYSVĚTLENÍ SYMBOLŮ

Tento klíč zobrazuje a popisuje všechny symboly použité na následujících stránkách.

 = Automatický postup

 = Ruční postup

 = Parametr více desek

 = Parametr pouze pro čtení (neměnný parametr)

15.2 SPOLEČNÉ PARAMETRY

Název

Tento parametr umožňuje uživateli přiřadit automatizaci jiné jméno než původní, aby se usnadnila identifikace (např. „severní brána“). Je možné zvolit jméno o maximální délce 24 znaků včetně mezer.

Série (0 → 63, výchozí hodnota = 0)

Série je číslo, které musí být přiřazeno každému motorovému převodovému motoru, přijímači nebo jinému zařízení, které lze připojit k síti BusT4, aby se definovala jeho „klasifikační oblast“. Následně, při použití automatizací v komplexním systému, lze všechna zařízení se stejným číslem série ovládat současně.

Adresa (1 → 127, výchozí hodnota = 3)

Adresa je číslo, které musí být přiřazeno každému motorovému převodovému motoru, přijímači nebo jinému zařízení, které lze připojit k síti BusT4, aby se odlišilo od ostatních zařízení v sérii. Proto musí mít všechna zařízení v sérii odlišnou adresu.

Skupina (0 → 15, výchozí hodnota = 0)

Tato funkce umožňuje uživateli přiřadit číslo zařízení, které má být ovládáno (například převodovému motoru nebo jinému zařízení, které lze připojit k síti BusT4), čímž se toto zařízení stane součástí konkrétní „skupiny příkazů“.

Součástí jedné skupiny může být více zařízení, i když patří do různých sérií. Lze vytvořit až 14 skupin zařízení a jedno zařízení lze zařadit do 4 různých skupin.

- současné ovládání různých zařízení zařazených do skupiny, i když některá z nich patří do různých sérií;
- použití jediného přijímače, nainstalovaného v jednom ze zařízení patřících do skupiny, k ovládání všech zařízení patřících do této skupiny.

Verze firmwaru

Tuto funkci lze použít k zobrazení verze firmwaru v zařízení.

Verze hardwaru

Tuto funkci lze použít k zobrazení verze hardwaru v zařízení.

Sériové číslo

Tuto funkci lze použít k zobrazení sériového čísla identifikujícího konkrétní zařízení. Toto číslo je u každého zařízení jiné, i když se jedná o stejný model.



Programování dostupné prostřednictvím kompatibilních rozhraní

Vyhledávání BlueBus

(0x0A)

Tato funkce slouží k spuštění procesu učení pro zařízení připojená ke vstupu BlueBus a ke vstupu STOP. Slouží také k identifikaci směru otáčení motoru (viz odstavec týkající se směru otáčení motoru) a k přiřazení připojených rozšiřujících desek.

Programování polohy

Tato funkce slouží k měření vzdálenosti mezi koncovým spínačem zavírání a koncovým spínačem otevírání (délka křídla automatizace). Toto měření používá řídicí jednotka k přesnému výpočtu bodů (poloh), ve kterých musí křídlo automatizace začít zpomalovat během manévru a k určení poloh částečného otevření.

Pro aktivaci vyhledávání polohy je nutné stisknout tlačítko „Start“.

– **Cestovní rychlost** (30→100 (%), výchozí hodnota = 40 (%))

Umožňuje definovat rychlost, která se použije během programování polohy.

– **Maximální otevření**

Umožňuje zobrazení polohy koncového spínače otevírání po jeho naučení.

– **Zpomalení při otevírání**

Funkce vyjádřená v metrech. Slouží k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém musí automatizace začít zpomalovat před dosažením koncového spínače na konci otevíracího pohybu. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit pomocí tlačítka „OK“.

– **Zpomalení při zavírání**

Funkce vyjádřená v metrech. Slouží k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém musí automatizace začít zpomalovat před dosažením koncového spínače na konci manévru zavírání. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit pomocí tlačítka „OK“.

– **Částečné otevření 1**

Funkce vyjádřená v metrech. Slouží k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém se automatizace zastaví po příkazu „Částečné otevření 1“ během otevíracího pohybu. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit pomocí tlačítka „OK“.

– **Částečné otevření 2**

Funkce vyjádřená v metrech. Slouží k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém se automatizace zastaví po příkazu „Částečné otevření 2“ během otevíracího manévru. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit pomocí tlačítka „OK“.

– **Částečné otevření 3**

Funkce vyjádřená v metrech. Slouží k naprogramování přesného bodu (polohy), ve kterém se automatizace zastaví po příkazu „Částečné otevření 3“ během otevíracího manévru. Po naprogramování požadované polohy je nutné ji uložit pomocí tlačítka „OK“.

**Níže popsané postupy mazání nelze zrušit.**

Tato funkce umožňuje uživateli smazat konfiguraci řídicí jednotky a data v ní uložená výběrem jedné z následujících možností:

– **Žádné smazání**

Nedojde k žádnému smazání;

– **Zařízení BlueBus**

Vymaže konfiguraci zařízení BlueBus, vstupu STOP a dříve získaných rozšiřujících desek;

– **Polohy**

Vymaže všechny uložené pozice;

– **Hodnoty funkcí**

Vymaže všechny hodnoty a nastavení funkcí týkajících se řídicí jednotky a obnoví tovární nastavení.

– **Smazat vše**

Vymaže všechna data v paměti řídicí jednotky (obnoví tovární nastavení) s výjimkou vyhrazených parametrů: série, adresa, verze hardwaru, verze softwaru, sériové číslo.

15.4 ZÁKLADNÍ PARAMETRY**Automatické zavírání (ON → OFF, výchozí nastavení = OFF)**

(0x80)

Tuto funkci lze použít k aktivaci automatického zavírání v řídicí jednotce na konci kompletního otevíracího manévru.

Funkce ON = automatické zavírání se spustí po uplynutí pohotovostní doby naprogramované ve funkci „doba pauzy“.

Funkce OFF = řídicí jednotka je v „poloautomatickém“ provozním režimu.

Doba pauzy (0 → 240(s), výchozí hodnota = 30 s)

(0x81)

Tento parametr definuje požadovanou dobu pohotovosti, která musí uplynout mezi koncem otevíracího manévru a začátkem zavíracího manévru.



VAROVÁNÍ = Tato funkce se používá pouze v případě, že je zapnutá funkce „automatického zavírání“.

Zavřít znovu po fotografii

(0x86)

– **Aktivní (ZAP → VYP, výchozí nastavení = VYP)**

Tato funkce umožňuje udržet automatizaci v otevřené poloze pouze po dobu nezbytnou pro průjezd vozidla nebo osob. Po uplynutí této doby se automaticky spustí zavírání, a to po uplynutí doby nastavené ve funkci „doba pohotovosti“. (Funkce využívá fotobuňky k identifikaci průjezdu osob/vozidel a spuštění zavírání).

Funkce ZAP = aktivuje funkci „Zavřít znovu po fotobuňce“.

Funkce VYPNUTO = funkce je deaktivována.

UPOZORNĚNÍ = Funkce „opětovné uzavření po pořízení fotografie“ se automaticky deaktivuje, pokud je během prováděného manévru odeslán příkaz **Stop** k zastavení manévru.

– **(PLNĚ OTEVŘENO → OTEVŘENO AŽ DO ODPOJENÍ, výchozí nastavení = OTEVŘENO AŽ DO ODPOJENÍ) režim**

Tento parametr je z výroby nastaven na režim „otevřít až do odpojení“. Funkce má 2 provozní režimy:

- **plně otevřít** = pokud během zavírání zasáhnou bezpečnostní zařízení (fotobuňky), automatika začne provádět úplné otevření. Po uplynutí „čekací doby“ automatika samostatně zahájí zavírání.

- **otevřít až do odpojení** = pokud během zavírání zasáhnou bezpečnostní zařízení (fotobuňky), automatizace zahájí otevírací pohyb, který pokračuje, dokud nejsou fotobuňky odpojeny. V tomto okamžiku se pohyb zastaví a automatizace zahájí pohyb zavírání po uplynutí doby čekání naprogramované ve funkci „doba čekání“. Poznámka – Pokud není aktivní funkce „Automatické zavírání“, řídicí jednotka přepne do režimu „plně otevřít“.

– **Čekací doba** (0 → 250(s), výchozí hodnota = 5 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování požadované doby čekání v řídicí jednotce, která musí uplynout mezi ukončením otevíracího pohybu (nebo uvolněním fotobuněk) a zahájením zavíracího pohybu.

Vždy zavřít

(0x87)

– **Aktivní** (ON → OFF, výchozí nastavení = OFF)

Tato funkce umožňuje automatizaci autonomně provést manévry zavření po výpadku proudu. Funkce se aktivuje pouze po výpadku proudu.

Funkce ON = po obnovení napájení se provede manévry zavření.

Funkce VYPNUTO = po obnovení napájení zůstává automatizace v klidu.

UPOZORNĚNÍ: z bezpečnostních důvodů je při aktivní funkci před zavřením provedeno předběžné blikání, jehož jehož délka je naprogramována pomocí funkce „doba pohotovosti“ (viz níže).

– (VŽDY ZAVÍRAT → ULOŽIT AUTOMATICKÉ ZAVÍRÁNÍ, výchozí nastavení = VŽDY ZAVÍRAT) **režim**

Funkce má 2 provozní režimy:

- **vždy zavřít** = po výpadku proudu, když je obnoveno napájení a uplyne doba uvedená v parametru „doba pohotovostního režimu“, automatika provede automatické zavření
- **uložit uzavření** = aktivací tohoto režimu lze po obnovení napájení po výpadku dosáhnout dvou výsledků:
 - provedení automatického uzavření podle času nastaveného ve funkci „předběžné blikání“, pokud odpočítávání tohoto času bylo v době výpadku proudu probíhalo;
 - provedení uzavíracího manévru, pokud byl v době výpadku proudu spuštěn automatický uzavírací manévry a nebyl dokončen.

Poznámka – Pokud byl automatický manévry zavírání zrušen před výpadkem proudu (například odesláním příkazu Stop), manévry zavírání nebude proveden po obnovení napájení.

– **Čekací doba** (0 → 20(s), výchozí hodnota = 5 s)

Tento parametr lze použít k naprogramování požadované doby pohotovosti v řídicí jednotce, která musí uplynout mezi restartem po výpadku proudu a zahájením manévru zavírání. Tento parametr je spravován pouze v případě, že je režim „AKTIVNÍ“ nastaven na ZAPNUTO.

Řízení síly

(0x47)

– **Otevírací síla** (10 → 100 (%), výchozí hodnota = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během otevíracího manévru.

– **Síla zpomalení otevírání** (10 → 100 (%), výchozí hodnota = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během fáze zpomalení při otevírání.

– **Síla při zavírání** (10 → 100 (%), výchozí hodnota = 70 %)

Tuto funkci lze použít k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během zavírání.

– **Síla zpomalení zavírání** (10 → 100 (%), výchozí hodnota = 70 %)

Funkce slouží k nastavení síly, kterou motor vyvíjí během fáze zpomalení při zavírání.

– **Doba působení síly** (0 → 500 ms, výchozí hodnota různá, 4 x c)

Tuto funkci lze použít k nastavení maximální doby zásahu během různých fází provádění manévru.

[Tabulka 1] – Maximální doba zásahu během manévru otevírání (0 → 500 ms)

[Deska 2] – Maximální doba zásahu během fáze zpomalení manévru otevírání (0 → 500 ms)

[Deska 3] – Maximální doba zásahu během manévru zavírání (0 → 500 ms)

[Deska 4] – Maximální doba zásahu během fáze zpomalení manévru zavírání (0 → 500 ms).

- **Rychlost při otevírání** (25 → 100 (%), výchozí hodnota = 60 %)
Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během otevíracího manévru.
- **Rychlost zpomalení při otevírání** (22 → 100 (%), výchozí hodnota = 22 %)
Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během fáze zpomalení při otevírání.
- **Rychlost zavírání** (25 → 100 (%), výchozí hodnota = 60 %)
Tuto funkci lze použít k naprogramování rychlosti motoru během zavírání.
- **Rychlost zpomalení při zavírání** (22 → 100 (%), výchozí hodnota = 22 %)
Funkce slouží k programování otáček motoru během fáze zpomalení při zavírání.

Přepětí

(0x8F)

- **Aktivní** (ON → OFF, výchozí nastavení = OFF)
Tato funkce je užitečná v případě vysokého statického tření (například sněh nebo led bránící automatizaci), protože umožňuje dočasně zvýšit (viz doba náběhu) rychlost a sílu použitou v počáteční fázi manévru.

Funkce ON = hodnoty přiřazené funkcím spojeným s silou a rychlostí motoru jsou (dočasně) zvýšeny, aby motor měl větší výkon během počáteční fáze manévru.

Funkce OFF = normální provoz

- **Doba náběhu** (0 → 10 (s), výchozí hodnota = 0 s)
Tuto funkci lze použít k naprogramování délky trvání počátečního náběhu motoru.



VAROVÁNÍ! Funkce je účinná pouze v případě, že je funkce „spurge“ nastavena na ON.

– **Aktivní** (ON → OFF, výchozí nastavení = OFF)

Tuto funkci lze použít k generování předběžného blikání před zahájením každého manévru, aby se předem signalizovala nebezpečná situace. Časy předběžného blikání lze konfigurovat pro každý směr manévru.

Funkce ON = aktivuje dobu předběžného blikání mezi aktivací výstražného světla a zahájením manévru otevírání nebo zavírání

Funkce VYPNUTO = výstražná kontrolka začne blikat, když se zahájí pohyb

– **Doba otevření** (1 → 10 (s), výchozí hodnota = 3 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování doby blikání, která signalizuje bezprostřední zahájení otevíracího pohybu; je spojena s funkcí „předběžné blikání“.

– **Doba zavírání** (1 → 10 (s), výchozí hodnota = 3 s)

Tato funkce slouží k naprogramování doby blikání, která signalizuje blížící se zahájení zavírání; je spojena s funkcí „předběžné blikání“.

Pohotovostní režim

(0x8B)

– **Aktivní** (ON → OFF, výchozí = ON)

Tuto funkci lze použít k maximálnímu snížení spotřeby elektrické energie, protože po uplynutí „doby pohotovostního režimu“ na konci každého manévru se výstupy, interní periferní zařízení a stavové LED diody vypnou.

Funkce ON = Aktivuje funkci pohotovostního režimu podle profilu zvoleného v „Režimu“. Tato funkce je zvláště užitečná v případě bateriového napájení provozu

OFF = Automatizace nikdy nepřepne do úsporného režimu.

– **Režim** (bezpečnostní prvky → Bluebus → vše, vše kromě WiFi, výchozí = pro modely bez integrovaného WiFi = „vše“; pro modely s integrovaným WiFi, jako je ROBUS600HS, je výchozí hodnota „vše kromě WiFi“)

Funkce pohotovostního režimu má 4 provozní režimy:

- **bezpečnostní zařízení** – Řídicí jednotka vypne vysílače fotobuněk BlueBus a všechny LED diody, s výjimkou LED diody BlueBus, která bude místo toho blikat pomaleji.
- **BlueBus** – Řídicí jednotka vypne výstup BlueBus (zařízení) a všechny LED diody, s výjimkou LED diody BlueBus, která bude místo toho blikat pomaleji.
- **vše** – řídicí jednotka vypne: výstup BlueBus (zařízení), výstupy řídicí jednotky (a výstupy všech rozšiřujících modulů), 12 V napájecí napětí, modul Wi-Fi (je-li k dispozici) a všechny LED diody, s výjimkou LED diody BlueBus, která místo toho bude blikat pomaleji.
- **vše kromě Wi-Fi** – Řídicí jednotka se vypne: výstup BlueBus (zařízení), výstupy řídicí jednotky (a výstupy všech rozšiřujících modulů), napětí 12 V pro služby a všechny LED diody, s výjimkou LED diody BlueBus, která místo toho bude blikat pomaleji. **V tomto režimu není integrovaný modul Wi-Fi vypnutý!**

UPOZORNĚNÍ! Když řídicí jednotka přijme příkaz k pohybu prostřednictvím lokálních tlačítek, příkaz prostřednictvím kabelových vstupů, příkaz z externích vysílačů nebo příkazy odeslané prostřednictvím aplikací dostupných na mobilních zařízeních, řídicí jednotka opustí režim nízké spotřeby energie, aby provedla požadovaný příkaz. Po dokončení operace se vrátí do režimu nízké spotřeby energie, pokud je tak nakonfigurována.

nastavený režim napájení. Na konci manévru, pokud je funkce zapnutá, řídicí jednotka znovu aktivuje režim pohotovostního režimu.



VAROVÁNÍ! Pokud chcete použít fotobuňky EPMB, EPLB nebo jiné fotobuňky bluebus nakonfigurované v režimu „automatické

otevírání

ovládání manévru“, musíte funkci pohotovostního režimu deaktivovat nastavením na VYPNUTO.

– **Doba pohotovostního režimu** (10 → 600 (s), výchozí hodnota = 300 s)

Tuto funkci lze použít k naprogramování času mezi ukončením manévru a spuštěním funkce „stand-by“.

Pokud produkt ještě nebyl nainstalován, čekací doba před přechodem do pohotovostního režimu je 600 s (10 minut). Jakmile je produkt nainstalován a nakonfigurován, čekací doba bude odpovídat hodnotě nastavené tímto parametrem.

– **Režim MASTER SLAVE**



VAROVÁNÍ! V konfiguraci MASTER SLAVE je nutné nastavit pohotovostní režim na OFF u obou produktů.

Zámek automatizace (ON 4 OFF, výchozí nastavení = OFF)

(0x9A)

Tuto funkci lze použít k zastavení pohybů automatizace.

Funkce ZAP = nebude proveden žádný typ odeslaného příkazu, s výjimkou příkazů „Krok za krokem s vysokou prioritou“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.

Funkce OFF = normální provoz

Zámek tlačítek (ON → OFF, výchozí nastavení = OFF)**(0x9C)**

Tato funkce deaktivuje ovládání tlačítek na ovládací jednotce. Tato funkce je zvláště užitečná v přítomnosti dětí.

Funkce ON = ovládací jednotka blokuje všechny příkazy odeslané z tlačítek ovládací jednotky

Funkce VYPNUTO = normální provoz



Varování! Tlačítko rádia zůstává aktivní

Vnitřní blokování rádia (ON → OFF, výchozí nastavení = OFF)**(0x9B)**

Tuto funkci lze použít k inhibici provozu interního rádia. Tato funkce je zvláště užitečná při použití externího přijímače s konektorem SM (volitelné příslušenství) patřícího do řad OXI, OXIBD atd.

Funkce ON = deaktivuje provoz interního přijímače

Funkce OFF = normální provoz (integrovane rádio povoleno)

Hodnota krátkého reverzního chodu (0,5 → 5 (s), výchozí hodnota = 3 (s))**(0x31)**

Tuto funkci lze použít k naprogramování délky krátkého reverzního času, který řídící jednotka nařídí jako bezpečnostní manévru po detekci překážky nebo po odeslání příkazu „Stop“.

Maximální doba provozu (10 → 250 (s), výchozí hodnota = 120 (s))**(0xA7)**

Tuto funkci lze použít k definování maximální doby trvání každého manévru. Po uplynutí této doby řídící jednotka automaticky provede zastavení automaticky zastaví aktuální manévru. Tato funkce je zvláště užitečná pro zajištění integrity elektromotoru.

Doba elektrického zámku (0,1 → 10 (s), výchozí hodnota = 2 (s))**(0x5A)**

Tento parametr lze použít k naprogramování požadované doby, která musí uplynout mezi koncem zavírání a začátkem otevírání, do řídící jednotky.

Doba přísátí (0,1 → 10 (s), výchozí hodnota = 2 (s))**(0x5C)**

Tento parametr lze použít k naprogramování požadované doby, která musí uplynout mezi koncem zavírání a začátkem otevírání, když je přísavka odpojena, do řídící jednotky.

Doba trvání osvětlení (0 → 240 (s), výchozí hodnota = 60 (s))**(0x5B)**

Tento parametr lze použít k naprogramování požadované doby, po kterou zůstane osvětlení interiéru rozsvíceno na konci každého manévru nebo po příkazu „Časovač osvětlení interiéru“.

Funkce, které lze naprogramovat pomocí programátoru Oview**Režim slave:**

Tento parametr je parametrem typu ZAPNUTO/VYPNUTO; tovární nastavení je „VYPNUTO“. Pokud jsou dva převodové motory, které musí pracovat synchronizovaně, každý nainstalovaný na jednom z dvou křídel brány nebo dveří, jeden musí fungovat jako primární (hlavní) převodový motor a druhý jako sekundární (vedlejší) převodový motor. Chcete-li systém nakonfigurovat tímto způsobem, nastavte hlavní motor na „OFF“ a vedlejší motor na „ON“.

16 DOSTUPNÉ PŘÍKAZY

V následujících tabulkách jsou uvedeny všechny dostupné příkazy, které může řídicí jednotka interpretovat.

Tyto příkazy jsou rozděleny na **ZÁKLADNÍ** a **ROZŠÍŘENÉ** příkazy a lze je použít z jakéhokoli zdroje (dálkové ovládání, kabelové vstupy na svorkovnici, kompatibilní rozhraní Nice atd.).

16.1 ZÁKLADNÍ PŘÍKAZY

Příkazy používané v typické instalaci

Tabulka 35

POPIS ZÁKLADNÍCH PŘÍKAZŮ	
Konfigurace příkazu	Popis
Otevřít	Je to základní povel pro provedení úvodního pohybu.
Zavřít	Je to základní příkaz pro provedení závěrečného pohybu.
Zastavit	Jedná se o základní příkaz pro přerušení pohybu automatizace.
Částečné otevření 1	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede otevírací manévru, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 1“.
Krok za krokem	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede manévru následující po předchozím (nebo stále probíhajícím) manévru, podle pořadí manévru daného v naprogramované sekvenci příkazu.

16.2 ROZŠÍŘENÉ PŘÍKAZY

Příkazy používané v případě složitějších potřeb (bytové domy, společnosti atd.)

Tabulka 36

POPIS ROZŠÍŘENÝCH PŘÍKAZŮ	
Konfigurace příkazu	Popis
Vysoká priorita krok za krokem	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede manévru následující po manévru, který byl proveden dříve (nebo je stále v průběhu), s ohledem na pořadí manévru dané v naprogramované sekvenci. Důležité = Tento příkaz se provede i v případě, že je řídicí jednotka nastavena příkazem „lock“.
Kondominium (kondominium krok za krokem)	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace spustí sekvenci „zavřít – zastavit – otevřít – otevřít“, dokud není dosaženo maximální polohy otevření. Příkaz k zavření lze zadat až po dosažení maximální polohy otevření.
Částečné otevření 2	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace dokončí otevírací manévru, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 2“.
Částečné otevření 3	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace dokončí otevírací manévru, dokud není dosaženo polohy nastavené ve funkci „částečné otevření 3“.
Zámek	Řídicí jednotka se uzamkne a neprovádí žádný typ příkazu, s výjimkou příkazů „Krok za krokem s vysokou prioritou“, „Odemknout“, „Odemknout a zavřít“ a „Odemknout a otevřít“.
Otevřít a zamknout	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede otevírací manévru, dokud není dosaženo naprogramované „otevírací“ polohy, a poté automatizaci uzamkne.
Zavřít a zamknout	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede manévru zavření, dokud není dosaženo naprogramované polohy „zavření“, a poté automatizaci uzamkne.
Uvolnění	Řídicí jednotka odemkne a obnoví normální provozní stav (všechny odeslané příkazy mohou být provedeny).
Odemknout a otevřít	Odemkne automatizaci a spustí otevírací manévru.
Odemknout a zavřít	Odemkne automatizaci a spustí manévru zavření.
Osvětlení ON/OFF	Tento příkaz lze použít k přepnutí stavu zapnutí a vypnutí osvětlení interiéru na ovládací jednotce. Osvětlení interiéru může svítit maximálně 240 sekund (4 minuty), poté se automaticky vypne.
Osvětlení interiéru s časovačem	Tento příkaz lze použít k aktivaci osvětlení na ovládací jednotce na základě časovače. Doba zapnutí lze nastavit individuálně až na maximálně 240 sekund (4 minuty).
Automatické otevírání aktivní	Tento příkaz lze použít k aktivaci funkce fotobuněk BlueBus a vstupů nakonfigurovaných v režimu „Otevření společného prostoru“. Například: když jsou fotobuňky zapnuty, řídicí jednotka spustí automatizaci, aby provedla otevírací manévru.
Deaktivace automatického otevírání	Tento příkaz umožňuje deaktivaci výše popsaného režimu „automatické otevírání aktivní“.

17.1 STANDARDNÍ KONFIGURACE

Tato část shrnuje dostupné konfigurace, které lze přiřadit ke vstupům na řídicí jednotce (včetně všech rozšiřujících desek).



Důležité! Aby byla zajištěna správná funkce řídicí jednotky, musí být vstupy přiřazeny k požadovanému příkazu a poté k požadovanému provoznímu režimu.



VAROVÁNÍ! Chování příkazu je řízeno podle režimů uvedených v seznamu „provozní režimy“. Výchozí konfigurace je uvedena tučným písmem.

Tabulka 37

PROVOZNÍ REŽIMY PŘÍKAZŮ		
PŘÍKAZ	POPIS	PROVOZNÍ REŽIM (výchozí režim je vyznačen tučně)
Žádný příkaz	Nevykonává žádný příkaz (užitečné pro zabránění interakce vstupu na svorkovnici)	Nevztahuje se
Krok za krokem (Vstup řízen jako NO)	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede manévr následující po tom, který byl proveden dříve (nebo je stále v průběhu)	Otevřít – Zastavit – Zavřít – Zastavit Otevřít – Zastavit – Zavřít – Otevřít Otevřít – Zavřít – Otevřít – Zavřít Krok za krokem pro bytové domy 1 Kondominium Krok za krokem 2 Krok za krokem 2 Režim „Průmyslový“ s podržením pro spuštění
Částečné otevření 1 (Vstup řízen jako NO)	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede otevírací manévr, dokud není dosaženo naprogramované polohy „částečné otevření 1“.	Otevřít – Zastavit – Zavřít – Zastavit Otevřít – Zastavit – Zavřít – Otevřít Otevřít – Zavřít – Otevřít – Zavřít Kondominium krok za krokem 1 Kondominium krok za krokem 2 Podržet a spustit „Průmyslový“ režim
Otevřít (Vstup řízen jako NO)	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede otevírací manévr, dokud není dosaženo naprogramované „otevírací“ polohy.	Otevřít – Zastavit – Otevřít Otevření bytového domu 1 Otevření společných prostor 2 Otevřít 2 Podržte pro otevření
Zavřít (Vstup řízen jako NO)	Řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede manévr zavírání, dokud není dosaženo naprogramované polohy „zavření“.	Zavřít – Zastavit – Zavřít Zavření bytového domu 1 Zavření společných prostor 2 Zavření s přidržením
Zastavit (Vstup řízen jako NO)	Řídicí jednotka zastaví aktuální manévr a provede akci naprogramovanou v „dostupných konfiguracích“	Zastavit
Foto (Vstup řízen jako NC)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení	Zastavení a reverzace (úplná) Zastavení a krátká reverzace Zastavení Dočasné zastavení
Foto1 (Vstup řízen jako NC)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení	Zastavení a reverzace (úplná) Zastavení a krátká reverzace Zastavení Dočasné zastavení
Foto 2 (Vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení	Zastavení a reverzace (úplná) Zastavení a krátká reverzace Zastavení Dočasné zastavení
Foto3 (Vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení	Zastavení a reverzace (úplná) Zastavení a krátká reverzace Zastavení Dočasné zastavení
Zastavení při otevření	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když vstup (nakonfigurovaný jako STOP) změní stav během otevíracího manévru	Zastavení Zastavení a krátké obrácení Zastavení a zpětný chod
Zastavení při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když vstup (nastaveno jako STOP) mění stav během zavírání	Zastavení Zastavení a krátké obrácení směru Zastavení a zpětný chod
Otevření v nouzovém režimu	Řídicí jednotka vynutí příkaz k otevření pouze v případě výpadku hlavního zdroje napájení. Upozornění = Funkce se aktivuje pouze v případě, že je k dispozici sekundární zdroj napájení (například baterie).	Otevření bytového domu

PROVOZNÍ REŽIMY PŘÍKAZŮ		
PŘÍKAZ	POPIS	PROVOZNÍ REŽIM (výchozí režim je vyznačen tučně)
Zavření v nouzovém režimu	Řídicí jednotka vynutí příkaz k uzavření pouze v případě výpadku hlavního zdroje napájení. Upozornění = Funkce se aktivuje pouze v případě, že je k dispozici sekundární zdroj napájení (například baterie).	Zavření bytového domu
Detekce překážky při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, pokud je během otevírání detekována překážka.	Zastavení Zastavení a krátké zpětné otáčení Zastavení a zpětný chod
Detekce překážky při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když během zavírání detekuje překážku.	Zastavení Zastavení a krátké obrácení Zastavení a zpětný chod

17.2 KONFIGURACE BEZPEČNOSTNÍCH FUNKCÍ

Níže uvedené parametry nelze přiřadit k žádnému fyzickému vstupu, ale jsou používány automatizací pro všechny funkce, které se týkají výhradně bezpečnosti. Zejména je možné definovat, který příkaz musí řídicí jednotka provést **během manévru** v případě, že dojde k zásahu vstupu **STOP** (a všech vstupů nakonfigurovaných jako STOP) nebo pokud **je detekována překážka**.

V sekci příkazů jsou k dispozici a konfigurovatelné následující příkazy.

Tabulka 38

PROVOZNÍ REŽIMY PŘÍKAZŮ		
FUNKCE	POPIS	PROVOZNÍ REŽIM (výchozí režim tučně)
Zastavení při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když se během otevíracího manévru změní stav vstupu (nakonfigurovaného jako STOP).	Není specifikováno Zastavení Zastavení a krátké obrácení směru Zastavení a obrácení směru
Zastavení při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když vstup (nakonfigurovaný jako STOP) změní stav během zavírání.	Není specifikováno Zastavení Zastavení a krátké obrácení Zastavení a zpětný chod
Detekce překážky při otevírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, pokud je během otevíracího manévru detekována překážka.	Není specifikováno Zastavení Zastavení a krátké zpětné pohyby Zastavení a zpětný chod
Detekce překážky při zavírání	Řídicí jednotka spustí provedení příslušného příkazu, když během zavírání detekuje překážku.	Není specifikováno Zastavení Zastavení a krátké zpětné pohyby Zastavení a zpětný chod

17.3 POPIS REŽIMŮ OVLÁDÁNÍ

Níže uvedený seznam popisuje různé provozní režimy dostupných ovládacích prvků na ovládací jednotce.

Tabulka 39

KONFIGURACE OVLÁDÁNÍ	
PROVOZNÍ REŽIM	POPIS
Režim „Průmyslový“	Provádí se následující sekvence: - „poloautomatické otevření“ - „uzavření s přidržením“.
Podržení pro spuštění	Otevření nebo zavření se provede pouze v případě, že je příkaz trvalý (podržte pro spuštění). Po uvolnění ovládacího prvku řídicí jednotka provede příkaz STOP.
Zavřít - Zastavit - Zavřít	Popisovaná sekvence je provedena.
Zavřít byt 1	Provede se sekvence „zavřít – zavřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude brán v úvahu, dokud nebude dosaženo maximální zavřené polohy.
Zavřít byt 2	Provede se sekvence „zavřít – zavřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude zohledněn, dokud nebude dosaženo maximální polohy zavření. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „Stop“.
Zavření s podržením	Manévr zavření se provede pouze v případě, že příkaz přetrvává (hold-to-run). Po uvolnění ovládacího prvku řídicí jednotka provede příkaz STOP.
Otevřít – Zastavit – Zavřít – Zastavit	Popisovaná sekvence je provedena.
Otevřít – Zastavit – Zavřít – Otevřít	Popisovaná sekvence je provedena.
Otevřít – Zavřít – Otevřít – Zavřít	Popisovaná sekvence je provedena.
Otevřít – Zastavit – Otevřít	Popisovaná sekvence je provedena.

PROVOZNÍ REŽIM	POPIS
Otevření společných prostor 1	Popisovaná sekvence „otevřít – otevřít“ je provedena. Pokud je příkaz odeslán několikrát, není brán v úvahu, dokud není dosaženo maximální polohy otevření.
Otevření kondominia 2	Provede se popsaná sekvence „otevřít – otevřít“. Pokud je příkaz odeslán několikrát, nebude brán v úvahu, dokud nebude dosaženo maximální otevírací polohy. Varování = pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „Stop“.
Otevřít 2	Provede se sekvence otevření. UPOZORNĚNÍ = Pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „částečné otevření 1“.
Otevření po stisknutí a podržení	Otevírací manévr se provede pouze v případě, že je příkaz trvalý (podržte pro spuštění). Po uvolnění ovládacího prvku řídicí jednotka provede příkaz STOP.
Krok za krokem v bytovém domě	Sekvence „zavřít – zastavit – otevřít – otevřít“ se provádí, dokud není dosaženo maximální polohy otevření. Pokud je po tomto příkazu odeslán další příkaz, aplikace provede manévr zavření ve stejné sekvenci.
Kondominium krok za krokem 2	Sekvence „zavřít – zastavit – otevřít – otevřít“ se provádí, dokud není dosaženo maximální polohy otevření. Pokud je po tomto příkazu odeslán další příkaz, aplikace provede manévr zavření se stejnou sekvencí. UPOZORNĚNÍ = Pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „Stop“.
Krok za krokem 2	Tím se provede sekvence „otevřít – zastavit – zavřít – otevřít“. UPOZORNĚNÍ = Pokud příkaz trvá déle než 2 sekundy, řídicí jednotka provede příkaz „částečné otevření 1“.
Zastavení	Když řídicí jednotka přijme příkaz, zastaví probíhající manévr postupně a v krátké době (ne okamžitě).
Zastavení a obrácení	Řídicí jednotka zastaví aktuální pohyb a aktivuje úplný zpětný chod v opačném směru. Řídicí jednotka zastaví aktuální pohyb a aktivuje úplný zpětný chod v opačném směru.
Dočasné zastavení	Řídicí jednotka zastaví aktuální manévr, dokud je příkaz aktivní. Jakmile příkaz přestane být aktivní, řídicí jednotka způsobí, že aplikace provede manévr otevření. VAROVÁNÍ = Během provádění otevíracího manévru je tento příkaz ignorován
Zastavit	Když řídicí jednotka přijme tento příkaz, okamžitě zastaví probíhající manévr.
Zastavení a krátké obrácení	Když řídicí jednotka přijme tento příkaz, okamžitě zastaví probíhající manévr a způsobí, že aplikace provede krátké obrácení v opačném směru.
Zastavení a zpětný chod	Když řídicí jednotka přijme příkaz, okamžitě zastaví probíhající manévr a způsobí, že aplikace provede úplný zpětný chod v opačném směru.

18 KONFIGURACE VSTUPU

Tato položka sdružuje dostupné konfigurace, které lze přiřadit ke vstupům na řídicí jednotce a na rozšiřujících deskách, pokud jsou k dispozici (volitelné). příslušenství).

Vstupy na svorkovnici řídicí jednotky jsou označeny jako:

- **VSTUP 1** (0x71) (Výchozí = **Krok za krokem**)
- **VSTUP 2** (0x72) (Výchozí = **Foto**)

Vstupy dostupné na rozšiřujících deskách jsou označeny jako:

- **VSTUP 3** (0x73) (kde je k dispozici) (Výchozí = **Otevřít**)
- **VSTUP 4** (0x74) (kde je k dispozici) (Výchozí = **Zavřít**)
- **VSTUP 5** (0x7C) (kde je k dispozici) (Výchozí nastavení = **Částečné otevření 1**)
- **VSTUP 6** (0x7D) (kde je k dispozici) (Výchozí nastavení = **Nouzové otevření**)



Kromě základních a rozšířených příkazů popsaných v odstavcích „Základní parametry“ a „Rozšířené příkazy“ jsou pro vstupy svorkovnice zahrnuty funkce uvedené v následující tabulce

Tabulka 41

KONFIGURACE VSTUPŮ	
FUNKCE	POPIS
Foto (vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka spravuje vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho spínání jako zásah fotobuňky „PHOTO“.
Foto 1 (vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka spravuje vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho spínání jako zásah fotobuňky „PHOTO1“.
Foto 2 (vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho spínání jako zásah fotobuňky „PHOTO2“.
Foto 3 (vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka řídí vstup jako bezpečnostní zařízení a interpretuje jeho spínání jako zásah fotobuňky „PHOTO3“.
Otevření v případě nouze (vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka vynutí příkaz k otevření, když se vstup otevře. Žádný příkaz nemůže přerušit manévr spuštěný nouzovým vstupem a pouze zásah bezpečnostního zařízení (fotobuňky nebo vstup STOP) může požadavek pozastavit. Upozornění = Pokud zasáhne bezpečnostní zařízení, řídicí jednotka se pokusí o manévr několikrát. V případě opakovaných zásahů bude manévr pozastaven.
Zavření v nouzovém režimu (vstup řízený jako NC)	Řídicí jednotka vynutí příkaz k zavření, když se vstup otevře. Žádný příkaz nemůže přerušit manévr spuštěný nouzovým vstupem a pouze zásah bezpečnostního zařízení (fotobuňky nebo vstup STOP) může požadavek pozastavit. Upozornění = Pokud zasáhne bezpečnostní zařízení, řídicí jednotka se pokusí o manévr několikrát. V případě opakovaných zásahů bude manévr pozastaven.



Důležité – Aby řídicí jednotka fungovala správně, musí být každý vstup přiřazen k příkazu nebo funkci a poté k požadovanému provoznímu režimu podle „Popisu režimů řízení“. Všechny parametry jsou přednastaveny z výroby, ale lze je podle potřeby upravit.

V této části jsou uvedeny funkce dostupné na výstupech řídicí jednotky a na rozšiřujících deskách, pokud jsou k dispozici (volitelné příslušenství).

19.1 KONFIGURACE VÝSTUPŮ ŘÍDICÍ JEDNOTKY

Tato položka sdružuje dostupné funkce, které lze přiřadit výstupům přítomným na řídicí jednotce automatizace.

Výstupy řídicí jednotky jsou označeny jako:

- **VÝSTUP 1** (0x51) (Výchozí = **Výstražná kontrolka**)
- **VÝSTUP 2** (0x52) (Výchozí nastavení = **OGL**)



VAROVÁNÍ! Výstupy jsou omezeny na 24 VDC – 10 W

Tabulka 42

KONFIGURACE VÝSTUPŮ ŘÍDICÍ JEDNOTKY		
FUNKCE	ID	POPIS
Není specifikováno (Žádný)		Řídicí jednotka vynutí stav výstupu na vypnutý. Žádný příkaz ani interakce řídicí jednotky nemůže změnit stav výstupu.
Sca/OGL (Indikátor otevřené brány)	(0x01)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje provozní stavy řídicí jednotky: vypnuto = aplikace v maximální poloze zavření; pomalé blikání = aplikace ve fázi provádění otevíracího manévru; rychlé blikání = aplikace ve fázi provádění zavíracího manévru; trvale svítící kontrolka = aplikace v maximální otevírací poloze.
Brána otevřena	(0x02)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = aplikace v maximální poloze otevření nesvítí = aplikace v jiných polohách.
Brána zavřena	(0x03)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = aplikace v maximální poloze zavření; světlo zhasnuto = použití v jiných polohách. Výstup aktivní 24 VDC / max. 10 W.
Údržba	(0x04)	Naprogramované světlo indikuje počet provedených manévru a tedy potřebu (nebo nepotřebu) údržby systému: světlo svítí po dobu 2 sekund na začátku otevíracího manévru = počet manévru pod 80 %; světlo bliká během provádění celého manévru = počet manévru mezi 80 a 100 %; světlo bliká neustále = počet manévru nad 100 %.
FotoTest	(0x25)	Výstup napájí reléové fotobuňky a ověřuje jejich integritu při zahájení manévru. Typ interakce je úzce spojen s konfigurací vstupů nastavených jako PHOTO, PHOTO1 a PHOTO2.
Výstražná kontrolka	(0x05)	Tato funkce umožňuje, aby výstražná kontrolka signalizovala provádění aktuálního manévru. Blikání se opakuje v pravidelných intervalech (0,5 sekundy svítí, 0,5 sekundy nesvítí). Tento režim umožňuje ovládání výstupu napětím 12 V DC.
Výstražná kontrolka 1	(0x13)	Tato funkce umožňuje přepnutí výstupu z zapnutého do vypnutého stavu bez ohledu na stav motoru. Aktivace probíhá v pravidelných intervalech (0,5 sekundy zapnuto; 0,5 sekundy vypnuto).
Výstražná kontrolka 24 V	(0x17)	Tato funkce umožňuje, aby výstražná kontrolka signalizovala provádění aktuálního manévru. Blikání se opakuje v pravidelných intervalech (0,5 sekundy svítí, 0,5 sekundy nesvítí). Tento režim řídí výstup s napětím 24 V DC.
Světlo zdvořilosti	(0x06)	Výstup sleduje stav osvětlení interiéru na řídicí jednotce.
Stav dveří	(0x1E)	Výstup sleduje stav pohybu motoru bez ohledu na směr pohybu: světlo svítí = motor se pohybuje světlo nesvítí = motor stojí.
Přítomnost	(0x23)	Při nečinnosti automatiky aktivuje zásah jakékoli fotobuňky výstup na 5 sekund (čas nelze naprogramovat).
Elektrický zámek 1 [poznámka 1]	(0x07)	Je-li tato funkce naprogramována, při provádění otevíracího manévru se elektrický zámek aktivuje na dobu rovnající se hodnotě nastavené ve funkci „doba elektrického zámku“.
Elektrické zamykací zařízení 1 [poznámka 1]	(0x09)	Na výstup je možné připojit elektrické zamykací zařízení se západkou (verze pouze s elektromagnetem nebo bez elektronických zařízení). Během otevíracího manévru se elektrické zamykací zařízení aktivuje a zůstává aktivní, aby uvolnilo automatizaci a provedlo manévry. Během zavíracího manévru se ujistěte, že se elektrické zamykací zařízení mechanicky znovu zapojí.

KONFIGURACE VÝSTUPŮ ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY		
FUNKCE	ID	POPIS
Přísavka 1 [poznámka 1]	(0x0B)	Po naprogramování této funkce se výstup aktivuje, když je aplikace v maximální zavřené poloze. Poznámka – Výstup je ve všech ostatních situacích deaktivován. Když se přísavka deaktivuje, před zahájením otevíracího manévru nastane časový interval naprogramovaný ve funkci „čas přísavky“.
Jednosměrné semaforey	(0x1A)	Pokud je naprogramováno jako „Jednosměrné semaforové světlo“: světlo svítí = aplikace v maximální otevírací poloze světlo nesvítí = aplikace v jakékoli jiné poloze.
Červená světelná signalizace	(0x0D)	Tato funkce signalizuje, že aplikace je aktivní během fází zavírání: pomalé blikání = provádění manévru zavírání; světlo trvale svítí = použití v maximální poloze zavření; světlo nesvítí = použití v jiných polohách.
Zelené světlo	(0x0E)	Tato funkce signalizuje, že aplikace je aktivní během fází otevíracího manévru: pomalé blikání = provádění otevíracího manévru; světlo trvale svítí = aplikace v maximální poloze otevření; světlo nesvítí = aplikace v jiných polohách.
Bzučák	(0x1D)	Tato funkce aktivuje bzučák, pokud je aktivní funkce UL325 (je-li k dispozici).
Rádiový kanál č. 1 Rádiový kanál č. 2 Rádiový kanál č. 3 Rádiový kanál č. 4	(0x0F) (0x10) (0x11) (0x12)	Pokud je tento rádiový kanál nastaven pro konfiguraci výstupu, tento výstup se aktivuje, když je nastaven příkaz vysílačem a zůstane v tomto stavu, dokud příkaz trvá. Je to užitečné, pokud jsou v tomto systému nainstalována externí zařízení (například pomocné osvětlení), která mají být ovládána jediným vysílačem. UPOZORNĚNÍ = Pokud tento rádiový kanál není volný na přijímači řídicí jednotky, protože byl dříve uložen pomocí příkazu, řídicí jednotka aktivuje naprogramovaný výstup pouze v případě, že je kanál aktivován vysílačem, a ignoruje příkaz směrem k motoru. Upozornění = Tato funkce není v současné době k dispozici pro vysílače řady BiDi.
Vždy aktivní	(0x16)	 Tato funkce umožňuje, aby výstup zůstal vždy zapnutý, zatímco v pohotovostním režimu, pokud je aktivní, bude vypnutý. Terminál bude mít k dispozici 24 V podle znázornění na boku.

[poznámka 1] = Lze připojit pouze zařízení obsahující elektromagnet.

19.2 KONFIGURACE VÝSTUPŮ – ROZŠÍŘENÍ MODULY

Tato položka sdružuje dostupné funkce, které lze přiřadit výstupům na rozšiřujících deskách.

Výstupy rozšiřující desky jsou označeny jako:

- **VÝSTUP 3** (0x53) (je-li k dispozici) (Výchozí = **Sca/OGI**)
- **VÝSTUP 4** (0x54) (je-li k dispozici) (Výchozí = MLEA22 = **Kontrolka přítomnosti**, MLEA44 = **Brána zavřená**)
- **VÝSTUP 5** (0x55) (je-li k dispozici) (Výchozí = **Rádiový kanál 4**)
- **VÝSTUP 6** (0x56) (je-li k dispozici) (výchozí nastavení = **fototest**)

UPOZORNĚNÍ! Výstupy jsou omezeny na 24 VDC – 10 W

Tabulka 43

KONFIGURACE VÝSTUPŮ ROZŠÍŘENÍ DESKY		
FUNKCE	ID	POPIS
Není specifikováno (Žádný)		Řídicí jednotka vynutí stav výstupu na vypnutý. Žádný příkaz ani interakce řídicí jednotky nemůže změnit stav výstupu.
Sca/OGI (Indikátor otevřené brány) [poznámka 2]	(0x01)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje provozní stavy řídicí jednotky: vypnuto = aplikace v maximální poloze zavření; pomalé blikání = aplikace ve fázi provádění otevíracího manévru; rychlé blikání = aplikace ve fázi provádění zavíracího manévru; trvale svítící kontrolka = aplikace v maximální otevírací poloze.
Brána otevřena	(0x02)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje provozní stavy řídicí jednotky: světlo svítí = použití v maximální poloze otevření světlo nesvítí = použití v jiných polohách.
Brána zavřená	(0x03)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje provozní stavy řídicí jednotky: svítí = aplikace v maximální poloze zavření; světlo zhasnuto = aplikace v jiných polohách. Výstup aktivní 24 VDC / max. 10 W.
Údržba [poznámka 2]	(0x04)	Naprogramovaná kontrolka signalizuje počet provedených manévru a tedy nutnost (nebo nutnost) údržby systému: světlo svítí po dobu 2 sekund na začátku manévru otevírání = počet manévru pod 80 %; světlo bliká během provádění celého manévru = počet manévru mezi 80 a 100 %; světlo bliká neustále = počet manévru nad 100 %.

KONFIGURACE VÝSTUPŮ ROZŠÍŘENÍ DESKY		
FUNKCE	ID	POPIS
PhotoTest	(0x25)	Výstup napájí reléové fotobuňky a ověřuje jejich integritu při zahájení manévru. Typ interakce je úzce spojen s konfigurací vstupů nastavených jako PHOTO, PHOTO1 a PHOTO2.
Výstražná kontrolka 1 [poznámka 2]	(0x13)	Tato funkce umožňuje přepnutí výstupu z polohy zapnuto do polohy vypnuto bez ohledu na stav motoru. Aktivace probíhá v pravidelných intervalech (0,5 sekundy zapnuto; 0,5 sekundy vypnuto).
Výstražná kontrolka 24 V	(0x17)	Tato funkce umožňuje, aby výstražná kontrolka signalizovala provádění aktuálního manévru. Blikání se provádí v pravidelných intervalech (0,5 sekundy zapnuto; 0,5 sekundy vypnuto). Tento režim řídí výstup napětím 24 Vdc.
Světlo zdvořilosti	(0x06)	Výstup sleduje stav osvětlení interiéru na ovládací jednotce.
Přítomnost	(0x23)	Při nečinnosti automatiky aktivuje zásah jakékoli fotobuňky výstup na 5 sekund (čas nelze naprogramovat).
Elektrický zámek 1 [poznámka 1] [poznámka 3]	(0x07)	Je-li tato funkce naprogramována, při provádění otevíracího manévru se elektrický zámek aktivuje na dobu rovnající se hodnotě nastavené ve funkci „doba elektrického zámku“.
Elektrické zamykací zařízení 1 [poznámka 1] [poznámka 2]	(0x09)	Na výstup je možné připojit elektrické zamykací zařízení se západkou (verze pouze s elektromagnetem nebo bez elektronických zařízení). Během otevíracího manévru se elektrické zamykací zařízení aktivuje a zůstává aktivní, aby uvolnilo automatizaci a provedlo manévry. Během zavíracího manévru se ujistěte, že se elektrické zamykací zařízení mechanicky znovu zapojí.
Přísavka 1 [poznámka 1] [poznámka 2]	(0x0B)	Při naprogramování této funkce se výstup aktivuje, když je aplikace v maximální poloze zavření. Poznámka – Výstup je ve všech ostatních situacích deaktivován. Když se přísavka deaktivuje, před zahájením otevíracího manévru nastane časový interval naprogramovaný ve funkci „čas přísavky“.
Jednosměrné semaforey	(0x1A)	Pokud je naprogramováno jako „Jednosměrné semaforové světlo“: světlo svítí = aplikace v maximální otevírací poloze světlo nesvítí = aplikace v jakékoli jiné poloze.
Červená světelná signalizace	(0x0D)	Tato funkce signalizuje, že aplikace je aktivní během fází manévru zavírání: pomalu bliká = provádění manévru zavírání; světlo trvale svítí = aplikace v maximální poloze zavření; světlo zhasnuto = aplikace v jiných polohách.
Zelená kontrolka	(0x0E)	Tato funkce signalizuje, že aplikace je aktivní během fází otevíracího manévru: pomalé blikání = provádění otevíracího manévru; světlo trvale svítí = aplikace v maximální poloze otevření; světlo nesvítí = aplikace v jiných polohách.
Rádiový kanál č. 1 Rádiový kanál č. 2 Rádiový kanál č. 3 Rádiový kanál č. 4	(0x0F) (0x10) (0x11) (0x12)	Pokud je tento rádiový kanál nastaven pro konfiguraci výstupu, tento výstup se aktivuje, když je nastaven příkaz pomocí vysílači. Je to užitečné, pokud jsou v tomtéž systému nainstalována externí zařízení (například pomocné osvětlení), která mají být ovládána jediným vysílačem. UPOZORNĚNÍ = Pokud tento rádiový kanál není volný na přijímači řídicí jednotky, protože byl dříve uložen pomocí příkazu, řídicí jednotka aktivuje naprogramovaný výstup pouze v případě, že je kanál aktivován vysílačem, a ignoruje příkaz směrem k motoru. Upozornění = Tato funkce není v současné době k dispozici pro vysílače řady BiDi.
Vždy aktivní	(0x16)	Výstup má vždy k dispozici napájení 24 V. UPOZORNĚNÍ = Tuto funkci nelze aktivovat pro výstupy se suchým kontaktem.

[poznámka 1] = Lze připojit pouze zařízení obsahující elektromagnet.

[poznámka 2] = Tato funkce není k dispozici na výstupu napájení.

[poznámka 3] = Použijte externí relé a záložní zdroj napájení.



Nice SpA
Via Callalta, 1
31046 Oderzo (TV)
Italie

www.niceforyou.com

IDV0777A01END_28-08-2025CZ